

慕为 | 产品说明书 |

慕为易控分布式变频器



上海慕为技术工程股份有限公司

前 言

感谢你使用 **慕为易控**开环矢量变频器。

慕为易控分布式变频器是我司开发的新一代矢量型变频器，可用来控制异步交流感应电机。产品采用与目前国际最领先技术完全同步的无速度传感器矢量控制技术，并且强化产品的可靠性和环境的适应性，功能更优化，应用更灵活，性能更稳定。

慕为易控分布式变频器具有优异的矢量控制性能，实现转矩控制、速度控制的一体化，能满足不同客户多种应用需求。同时，**慕为易控分布式变频器**具有超出同类产品的防跳闸性能和适应恶劣电网、温度、湿度和粉尘能力，极大提高产品可靠性。

慕为易控分布式变频器采用模块化设计，在满足客户通用需求的前提下，通过扩展设计可以灵活地满足客户个性化需求。强大的速度控制、转矩控制、**PROFINET通讯控制**、灵活的输入输出接口等，满足各种复杂传动的要求，对降低系统成本，提高系统可靠性具有极大价值。

慕为易控分布式变频器采用分布式设计，防护等级可达到**IP65级别**，满足客户的分布式应用场景，减少柜子使用，减少布线，可快速部署。

慕为易控分布式变频器通过电磁兼容性整体设计，满足用户对应用场所的低噪音、低电磁干扰的环保要求。本说明书提供用户安装配线、参数设定、故障诊断和排除及日常维护相关注意事项。为确保能正确安装及操作 **慕为易控分布式变频器**，发挥其优越性能，请在装机之前，详细阅读本说明书。

终端用户为军事单位，或将本产品用于兵器制造等用途时，请遵守《中华人民共和国对外贸易法》有关出口管制的相关规定，办理相应手续。

本公司保留对产品不断改进的权利，恕不另行通知。

目 录

首页	1
前 言	2
1 安全注意事项	11
1.1 本章内容	11
1.2 安全信息定义	11
1.3 警告标识	11
1.4 安全指导	11
1.4.1 搬运和安装	12
1.4.2 调试和运行	12
1.4.3 保养、维护和元件更换	13
1.4.4 报废后的处理	13
2 快速启动	14
2.1 本章内容	14
2.2 拆箱检查	14
2.3 运用确认	14
2.4 环境确认	14
2.5 安装确认	15
2.6 基本调试	15
3 产品概述	16
3.1 本章内容	16
3.2 基本原理	16
3.3 产品规格	17
3.4 产品铭牌	18
3.5 型号代码	19

3.6 产品额定值	20
3.7 结构示意图	21
4 安装指导	23
4.1 本章内容	23
4.2 机械安装	23
4.2.1 安装环境	23
4.2.2 安装方向	24
4.2.3 安装方式	24
4.3 标准接线	26
4.3.1 主回路接线图	26
4.3.2 主回路端子示意	26
4.3.3 主回路快插示意	27
4.3.4 快插380V接线示意	28
4.3.5 快插24V接线示意	29
4.3.6 快插电机接线示意	30
4.3.7 快插制动电阻接线示意	31
4.3.8 外部IO接线示意图	32
4.3.9 PROFINET接线示意图	34
4.4 配线保护	36
4.4.1 在短路情况下，保护变频器和输入动力电缆	36
4.4.2 在短路情况下，保护电机和电机电缆	36
4.4.3 保护电机，防止发生热过载	36
4.4.4 旁路连接	36
5 键盘操作说明及指示灯说明	37

5.1 本章内容	37
5.2 键盘简介	37
5.3 键盘显示	39
5.4 键盘操作	39
5.4.1 如何修改变频器功能码	39
5.4.2 如何设定变频器的密码	40
5.4.3 如何通过功能码查看变频器的状态	40
5.5 指示灯说明	41
5.5.1 一般指示灯	41
DI..LED指示灯	41
DO..LED指示灯	41
24V-C LED指示灯	42
24V-S LED指示灯	42
Switch LED指示灯	42
380V LED指示灯	42
SF/USR LED指示灯	43
5.5.2 用于PROFINET IO的LED指示灯	44
Link/act1 LED指示灯	44
Link/act2 LED指示灯	44
BUS-F LED指示灯	44
RUN LED指示灯	45
RUN PS LED指示灯	46
6 功能参数一览表	47
6.1 本章内容	47
6.2 功能参数一览表	47
E00组 基本功能组	48

E01组 起停控制组	52
E02组 电机1参数组	57
E03组 矢量控制组	59
E04组 空间电压矢量控制组	62
E05组 输入端子组	65
E06组 输出端子组	71
E07组 人机界面组	74
E08组 增强功能组	79
E09组 PID控制组	84
E10组 简易PLC及多段速控制组	87
E11组 保护参数组	90
E13组 增强功能参数组2	93
E14组 串行通讯功能组	93
E17组 状态查看功能组	95
E24组 供水功能组	97
7 基本操作说明	99
7.1 本章内容	99
7.2 首次上电	99
7.3 矢量控制	101
7.4 转矩控制	101
7.5 电机参数	102
7.6 起停控制	103
8 故障跟踪	105
8.1 本章内容	105
8.2 报警和故障指示	105

8.3 故障复位	105
8.4 故障历史	105
8.5 变频器故障内容及对策	105
8.5.1 变频器故障内容及对策	105
8.5.2 其他状态	108
8.6 变频器常见故障分析	108
8.6.1 电机不转	108
8.6.2 电机振动	109
8.6.3 过电压	109
8.6.4 电机异常发热	110
8.6.5 过电流	111
8.6.6 变频器过热	111
8.6.7 电机在加速过程失速	112
8.6.8 欠压故障	112
8.8 维护和硬件故障诊断	113
8.8.1 定期检查	113
8.8.2 冷却风扇	114
8.8.3 电容	114
8.8.3.1 电容重整	114
8.8.3.2 更换电解电容	115
8.8.4 动力电缆	116
9 本公司质量承诺	117
9.1 保修期	117
9.2 售后说明	117
9.3 服务	117

9.4 责任	117
10 通讯协议	119
10.1 本章内容	119
10.2 PROFINET协议简介	119
10.3 PROFINET技术特点	119
10.4 控制字和状态字-FC	120
10.4.1 控制字	120
控制字1	120
通过控制字1驱动变频器的逻辑	121
速度换算	122
10.4.2 状态字	123
变频器状态字	123
状态字1	124
电流换算	125
10.4.3 IO输入输出字	126
10.5 控制字和状态字-SC	127
10.5.1 控制字	127
控制字	127
10.5.2 状态字	129
变频器状态字	129
状态字	130
电流换算	131
10.5.3 IO输入输出字	132
10.6 GSD及硬件组态	133
10.6.1 GSD说明	133

10.6.2 硬件组态举例	134
附录A 技术数据	135
A.1 本章内容	135
A.2 降额使用变频器	135
A.2.1 容量	135
A.2.2 降额	135
A.2.2.1 温度降额	135
A.2.2.2 海拔高度降额	135
A.2.2.3 载波频率降额	135
A.3 电网规格	136
A.4 电机连接数据	136
A.4.1 EMC兼容性和电机电缆长度	136
A.5 应用标准	136
A.5.1 CE 标记	137
A.5.2 遵循 EMC 规范申明	137
A.6 EMC 规范	137
A.6.1 C2 类	137
A.6.2 C3 类	138
附录B 尺寸图	139
B.1 本章内容	139
B.2 LED键盘结构图	139
B.3 变频器尺寸图	140
附录C 外围选配件	143
C.1 本章内容	143
C.2 外围接线图	143
C.3 电源	144

C.4 电缆	144
C.4.1 动力电缆	144
C.4.2 电缆布线	147
C.4.3 绝缘检查	147
C.5 断路器、电磁接触器和漏电保护开关	147

1 安全注意事项

1.1 本章内容

在进行搬运、安装、运行、维护之前，请详细阅读使用说明书，并遵循说明书中所有安全注意事项。如果忽视，可能造成人身伤害或者设备损坏，甚至人员死亡。

因贵公司或贵公司客户未遵守使用说明书的安全注意事项而造成的伤害和设备损坏，本公司将不承担责任。

1.2 安全信息定义

危险：如不遵守相关要求，就会造成严重的人身伤害，甚至死亡。

警告：如不遵守相关要求，可能造成人身伤害或者设备损坏。

注意：为了确保正确的运行而采取的步骤。

培训并合格的专业人员：是指操作本设备的工作人员必须经过专业的电气培训和安全知识培训并且考试合格，已经熟悉本设备的安装，调试，投入运行以及维护保养的步骤和要求，并能避免产生各种紧急情况。

1.3 警告标识

警告用于对可能造成严重的人身伤亡或设备损坏的情况进行警示，给出建议以避免发生危险。本手册中使用下列警告标识：

标识	名称	说明	简写
 危险	危险	如不遵守相关要求，可能会造成严重的人身伤害，甚至死亡。	
 警告	警告	如不遵守相关要求，可能造成人身伤害或者设备损坏。	
 禁止	静电敏感	如不遵守相关要求，可能造成 PCBA 板损坏。	
 高温	注意 高温	变频器底座产生高温，禁止触摸。	
注意	注意	为了确保正确的运行而采取的步骤。	注意

1.4 安全指导

	✧ 严禁对变频器进行未经授权的改装，否则可能引起火灾，触电或其他伤害。
	✧ 机器运行时，散热片可能产生高温，禁止触摸，以免烫伤。
	✧ 变频器内电子元件为静电敏感器件，在相关操作时，必须做好防静电措施。

1.4.1 搬运和安装

	✧ 禁止将变频器安装在易燃物上，并避免变频器紧密接触或粘附易燃物。 ✧ 请按接线图连接制动选配件（制动电阻，制动单元或者回馈单元）。 ✧ 如果变频器被损坏或者缺少元器件，禁止运行。 ✧ 禁止用潮湿物品或身体部位接触变频器，否则有触电危险。
---	---

注意：

- 1、选择合适的搬运和安装工具，保证变频器的正常安全运行，避免人身伤害。安装人员必须采取机械防护措施保护人身安全，如穿防砸鞋，穿工作服等。
- 2、搬运安装过程中要保证变频器不遭受到物理性冲击和振动。
- 3、搬运时不要只握住前盖板，以免造成脱落。
- 4、必须安装在避免儿童和其他公众接触的场所。
- 5、请在合适的环境下使用（详见“安装环境”章节）。
- 6、要防止螺丝、电缆、及其他导电物体掉入变频器内部。
- 7、变频器运行时泄漏电流可能超过 3.5mA，务必采用可靠接地并保证接地电阻小于 10Ω，PE 接地导体的导电性能和相导体的导电能力相同。
- 8、L1, L2, L3 为电源输入端，U, V, W 为输出电机端，请正确连接输入动力电缆和电机电缆，否则会损坏变频器。

1.4.2 调试和运行

	✧ 在进行变频器端子接线操作之前，必须切断所有与变频器连接的电源，电源切断后的等待时间不短于变频器上标示的时间。 ✧ 变频器在运行时，内部有高压，禁止对变频器进行除键盘设置之外的任何操作。 ✧ 当使用停电启动功能（E01.21=1）时，变频器可能会自行启动，禁止靠近变频器和电机。 ✧ 本设备不可作为“紧急停车装置”使用。 ✧ 本设备不能作为电机紧急制动使用，必须安装机械抱闸装置。
---	---

注意：

- 1、不要频繁的断开和闭合变频器输入电源。
- 2、如果变频器经过长时间保存后再使用，使用前必须进行检查、电容整定（参见“维护和硬件故障诊断”）和试运行。
- 3、变频器在运行前，必须盖上前盖板，否则会有触电危险。

1.4.3 保养、维护和元件更换

	◇ 变频器的维护，检查或部件更换必须由经过培训并且合格的专业人员进行。 ◇ 在进行变频器端子接线操作之前，必须切断所有与变频器连接的电源，电源切断后的等待时间不短于变频器上标示的时间。 ◇ 保养、维护和元器件更换过程中，必须采取措施以避免螺丝、电缆等导电物体进入变频器内部。
---	---

注意：

- 1、 请用合适的力矩紧固螺丝。
- 2、 保养、维护和元器件更换时，必须避免变频器及元器件接触或附带易燃物品。
- 3、 不能对变频器进行绝缘耐压测试，不能使用兆欧表测试变频器的控制回路。
- 4、 保养、维护和元器件更换过程中，必须对变频器以及内部器件做好防静电措施。

1.4.4 报废后的处理

	◇ 变频器内元器件含有重金属，报废后必须将变频器作为工业废物处理。
	◇ 此产品废弃时不可随意弃置，须分类收集，专门处理。

2 快速启动

2.1 本章内容

本章介绍变频器在安装调试过程中需要注意的基本原则，便于客户实现变频器的快速安装调试。

2.2 拆箱检查

客户收到产品后需要进行如下检查工作：

1、	包装箱是否完整、是否存在破损和受潮等现象？如有请联系当地经销商或者当地 ECT 办事处。
2、	包装箱外部机型标识是否与所订购机型一致？如有出入，请联系当地经销商或者当地 ECT 办事处。
3、	拆开包装后，请检查包装箱内部是否有水渍等异常现象？机器是否有外壳损坏或者破裂的现象？如有请联系当地经销商或者当地 ECT 办事处。
4、	检查机器铭牌是否与包装箱外部机型标识一致？如有出入，请联系当地经销商或者当地 ECT 办事处
5、	请检查机器内部附件是否完整，（包括：说明书、控制键盘和扩展卡件），如有出入，请联系当地经销商或者当地 ECT 办事处。

2.3 运用确认

客户在正式使用变频器的时候，请进行确认：

1、	确认变频器所将要驱动的负载机械类型，在实际运行中，变频器是否会存在过载状态？变频器是否需要进行功率等级的放大？
2、	确认负载电机实际运行电流是否小于变频器的额定电流？
3、	确认电网电压是否和变频器的额定电压一致？
4、	确定所需使用的通讯方式是否与应用匹配？

2.4 环境确认

在变频器实际安装使用之前还必须确认以下几点：

1、	变频器实际使用的环境温度是否超过 40℃？如果超过，请按照每升高 1℃降额 1%的比例降额。此外，不要在超过 50℃的环境中使用变频器。 注意：环境温度为安装空间内空气温度。
2、	变频器实际使用的环境温度是否低于-10℃？如果低于-10℃，请增加加热设施。 注意：环境温度为安装空间内空气温度。
3、	变频器实际使用的场所海拔高度是否超过 1000m？ 当海拔高度超过 1000m，请按照 100m 降额 1%的比例降额； 当海拔高度超过 3000m，请与当地经销商或办事处联系，咨询详细信息。
4、	变频器实际使用环境湿度是否超过 90%？是否存在凝露现象？如有该现象，请增加额外的防护。

5、变频器实际使用环境中是否存在太阳直射或者是外部生物侵入等现象？如有该现象，请增加额外的防护。
6、变频器实际使用环境是否存在粉尘、易爆易燃气体？如有该现象，请增加额外的防护。

2.5 安装确认

在变频器安装完成之后，请注意检查变频器的安装情况：

1、输入动力电缆、机电缆载流量选型是否满足实际负载要求？
2、变频器周边附件选型是否正确，是否准确安装？安装电缆是否满足其载流量要求？接线仓盖是否拧紧？防水接头是否锁紧？未使用的预制接头/进线孔是否安装封帽？
3、变频器是否安装在阻燃材料上？其所带发热附件（制动电阻等）是否已经远离易燃材料？
4、所有控制/通讯电缆是否已经和功率电缆分开走线？其布线是否充分考虑到了 EMC 特性要求。
5、所有接地系统是否已经按照变频器要求进行了正确接地？
6、变频器所有安装的安装间距是否按照说明书要求来进行安装？
7、变频器其安装方式是否与说明书中要求一致？尽量垂直安装。
8、确认变频器外部接线端子是否紧固，力矩是否满足要求？
9、确定变频器内部没有遗留螺丝、电缆、及其他导电物体？如果有，请取出。

2.6 基本调试

在变频器使用之前，请按照下面的步骤完成基本调试。

1、按照实际电机参数，选择电机类型、设置准确电机参数，选择变频器控制模式。
2、是否需要自学习？如果可能请脱开电机负载，进行动态参数自学习；如果负载确实无法脱开，可以选择静态自学习。
3、根据负载实际工况调整加减速时间。
4、点动进行设备调试，确认电机转向是否与要求方向一致，如果相反，建议通过调换任意两相电机接线来更改电机运行方向。
5、设置所有控制参数，进行实际运行。

3 产品概述

3.1 本章内容

本章简要介绍运行原理、产品特性、布局、铭牌和型号指示信息。

3.2 基本原理

慕为易控分布式变频器是一种用来控制异步交流感应电机的变频器，它支持壁挂式安装和落地式安装两种模式。

下图显示变频器的主回路简图。整流器将三相交流电压转换为直流电压。中间电路的电容器组稳定直流电压。逆变器将直流电压转换为交流电机使用的交流电压。在电路中的电压超过了最大限值时，制动管将把外部制动电阻连接到中间直流电路，消耗回馈的能量。

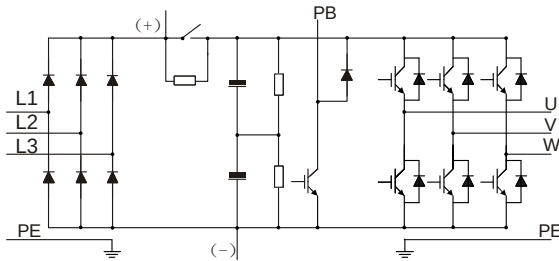


图 3-1 主回路简图

3.3 产品规格

功能描述		规格指标
功率输入	输入电压（V）	AC 3PH 380V(-15%)~440V(+10%) 默认380V
	输入电流（A）	请参考“产品额定值”
	输入频率（Hz）	50Hz 或 60Hz，允许范围 47~63Hz
功率输出	输出电压（V）	0~输入电压
	输出电流（A）	请参考“产品额定值”
	输出功率（kW）	请参考“产品额定值”
	输出频率（Hz）	0~400Hz
技术控制性能	控制方式	空间电压矢量控制模式，无 PG 矢量控制模式
	电机类型	异步电机
	调速比	异步机 1: 100（无 PG 矢量控制）
	速度控制精度	±0.2%（无 PG 矢量控制）
	速度波动	± 0.3%（无 PG 矢量控制）
	转矩响应	<20ms（无 PG 矢量控制）
	转矩控制精度	10%（无 PG 矢量控制）
	起动转矩	异步机: 0.5Hz/150%（无 PG 矢量控制）
	过载能力	150%额定电流 1 分钟，180%额定电流 10 秒，200%额定电流 1 秒（G 型机）； 120%额定电流 1 分钟，150%额定电流 10 秒，180%额定电流 1 秒（P 型机）
运行控制性能	控制方式	1，PLC通过通讯控制， 2，LED面板控制
	自动电压调整功能	当电网电压变化时，能自动保持输出电压恒定
	故障保护功能	提供三十多种故障保护功能：过流、过压、欠压、过温、缺相、过载等保护功能
外围接口	DI接口	用于PNP类输入信号
	DO接口	用于PNP输出类
	PROFINET接口	用于PROFINET通讯
	LED手持面板接口	用于LED手持面板连接

功能描述		规格指标
其它	安装方式	支持壁挂式、落地式两种方式
	运行环境温度	-10~50℃，40℃ 以上降额使用，当环境温度超过 40℃ 后，温度每增加 1℃，额定输出电流就降低 1%。
	防护等级	IP65
	污染等级	2 级
	冷却方式	自然冷却/强制风冷
	制动单元	可选型号内置
	EMC 滤波器	380V 全系列产品可满足 IEC61800-3 C3 等级要求

3.4 产品铭牌

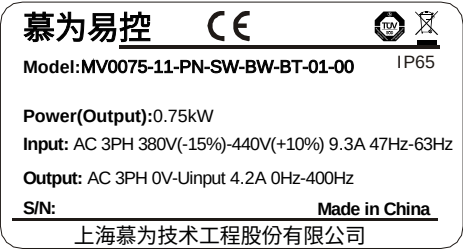


图 3-3 产品铭牌

注意：此为 慕为易控标准产品铭牌格式的示例，关于 CE/TUV/IP65会根据产品的实际认证情况进行标识。

3.5 型号代码

型号代码中包含变频器产品信息。用户可以从变频器上的铭牌和简易铭牌中找到型号代码。
以下是型号说明：

MV 0150 -11 -PN -SW -BW -BT -01 -00 -00

字段标识	字段详细说明
MV	产品系列：MV
0150	功率：0075=0.75KW，0110=1.1KW，0150=1.5KW，0220=2.2KW
11	可接电机数：11=一拖一，12=一拖二，14=一拖四
PN	现场总线：DP=PROFIBUS，PN=PROFINET，EN=Ethernet/IP
SW	维修开关：SW=负载断路器
BW	制动电阻：标配制动电阻接口，可自行外接制动电阻
BT	操作面板：00=无操作面板，BT=普通按键屏，SR=触摸操作屏
01	01=SEW电机3线制抱闸线圈，02=抱闸电压380VAC（2线），03=抱闸电压180VDC
00	备用
00	备用

3.6 产品额定值

变频器型号	恒转矩			变转矩		
	输出功率 (kW)	输入电流 (A)	输出电流 (A)	输出功率 (kW)	输入电流 (A)	输出电流 (A)
MV0075-11-xxxxx-00	0.75	3.4	2.5	/	/	/
MV0150-11-xxxxx-00	1.5	5.0	3.7	/	/	/
MV0220-11-xxxxx-00	2.2	5.8	5	/	/	/
MV0075-12-xxxxx-00	0.75 x 2	8.0	6.0	/	/	/

注意：

- 1、变频器输入电流是在输入电压 380V的情况下实测的结果。
- 2、额定输出电流定义为输出电压为 380V 时的输出电流。
- 3、在允许的输入电压范围下，输出电流不能超过其额定输出电流；输出功率也不能超过其额定输出功率。

3.7 结构示意图

下图显示变频器的布局

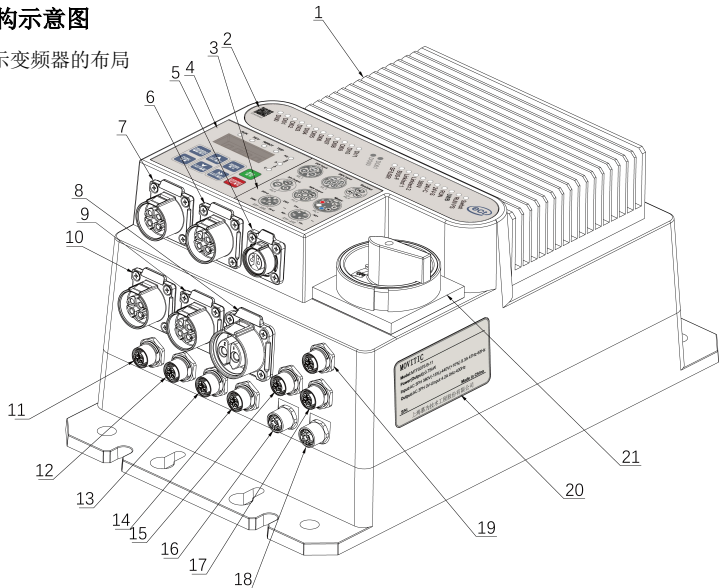


图 3-5(1) 产品结构示意图

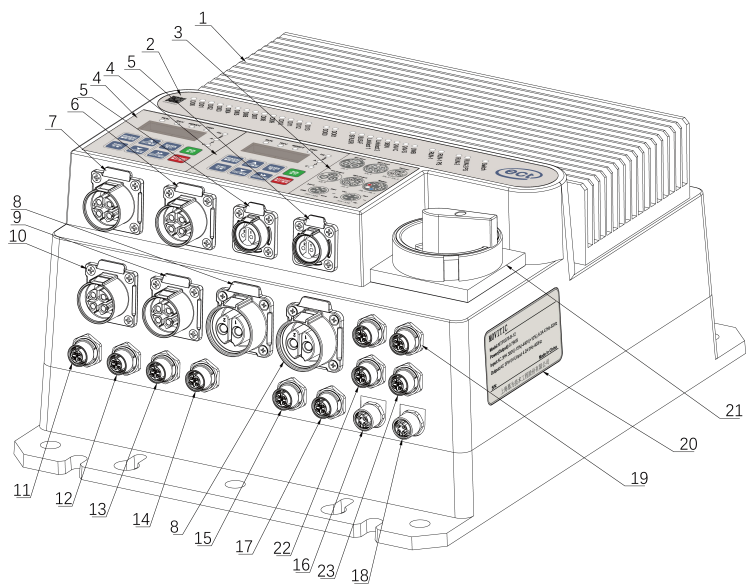


图 3-5(2) 产品结构示意图

序号	名称	说明
1	散热片	用来给变频器散热。
2	指示灯面板	显示变频器状态。
3	接线图标签	接线线序示意图
4	控制面板	控制变频器。
5	LP16_3P母座	制动电阻接头
6	LP24_4P公座	380V进。
7	LP24_3P公座	24V进。
8	LP28_7P母座	电机接头。
9	LP24_4P母座	380V出。
10	LP24_3P母座	24V出。
11	I/O接口(1)	M12-A型5芯航空接头。
12	I/O接口(2)	M12-A型5芯航空接头。
13	I/O接口(3)	M12-A型5芯航空接头。
14	I/O接口(4)	M12-A型5芯航空接头。
15	I/O接口(5)	M12-A型5芯航空接头。
16	调试接口(2)	M12-D型4芯航空接头。
17	I/O接口(6)	M12-A型5芯航空接头。
18	调试接口(1)	M12-D4芯航空接头插头。
19	出线口x2	M12选装孔。
20	产品铭牌	详见铭牌。
21	启动开关	启动与停止变频器。
22	I/O接口(7)	M12-A型5芯航空接头。
23	I/O接口(8)	M12-A型5芯航空接头。

4 安装指导

4.1 本章内容

本章介绍变频器的机械安装和电气安装。

	✧ 只有培训并合格的专业人员才能进行本章所描述的工作。请按照“安全注意事项”中的说明进行操作。忽视这些安全注意事项可能会造成人身伤亡或设备损坏。 ✧ 在安装过程中必须保证变频器的电源已经断开。如果变频器已经通电，那么在断电之后，且等待时间不短于变频器上标示的时间，并确认 POWER 灯已经熄灭，建议用户直接使用万用表监测变频器直流母线电压低于 36V 以下。 ✧ 变频器的安装设计必须符合安装地的相关法律法规的规定。如果变频器的安装违反了当地法律法规的要求，本公司不承担任何责任。此外，如果用户不遵守这些建议，那么变频器可能会出现一些不在保修或质量保证范围内的故障。
---	--

4.2 机械安装

4.2.1 安装环境

为了充分发挥变频器的性能，长期保持其功能，安装环境非常重要，请将变频器安装在下表所示的环境汇总。

环境	条件
安装场所	室内
环境温度	✧ -10~+50℃ ✧ 当环境温度超过 40℃ 后，请按照 1℃ 降额 1% 的比例降额。 ✧ 我们不建议在 50℃ 以上的环境中使用变频器。 ✧ 为了提高机器的可靠性，请在温度不会急剧变化的场所使用变频器。 ✧ 在封闭空间内使用时，请使用冷却风扇或冷却空调进行冷却，以避免内部温度超过条件温度。 ✧ 温度过低时，在长时间断电后再上电运行，需增加外部加热装置，消除内部冻结现象，否则容易导致机器损坏。
湿度	✧ 空气的相对湿度小于 90%。 ✧ 不允许结露。在存在腐蚀性气体的空间中，最大相对湿度不能超过 60%。
存储温度	-30~+60℃
运行环境条件	请将变频器安装在如下场所： ✧ 远离电磁辐射源的场所 ✧ 无油雾、腐蚀性气体、易燃性气体等场所 ✧ 金属粉末、尘埃、油、水等异物不会进入变频器内部的场所（请不要把变频器安装在木材等易燃物上面） ✧ 无放射性物质、易燃物质场所 ✧ 无有害气体及液体的场所 ✧ 盐份少的场所 ✧ 无阳光直射的场所

环境	条件
海拔高度	✧ 1000m 以下 ✧ 当海拔高度超过 1000m，请按照 100m 降额 1%的比例降额； ✧ 当海拔高度超过 3000m，请与当地经销商或办事处联系，咨询详细信息。
振动	最大振幅不超过 5.8m/s ² (0.6g)
安装方向	为了不使变频器的散热效果降低，尽量垂直安装

注意：

- 1、慕为易控系列应根据外壳防护等级安装在清洁的通风环境中。
- 2、冷却空气必须清洁，并且无腐蚀性气体。

4.2.2 安装方向

变频器可以安装在墙上或者水平地面。

变频器散热片安装在垂直方向上。请按照下面的要求对安装位置进行检查。关于外形尺寸的详细信息，请参见附录部分的变频器“尺寸图”。

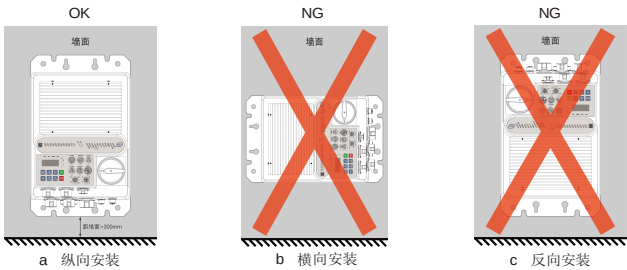


图 4-1 变频器安装方向

4.2.3 安装方式

根据变频器的外形尺寸，变频器有二种安装方式

- ✧ 壁挂式安装
- ✧ 落地式安装

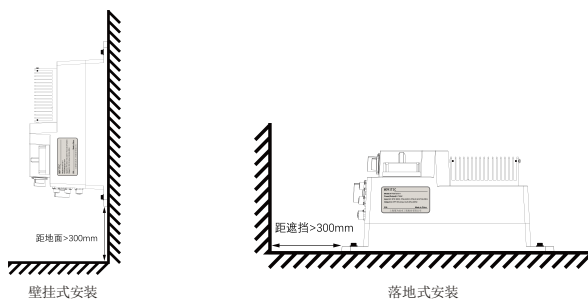


图 4-2 安装方式

- 1、标记安装孔的位置。有关安装孔的位置，请参见附录部分的变频器外形尺寸图。
- 2、将螺钉或者螺栓固定到标记的位置上。
- 3、将变频器靠在墙上。
- 4、拧紧墙上的紧固螺钉。

4.3 标准接线

4.3.1 主回路接线图

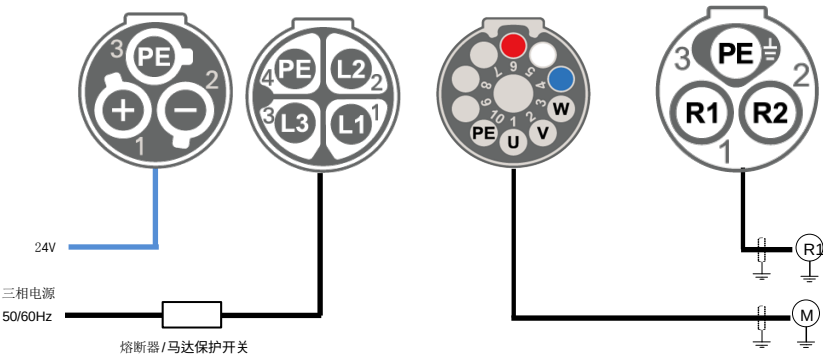


图 4-6 主回路接线图

注意：

- 1、熔断器/马达保护开关均为选配件，需要用户根据情况选配

4.3.2 主回路端子示意

端子符号	端子名称	功能描述
L1、L2、L3	主回路电源输入	三相交流输入端子，与电网连接
U、V、W	变频器输出，一拖二有两台电机	三相交流输出端子，一般接电机
蓝、白、红	抱闸端子	接SEW电机抱闸线，按颜色对应
24V-C (+、-)	24V电源输入C	通讯以及input输入点24V电源
R1,R2	制动电阻端子	外接制动电阻
PE	保护接地端子	进电源，电机电缆均单独配备接地端子，必须确保可靠接地
无标识 端子		无标识端子为备用端子

4.3.3 主回路快插示意

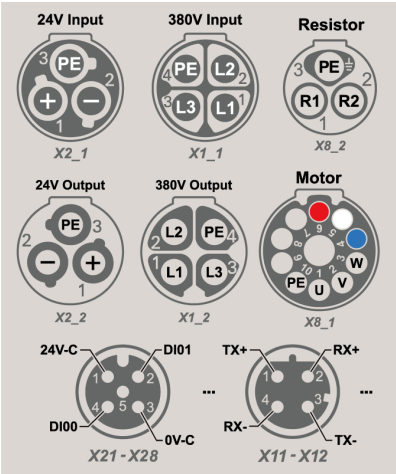


图 4-7 快插插头示意图

端子符号	端子名称	功能描述
X1_1 X1_2	380V电源输入 380V电源输出	380V电源
X2_1 X2_2	24V电源输入 24V电源输出	24V电源
X8_1	电机1输出	连接电机
X8_2	制动电阻	外接制动电阻

注意：

- 1、禁止使用不对称电机电缆。如果电机电缆中除了导电的屏蔽层之外，还有一根对称接地导体，那么请将接地导体在变频器端和电机端接地。
- 2、将电机电缆、输入动力电缆和控制电缆分开走线。
- 3、所有外部电缆都需要通过防水接头进行紧固，并正确锁紧防水接头。

4.3.4 快插380V接线示意

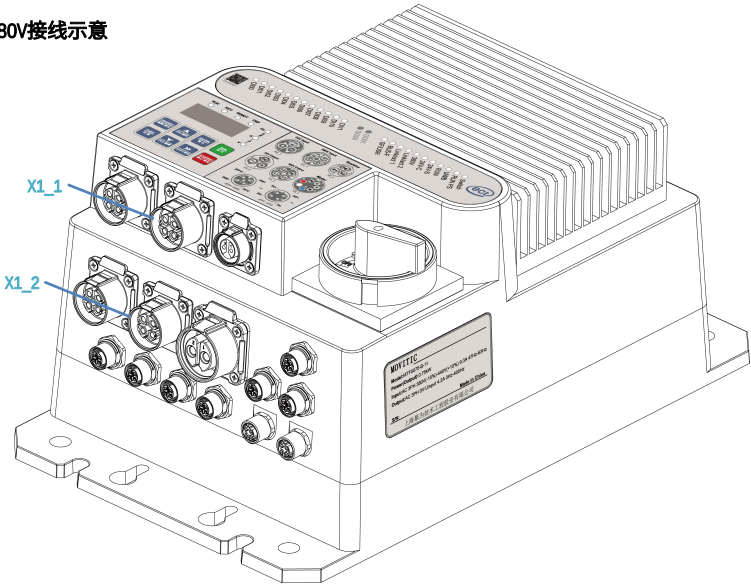


图 4-10 380V快插接口示意图



图 4-11-1 380V输入针脚示意图



图 4-11-2 380V输出针脚示意图

编号	X1_1	X1_2	说明
1	L1	L1	380V项线1
2	L2	L2	380V项线2
3	L3	L3	380V项线3
4	PE	PE	接地

4.3.5 快插24V接线示意

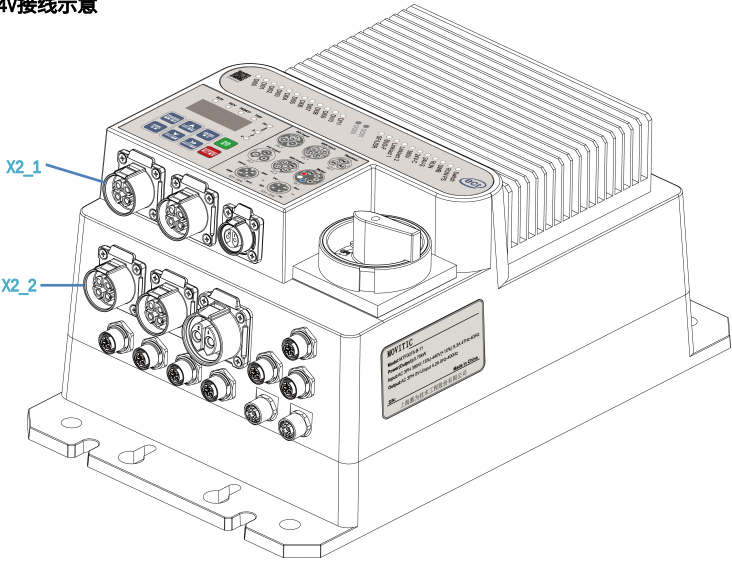


图 4-12 24V快插接口示意图



图 4-13-1 24V输入针脚示意图

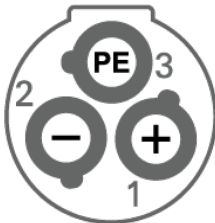


图 4-13-2 24V输出针脚示意图

编号	X2_1	X2_2	说明
1	+	+	24V正极
2	-	-	24V负极
3	PE	PE	接地

4.3.6 快插电机接线示意

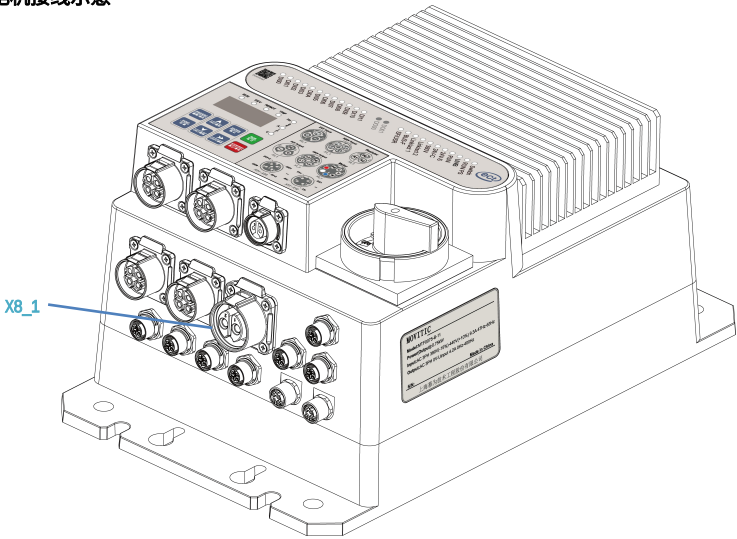


图 4-14 电机快插接口示意图



图 4-15-1 电机1针脚示意图



图 4-15-2 电机2针脚示意图

编号	X8_1	X8_2	说明
1	U	U	电机项线1
2	V	V	电机项线2
3	W	W	电机项线3
4	蓝	蓝	SEW抱闸线圈蓝色线
5	白	白	SEW抱闸线圈白色线/带整流块电机输出380VAC
6	红	红	SEW抱闸线圈红色线/带整流块电机输出380VAC
8, 9	8, 9	8, 9	热敏
10	PE	PE	接地

抱闸输出的注意事项：
1、4、5、6号脚的蓝白红是专为匹配SEW抱闸线圈（电机内部无整流块）
2、电机自带380VAC整流块，则默认5、6号脚输出380VAC

以上两种抱闸输出同时只具备一种，根据不同选择对应不同接线

4.3.7 快插制动电阻接线示意

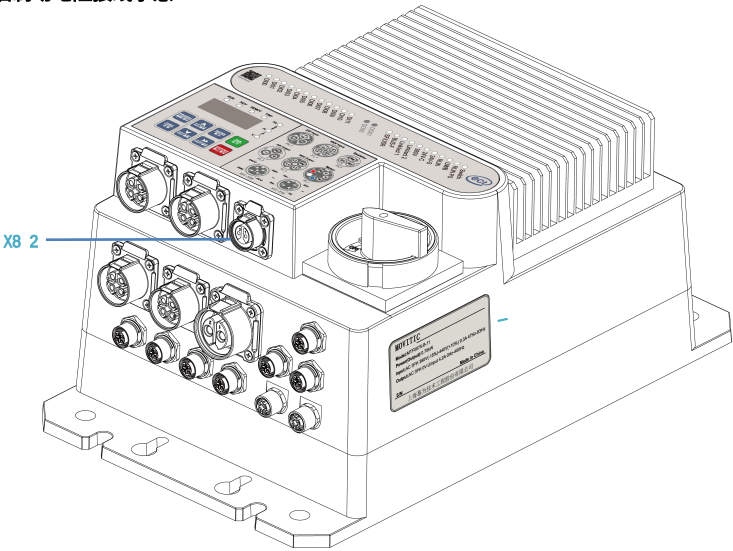


图 4-16 制动电阻快插接口示意图

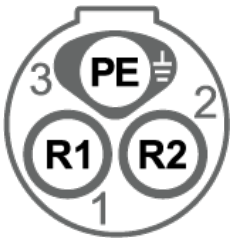


图 4-17 制动电阻针脚示意图

编号	X8_3		说明
1	R1		电阻接线脚1
2	R2		电阻接线脚2
3	PE		接地

4.3.8 外部I/O接线示意图

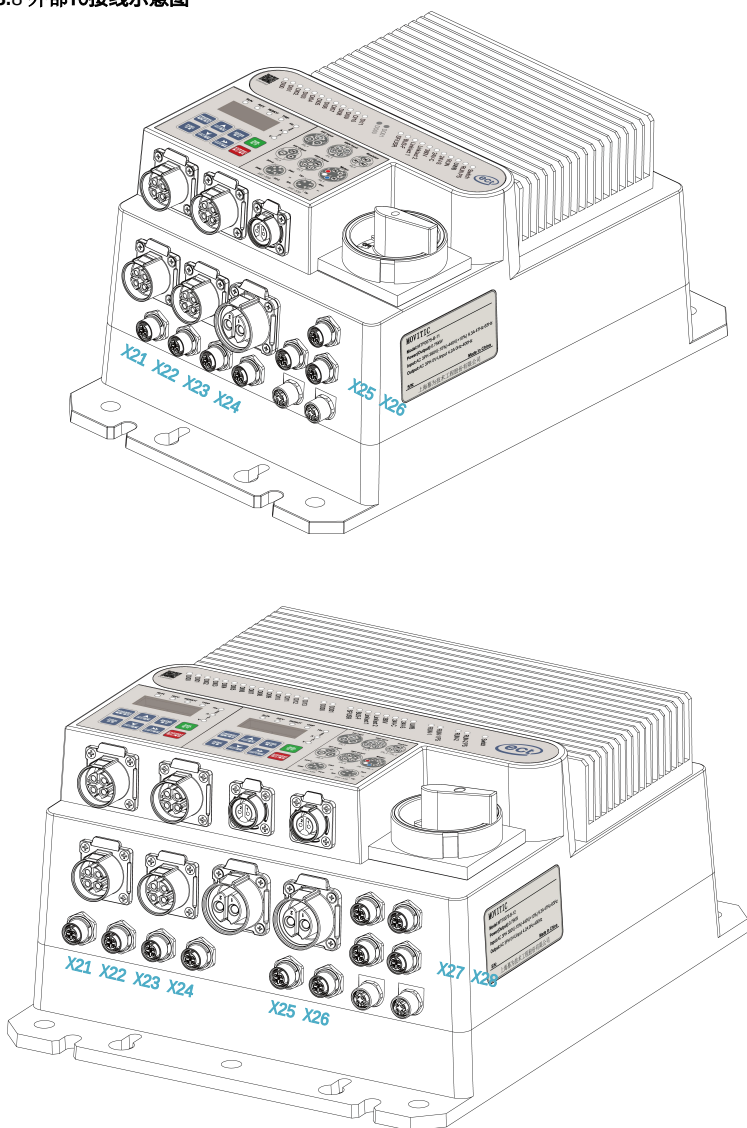


图 4-18 I/O接口示意图

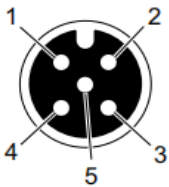


图 4-19 IO接口针脚示意图

编号	X21	X22	X23	X24	X25	X26	X27	X28	说明
1	24V-C	24V-C	24V-C	24V-C	24V-C	24V-C	24V-C	24V-C	24V电源正
2	D101	D103	D105	D107	D109	D111	D113	D001	输入/输出
3	0V-C	0V-C	0V-C	0V-C	0V-C	0V-C	0V-C	0V-C	24V电源负
4	D100	D102	D104	D106	D108	D110	D112	D000	输入/输出
5	n.C.	n.C.	n.C.	n.C.	n.C.	n.C.	n.C.	n.C.	预留

4.3.9 PROFINET接线示意图

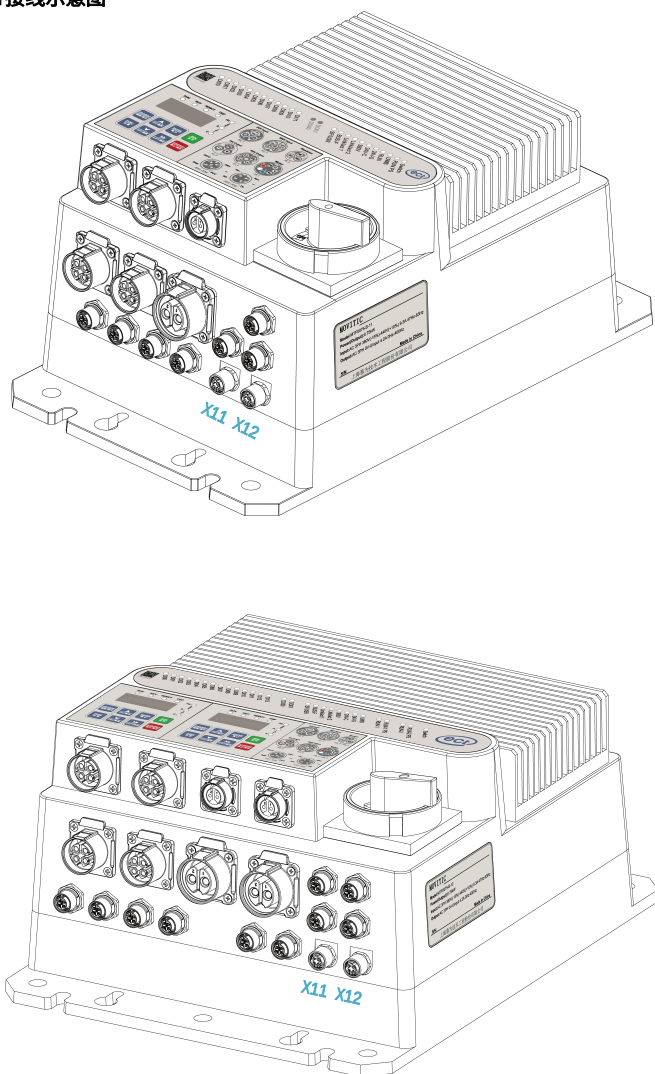


图 4-20 PROFINET接口示意图

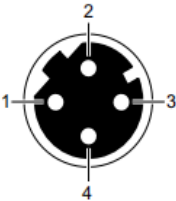


图 4-21 PROFINET接口针脚示意图

编号	X11	X12	说明
1	TX+	TX+	发送线 (+)
2	RX+	RX+	接收线 (+)
3	TX-	TX-	发送线 (-)
4	RX-	RX-	接收线 (-)

4.4 配线保护

4.4.1 在短路情况下，保护变频器和输入动力电缆

在短路情况下，保护变频器、输入动力电缆、防止发生热过载。

按照下列准则安排保护。

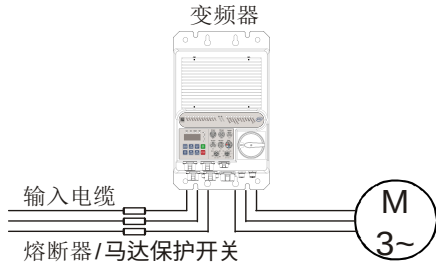


图 4-26 熔断器配置图

注意：按照说明书选择熔断器。在短路情况下，熔断器将保护输入动力电缆，防止损坏变频器，在变频器内部短路时，保护相邻设备免受损坏。

4.4.2 在短路情况下，保护电机和电机电缆

如果电机电缆是按照变频器的额定电流来选择的，那么变频器可以对电机电缆和电机进行短路保护。不需要其他的保护设备。

	✧ 如果将变频器与多个电机连接，则必须使用单独的热过载开关或断路器来保护电缆和电机。这些设备可能需要使用熔断器来切断短路电流。
---	---

4.4.3 保护电机，防止发生热过载

按照规定，必须保护电机，防止发生热过载，在检测到过载时，必须切断电流。变频器带有电机热过载保护功能，该功能可以保护电机并在必要时封锁输出，切断电流。

4.4.4 旁路连接

对于重要场合，通常需要设置工变频转换回路，确保系统在变频器故障时也可以维持正常的工作。

对于一些特殊的场合，如仅仅用于软启动的场合，则其启动后可以直接转换为工频运行，也需要增加对应的旁路环节。

	✧ 不得将电源与变频器输出端子 U、V 和 W 连接。施加在电机电缆上的电压可导致变频器永久损坏。
---	---

如果需要频繁切换，可以使用带机械互锁的开关或接触器来确保电机端子不会与输入动力电缆和变频器输出端同时连接。

5 键盘操作说明及指示灯说明

5.1 本章内容

本章介绍了键盘的按键、指示灯和显示器的操作；也介绍了使用键盘进行查看，修改功能码设置的方法。

5.2 键盘简介

键盘的用途是控制 慕为易控分布式变频器、读取状态数据和调整参数。

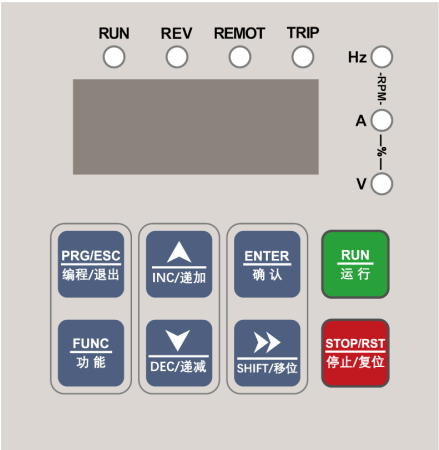


图 5-1 键盘示意图

序号	名称	说明	
1	状态指示灯	RUN/TUNE	灯灭时表示变频器处于停机状态；灯闪烁表示变频器处于参数自学习状态；灯亮时表示变频器处于运转状态；
		FWD/REV	正反转指示灯 灯灭表示处于变频器正转状态；灯亮表示变频器处于反转状态。
		LOCAL/REMOT	键盘操作，端子操作与远程通讯控制的指示灯。 灯灭表示键盘操作控制状态；灯闪烁表示端子操作控制状态；灯亮表示处于远程操作控制状态
		TRIP	故障指示灯 当变频器处于故障状态下，该灯点亮；正常状态下为熄灭；当变频器在预报警状态下，该灯闪烁。

序号	名称	说明		
2	单位指示灯	表示键盘当前显示的单位。		
			Hz	频率单位
			RPM	转速单位
			A	电流单位
			%	百分数
			V	电压单位
3	数码显示区	5 位 LED 显示，显示设定频率、输出频率等各种监视数据以及报警代码。		
4	模拟电位器	相当 AI1。		
	数字电位器	调节频率。请参考功能码 E08.42 的内容。		
5	按钮区		编程键	一级菜单进入或退出，快捷参数删除
			确定键	逐级进入菜单画面、设定参数确认
			UP 递增键	数据或功能码的递增
			DOWN 递减键	数据或功能码的递减
			右移位键	在停机显示界面和运行显示界面下，可右移循环选择显示参数；在修改参数时，可以选择参数的修改位
			运行键	在键盘操作方式下，用于运行操作
			停止/复位键	运行状态时，按此键可用于停止运行操作；该功能码 E07.04 制约。故障报警状态时，所有控制模式都可用该键来复位操作
			快捷多功能键	该键功能由功能码 E07.02 确定
6	键盘接口	外引键盘接口		

5.3 键盘显示

慕为易控系列键盘的显示状态分为停机状态参数显示、运行状态参数显示、功能码参数编辑状态显示、故障告警状态显示等。



图 5-2 状态显示示意图

5.4 键盘操作

通过键盘可对变频器进行各种操作。具体功能码的结构说明，可参见功能码参数一览表。

5.4.1 如何修改变频器功能码

变频器有三级菜单，三级菜单分别为：

- 1、功能码组号（一级菜单）；
- 2、功能码标号（二级菜单）；
- 3、功能码设定值（三级菜单）。

说明：

在三级菜单操作时，可按 **PRG/ESC** 键或 **ENTER** 键返回二级菜单。

两者的区别是：按 **ENTER** 键将设定参数存入控制板，然后再返回二级菜单，并自动转移到下一个功能码；按 **PRG/ESC** 键则直接返回二级菜单，不存储参数，并保持停留在当前功能码。

在三级菜单状态下，若参数没有闪烁位，表示该功能码不能修改，可能原因有：

- 1、该功能码为不可修改参数。如实际检测参数、运行记录参数等；
- 2、该功能码在运行状态下不可修改，需停机后才能进行修改。

举例：将功能码 E00.01 从 0 更改设定为 1 的示例。

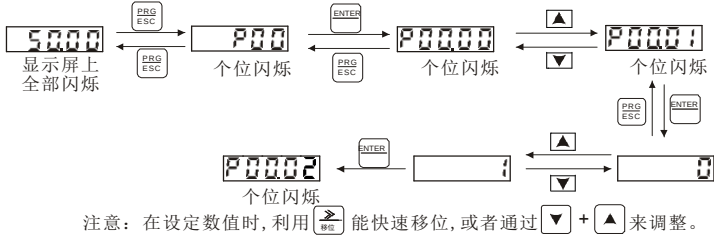


图 5-3 修改参数示意图

5.4.2 如何设定变频器的密码

慕为易控系列变频器提供用户密码保护功能，当 E07.00 设为非零时，即为用户密码，退出功能编辑状态，密码保护将在一分钟后生效，当密码生效后若按 **PRG/ESC** 键进入功能码编辑状态时，将显示“0.0.0.0”，操作者必须正确输入用户密码，否则无法进入。

若要取消密码保护功能，将 E07.00 设为 0 即可。

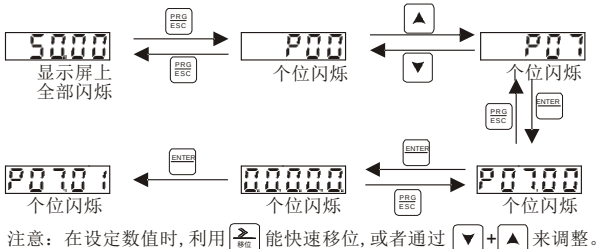


图 5-4 设定密码示意图

5.4.3 如何通过功能码查看变频器的状态

慕为易控系列提供 E17组为状态查看功能组，用户可以直接进入 E17组查看。

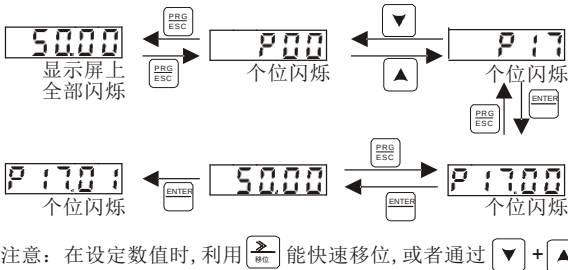


图 5-5 查看参数示意图

5.5 指示灯说明

5.5.1 DI/D0 LED指示灯

本章将介绍用于PROFINET IO 的LED指示灯。以下图中这些指示灯用黑色表示：



图 5-6 指示灯示意图

“DI...” LED指示灯

LED指示灯	含义
黄色 发亮	二进制输入端DI...上有输入信号
关	二进制输入端DI...上的输入信号断开或为“0”

“D0...” LED指示灯

LED指示灯	含义
黄色 发亮	输出端D0...接通
关	输出端D0...逻辑为“0”

“ 24V-C ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 发亮	24V-C持续电压存在	
关	24V-C持续电压缺失	检查24V-C电源及接线

“ 24V-S ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 发亮	24V-S持续电压存在	
关	24V-S持续电压缺乏	检查24V-S电源及接线

“ Switch ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 发亮	维修开关合上	
关	维修开关关断或者24V-C未上电	- 检查维修开关是否合上 - 检查24V-C电源及接线

“ 380V ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 发亮	380V电源已经接通	
关	380V电源未接通	- 检查维修开关是否合上 - 检查380V电源及接线

“ SF/USR ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
红色 常亮	程序初始化未成功	- 尝试断电重启 - 尝试断电重启依旧如此，检查控制器
黄色 亮烁	程序正在初始化	
关	控制器已和内置变频器连接交换数据	

5.5.2用于PROFINET IO的LED指示灯

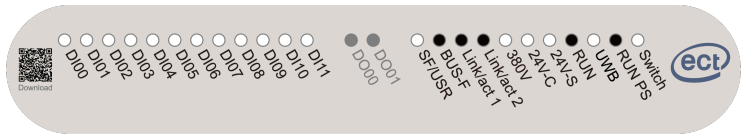


图 5-7 指示灯示意图

“Link/act1” LED指示灯

LED指示灯	含义
黄色 发亮	act = 被激活，以太网通讯处于激活状态
关	设备没有和其他以太网设备连接起来

“Link/act2” LED指示灯

LED指示灯	含义
黄色 发亮	act = 被激活，以太网通讯处于激活状态
关	设备没有和其他以太网设备连接起来

“BUS-F” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
红色 发亮	控制器与PLC连接中断，总线中断	-检查PLC主控部件。 -检查与PLC连接网络内所有的 电缆
关	控制器正在和PLC交换数据	

“ RUN ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 常亮	控制器与变频器通讯正常	
黄色 闪烁	-启动阶段为变频器准备中 -与上位机连接或者手柄控制中	
红色 常亮	控制器与变频器断开通讯	-尝试故障复位 -故障复位后还是如此，需检查内部与变频器连接情况
红色 闪烁	变频器发生过故障	--尝试故障复位 -故障复位后还是如此，需检查内部与变频器连接情况
关	缺少24V供电，无运行就绪	- 检查 DC 24 V 供电

“ RUN PS ” LED指示灯

LED指示灯	含义	措施
绿色 常亮	变频器运行中	
黄色 闪烁	变频器停机中	
红色 闪烁	变频器故障中	-尝试故障复位 -故障复位后还是如此，需检查 内部与变频器连接情况
关	变频器POFF状态	-检查380V电源

6 功能参数一览表

6.1 本章内容

本章列出功能码总表，并对功能码进行简要描述。

6.2 功能参数一览表

慕为易控分布式变频器的功能参数按功能分组，有 E00~E29 共 30 组，其中 E18~E23、E25~E28 保留。每个功能组内包括若干功能码。功能码采用三级菜单，如“E08.08”表示为第 E08 组功能的第 8 号功能码，E29 为厂家功能参数，用户无权访问该组参数。

为了便于功能码的设定，在使用键盘进行操作时，功能组号对应一级菜单，功能码号对应二级菜单，功能码参数对应三级菜单。

1、功能表的列内容说明如下：

第 1 列“功能码”：为功能参数组及参数的编号；

第 2 列“名称”：为功能参数的完整名称；

第 3 列“参数详细说明”：为该功能参数的详细描述；

第 4 列“缺省值”：为功能参数的出厂原始设定值；

第 5 列“更改”：为功能参数的更改属性（即是否允许更改和更改条件），说明如下：

“○”：表示该参数的设定值在变频器处于停机、运行状态中，均可更改；

“◎”：表示该参数的设定值在变频器处于运行状态时，不可更改；

“●”：表示该参数的数值是实际检测记录值，不能更改。

（变频器已对各参数的修改属性作了自动检查约束，可帮助用户避免误修改。）

2、“参数进制”为十进制（DEC），若参数采用十六进制表示，参数编辑时其每一位的数据彼此独立，部分位的取值范围可以是十六进制的（0~F）。

3、“缺省值”表明当进行恢复缺省参数操作时，功能码参数被刷新后恢复出厂值；但实际检测的参数值或记录值，则不会被刷新。

4、为了更有效地进行参数保护，变频器对功能码提供了密码保护。设置用户密码（即用户密码 E07.00 的参数不为 0）后，在用户按 PRG/ESC 键进入功能码编辑状态时，系统会先进入用户密码验证状态，显示的为“0.0.0.0.0.”，操作者必须正确输入用户密码，否则无法进入。对于厂家设定参数区，则还需正确输入厂家密码后才能进入。（提醒用户不要试图修改厂家设定参数，若参数设置不当，容易导致变频器工作异常甚至损坏。）在密码保护未锁定时，可随时修改用户密码，用户密码以最后一次输入的数值为准。当 E07.00 设定为 0 时，可取消用户密码；上电时若 E07.00 非 0 则参数被密码保护。使用串行通讯修改功能码参数时，用户密码的功能同样遵循上述规则。

E00组 基本功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E00.00	速度控制模式	1: 无 PG 矢量控制模式 1（适用于 AM） 无需安装编码器，适用于速度控制精度要求较高的场合，可用于所有功率段，能够实现精度较高的速度和力矩控制。 2: 空间电压矢量控制模式（适用于 AM） 适用于对控制精度要求不高的场合，如风机、泵类等负载。可用于一台变频器拖动多台电机的场合。 注意： 1、AM-异步电机。 2、当使用矢量模式时应先对变频器进行电机参数自学习。	2	◎
E00.01	运行指令通道	选择变频器控制指令的通道。 变频器控制命令包括：启动、停机、正转、反转、点动、故障复位等。 0: 键盘运行指令通道（“LOCAL/REMOT”灯熄灭） 由键盘上的 RUN 、 STOP/RST 按键进行运行命令控制。多功能键 QUICK/JOG 设置为 FWD/REV 切换功能（ E07.02=3 ）时，可通过该键来改变运转方向； 在运行状态下，如果同时按下 RUN 与 STOP/RST 键，即可使变频器自由停机。 1: 端子指令通道（“LOCAL/REMOT”灯闪烁） 预留由外部输入给定运行命令（ 在具有变频器自主控制的版本中使用 ） 2: PN运行指令通道（“LOCAL/REMOT”灯点亮） 运行命令由PROFINET通讯方式进行控制。	0	○
E00.02	通讯运行指令通道选择	0: MODBUS通讯通道	0	○
E00.03	最大输出频率	用来设定变频器的最大输出频率。它是频率设定的基础，也是加减速快慢的基础，请用户注意。 设定范围： E00.04 ~400.00Hz	50.00Hz	◎
E00.04	运行频率上限	运行频率上限是变频器输出频率的上限值。该值应该小于或者等于最大输出频率。 当设定频率高于上限频率时以上限频率运行。 设定范围： E00.05 ~ E00.03 （最大输出频率）	50.00Hz	◎
E00.05	运行频率下限	运行频率下限是变频器输出频率的下限值。 当设定频率低于下限频率时以下限频率运行。 注意：最大输出频率≥上限频率≥下限频率。 设定范围：0.00Hz~ E00.04 （运行频率上限）	0.00Hz	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E00.06	A频率 指令选择	注意：A频率、B频率不能设为同一频率给定方式，可通过E00.09设定频率源。 0：键盘数字设定 通过修改功能码E00.10“键盘设定频率”的值，达到键盘设定频率的目的。 1：模拟量AI1设定（通过键盘上模拟电位器设定，） 2：模拟量AI2设定 3：模拟量AI3设定 指频率由模拟量输入端子来设定。MOVITIC分布式变频器标配3路模拟量输入端子，其中，其中AI1通过模拟电位器调节；AI2为电压电流可选（0（2）~10V/0（4）~20mA），可通过跳线进行切换；AI3为电压输入（-10V~+10V）。 注意：当AI2选择0（4）~20mA输入时，20mA对应的电压为10V。 模拟输入设定的100.0%对应最大输出频率（E00.03），-100.0%对应反向的最大输出频率（E00.03）。 4：高速脉冲HDI设定 指频率由高速脉冲端子来设定。MOVITIC系列标准配置一路高速脉冲输入。脉冲频率范围0.00~50.00kHz。高速脉冲输入设定的100.0%对应最大输出频率（E00.03），-100.0%对应反向的最大输出频率（E00.03）。 注意：脉冲设定只能通过多功能输入端子HDI输入。设置E05.00（HDI输入类型选择）为“高速脉冲输入”。	0	○
E00.07	B频率 指令选择	5：简易PLC程序设定 当E00.06=5或者E00.07=5时，变频器以简易PLC程序的方式运行。需要设置E10组“简易PLC及多段速控制组”参数来确定对应段的运行频率、运行方向、加减速时间以及持续时间等。请参见E10组的功能介绍。 6：多段速运行设定 当E00.06=6或者E00.07=6时，变频器以多段速方式运行。通过E05组设定多段速端子组合来选择当前运行段；通过E10组参数来确定当前段运行频率。 当E00.06或E00.07不等于6时，多段速设定具有优先权，但是设定段只能为1~15段。当E00.06或E00.07等于6时，其设定段为0~15。 7：PID控制设定 当E00.06=7或者E00.07=7时，变频器运行模式为过程PID控制。此时，需要设置E09组“PID控制组”。变频器运行频率为PID作用后的频率值。其中PID给定源、给	2	○

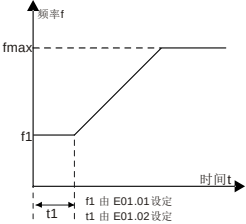
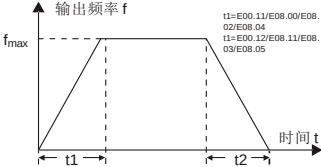
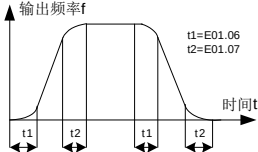
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		定量、反馈源等含义请参见E09组“PID功能”介绍。 8：PN通讯设定 频率由PN通讯来设定。可参见E14组的功能介绍。		
E00.08	B频率指令参考对象选择	0：最大输出频率；B 频率设定的 100%对应为最大输出频率。 1：A 频率指令；B 频率设定的 100%对应为最大输出频率。如需在 A 频率指令基础上进行调节，则可以选择本设置。	0	○
E00.09	设定源组合方式	0：A，当前频率设定为 A 频率指令。 1：B，当前频率设定为 B 频率指令。 2：A+B，当前频率设定为 A 频率指令+B 频率指令。 3：A-B，当前频率设定为 A 频率指令-B 频率指令。 4：Max（A，B）：以 A 频率指令和 B 频率指令中较大值作为设定频率。 5：Min（A，B）：以 A 频率指令和 B 频率指令中较小值作为设定频率。 注意：组合方式可以通过端子功能（E05组）进行切换。	0	○
E00.10	键盘设定频率	当 A、B 频率指令选择为“键盘设定”时，该功能码值为变频器的频率数字设定初始值。 设定范围：0.00 Hz~ E00.03 （最大输出频率）	50.00Hz	○
E00.11	加速时间1	加速时间指变频器从 0Hz 加速到最大输出频率（ E00.03 ）所需时间。	机型确定	○
E00.12	减速时间1	减速时间指变频器从最大输出频率（ E00.03 ）减速到 0Hz 所需时间。 慕为易控系列一共定义了四组加减速时间，可通过多功能数字输入端子（E05组）选择加减速时间。变频器加减速时间出厂默认为第一组加减速时间。 E00.11 和 E00.12 的设定范围：0.0~3600.0s	机型确定	○
E00.13	运行方向选择	0：默认方向运行；变频器正转运行， FWD/REV 指示灯灭。 1：相反方向运行；变频器反转运行， FWD/REV 指示灯亮。 可以通过更改本功能码来改变电机的转向，其作用相当于通过调整电机线（U、V、W）任意两条线实现电机旋转方向的转换。当运行通道设置为键盘控制时，可通过键盘上的 QUICK/JOG 键来改变电机的转向，详细请见参数 E07.02 。 提示：功能参数恢复缺省值后，电机运行方向会恢复到	0	○

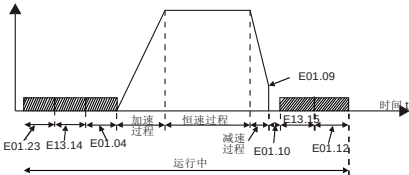
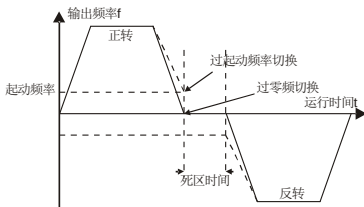
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																										
		缺省值的状态。对于系统调试好后严禁更改电机转向的场合慎用。 2：禁止反转运行；禁止变频器反向运行，适合应用在特定的禁止反转运行的场合。																												
E00.14	载波频率设定	<table><tr><td>载波频率</td><td>电磁噪音</td><td>杂音、漏电流</td><td>散热度</td></tr><tr><td>1kHz</td><td>↑大</td><td>↑小</td><td>↑小</td></tr><tr><td>10kHz</td><td>↓小</td><td>↓大</td><td>↓大</td></tr><tr><td>15kHz</td><td></td><td></td><td></td></tr></table> 机型和载频的关系表： <table><tr><th>变频器型号</th><th>载波频率出厂值</th></tr><tr><td>0.75-2.2kw</td><td>8kHz</td></tr><tr><td></td><td></td></tr><tr><td></td><td></td></tr><tr><td></td><td></td></tr></table> 高载波频率的优点：电流波形比较理想、电流谐波少，电机噪音小。 高载波频率的缺点：开关损耗增大，变频器温升增大，变频器输出能力受到影响，在高载频下，变频器需降额使用；同时变频器的漏电流增大，对外界的电磁干扰增加。 采用低载波频率则与上述情况相反，过低的载波频率将引起低频运行不稳定，转矩降低甚至振荡现象。 变频器出厂时，厂家已经对载波频率进行了合理的设置。一般情况下，用户无须对该参数进行更改。 用户使用超过缺省载波频率时，需降额使用，每增加 1k 载频，降额 10%。 设定范围：1.0~15.0kHz	载波频率	电磁噪音	杂音、漏电流	散热度	1kHz	↑大	↑小	↑小	10kHz	↓小	↓大	↓大	15kHz				变频器型号	载波频率出厂值	0.75-2.2kw	8kHz							机型确定	○
载波频率	电磁噪音	杂音、漏电流	散热度																											
1kHz	↑大	↑小	↑小																											
10kHz	↓小	↓大	↓大																											
15kHz																														
变频器型号	载波频率出厂值																													
0.75-2.2kw	8kHz																													
E00.15	电机参数自学习	0：无操作 1：旋转自学习；进行电机参数的全面自学习，对控制精度要求比较高的场合建议使用旋转自学习方式。 2：静止自学习1；适用于电机无法脱开负载的场合，对电机参数进行自学习。 3：静止自学习2；适用于电机无法脱开负载的场合，对电机参数进行自学习。但只能获得部分电机参数。	0	◎																										
E00.16	AVR功能选择	0：无效 1：全程有效 变频器输出电压自动调整功能，消除母线电压波动对变频器输出电压的影响。	1	○																										

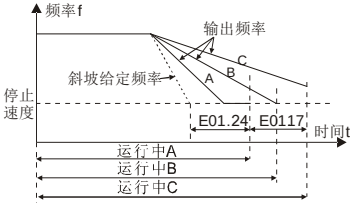
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E00.17	变频器类型	0: G型机; 适用于指定额定参数的恒转矩负载 1: P 型机; 适用于指定额定参数的变转矩负载（风机、水泵负载） 慕为易控系列变频器采用G/P合一的方式，即用于恒转矩负载（G型）适配电机功率比用于风机、水泵类负载（P型）时小一档。	0	⊙
E00.18	功能参数恢复	0: 无操作 1: 恢复缺省值 2: 清除故障档案 3: 键盘锁定 注意: 1、所选功能操作完成以后, 该功能码自动恢复到0。 恢复缺省值可以清除用户密码, 请大家谨慎使用此功能。 2、当E00.18=3时, 除E00.18之外的其他功能码只能读, 不能进行其他操作。 3、若该版本是非标版本, 则选择1只恢复非标参数, 选择5恢复成非标对应的标准版本。若该版本为标准版本, 则1和5功能相同。	0	⊙

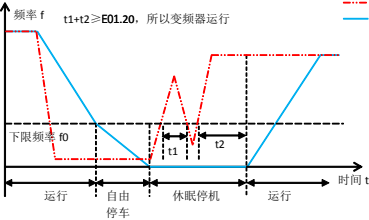
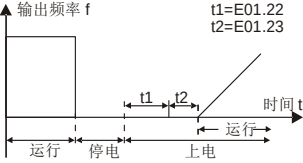
E01组 起停控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E01.00	起动运行方式	0: 直接起动: 从起动频率 E01.01 开始起动。 1: 先直流制动再起动: 先直流制动（设定参数 E01.03、E01.04），再从起动频率起动电机运行。适用小惯性负载在起动时可能产生反转的场合。 2: 转速追踪再起动 自动跟踪电机的转速和方向, 对旋转中电机实施平滑无冲击起动。适用变频器大惯性负载在起动时可能产生反转的场合。	0	⊙
E01.01	直接起动开始频率	直接起动开始频率是指变频器起动时的初始频率。详细请参见功能码E01.02（起动频率保持时间）。 设定范围: 0.00~50.00Hz	0.50Hz	⊙

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E01.02	起动频率保持时间	设定合适的起动开始频率，可以增加起动时的转矩。在起动频率保持时间内，变频器输出频率为起动频率，然后再从起动频率运行到目标频率，若目标频率（频率指令）小于起动频率，变频器将不运行，处于待机状态。起动频率值不受下限频率限制。  设定范围：0.0~50.0s	0.0s	☉
E01.03	起动前制动电流	变频器起动时先按设定的起动前直流制动电流进行直流制动，经过设定的起动前直流制动时间后再开始加速运行。若设定直流制动时间为 0，则直流制动无效。直流制动电流越大，制动力越大。起动前直流制动电流是指相对变频器额定输出电流的百分比。 E01.03 的设定范围：0.0~100.0% E01.04 的设定范围：0.00~50.00s	0.0%	☉
E01.04	起动前制动时间		0.00s	☉
E01.05	加减速方式选择	起动和运行过程中频率变化方式选择。 0：直线型；输出频率按照直线递增或递减。  1：S曲线型；输出频率按照S曲线递增或递减。S曲线一般用于对起动、停机过程要求比较平缓的场所，如电梯、输送带等。 	0	☉
E01.06	S曲线开始段加速时间	设定范围：0.0~50.0s	0.1s	○
E01.07	S曲线结束段减速时间	注： E01.05 选择 1 时有效	0.1s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E01.08	停机方式选择	0: 减速停车; 停机命令有效后, 变频器按照减速方式及定义的减速时间降低输出频率, 频率降为0Hz后停机。 1: 自由停车; 停机命令有效后, 变频器立即终止输出。负载按照机械惯性自由停车。	0	○
E01.09	停机制动开始频率		0.00Hz	○
E01.10	停机制动等待时间		0.00s	○
E01.11	停机直流制动电流		0.0%	○
E01.12	停机直流制动时间		0.00s	○
		停机直流制动开始频率: 减速停机过程中, 当到达该频率时, 开始停机直流制动。 停机制动等待时间: 在停机直流制动开始之前, 变频器封锁输出, 经过该延时后再开始直流制动。用于防止在速度较高时开始直流制动引起的过流故障。 停机直流制动电流: 指所加的直流制动量。电流越大, 直流制动效果越强。 停机直流制动时间: 直流制动量所持续的时间。时间为0, 直流制动无效, 变频器按所定的减速时间停车。 E01.09 的设定范围: 0.00Hz~ E00.03 (最大输出频率) E01.10 的设定范围: 0.00~50.00s E01.11 的设定范围: 0.0~100.0% (相对于变频器额定输出电流的百分比) E01.12 的设定范围: 0.00~50.00s		
E01.13	正反转死区时间	设定变频器正反转过渡过程中, 在 E01.14 所设定点的过渡时间。如图所示:  设定范围: 0.0~3600.0s	0.0s	○
E01.14	正反转切换模式	设定变频器切换点。 0: 零频切换 1: 启动频率切换 2: 停止速度切换	1	◎
E01.15	停止速度	0.00~100.00Hz	0.50 Hz	◎

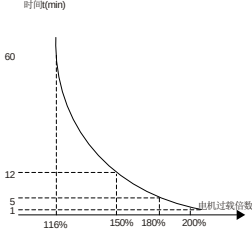
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E01.16	停止速度检出方式	0: 按速度设定值检出（无停机延时） 1: 按速度反馈值检出（仅对矢量控制有效）	1	☉
E01.17	反馈速度检出时间	当E01.16设置为1（按速度反馈值检出）时，变频器反馈频率小于或等于E01.15的设定值，并在E01.17所设定的时间内检出，变频器停机；否则变频器在E01.17所设定的时间后停机。  设定范围：0.00~100.00s（仅对E01.16=1有效）	0.50s	☉
E01.18	上电端子运行保护选择	在运行指令通道为端子控制时，变频器上电过程中，系统会自动检测运行端子的状态。 0: 上电时端子运行命令无效。即使在上电的过程中，检测到运行命令端子有效，变频器也不会运行，系统处于运行保护状态，直到撤销该运行命令端子，然后再使能该端子，变频器才会运行。 1: 上电时端子运行命令有效。即变频器在上电的过程中，如果检测到运行命令端子有效，等待初始化完成以后，系统会自动起动变频器。 注意，用户一定要慎重选择该功能，否则可能会造成严重的后果。	0	○
E01.19	运行频率低于频率下限动作（频率下限大于0有效）	该功能码设定当设定频率低于下限频率时变频器的运行状态。 个位： 0: 以频率下限运行 1: 停机 2: 休眠待机 当设定频率低于下限频率时，并且休眠延时时间E08.22设定时间到达后，变频器按停机方式选择停车；当设定频率再次大于下限频率时，并且持续时间超过E01.20所设的“休眠恢复延时时间”，变频器自动恢复运行状态。	0	☉

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		0: 自由停车 1: 减速停车 设定范围0x00~0x13。		
E01.20	休眠恢复延时时间	该功能码是确定休眠待机机延迟的时间。当变频器的运行频率小于下限频率时，变频器休眠待机。 在变频器的设定频率再次大于下限频率时，并且持续E01.20所设的“休眠恢复延时时间”，变频器自动运行。  设定范围：0.0~3600.0s（对应E01.19为2有效）	0.0s	○
E01.21	停电再启动选择	本功能实现变频器掉电后，再上电时，变频器是否自动开始运行。 0: 禁止再启动 1: 允许再启动；即停电后再上电时，若满足启动条件则变频器等待E01.22定义的时间后，自动运行。	0	○
E01.22	停电再启动等待时间	本功能实现变频器掉电后，再上电时，变频器自动运行前的等待时间。  设定范围：0.0~3600.0s（对应E01.21为1有效）	1.0s	○
E01.23	启动延时时间	本功能实现变频器运行命令给定后，变频器处于待机状态，经过E01.23延时时间后再启动运行输出，可实现松闸功能。 设定范围：0.0~60.0s	0.0s	○
E01.24	停止速度延迟时间	设定范围：0.0~100.0s	0.0s	○
E01.25	0Hz输出选择	选择变频器在0Hz输出方式。 0: 无电压输出 1: 有电压输出 2: 按停机直流制动电流输出	0	○

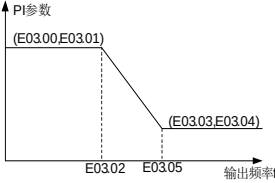
E02组 电机 1 参数组

功能码	名称	参数详细说明		缺省值	更改
E02.00	电机类型	0: 普通异步电机 1: 永磁同步电机		0	⊙
E02.01	异步电机1 额定功率	0.1~3000.0kW	设置被控异步电机的参数。 为了保证控制性能，请务必按照异步电机的铭牌参数正确设置 E02.01~E02.05 的值。 慕为易控分布式变频器 提供参数自学习功能。准确的参数自学习来源于电机铭牌参数的正确设置。 为了保证控制性能，请按变频器标准适配电机进行电机配置，若电机功率与标准适配电机差距过大，变频器的控制性能将明显下降。 注意：重新设置电机额定功率（E02.01），可以初始化E02.02~E02.10电机参数。	机型确定	⊙
E02.02	异步电机1 额定频率	0.01Hz~ E00.03 （最大输出频率）		50.00Hz	⊙
E02.03	异步电机1 额定转速	1~36000rpm		机型确定	⊙
E02.04	异步电机1 额定电压	0~1200V		机型确定	⊙
E02.05	异步电机1 额定电流	0.8~6000.0A		机型确定	⊙
E02.06	异步电机1 定子电阻	0.001~65.535Ω	电机参数自学习正常结束后，在旋转自学习和静止自学习1模式下，设定值（ E02.06~E02.10 ）能自动更新。在静止自学习2模式下， E02.06~E02.08 设定值能自动更新。这些参数是变频器控制的基准参数，对控制性能有着直接的影响。 注意：用户不要随意更改该组参数。	机型确定	○
E02.07	异步电机1 转子电阻	0.001~65.535Ω		机型确定	○
E02.08	异步电机1 漏感	0.1~6553.5mH		机型确定	○
E02.09	异步电机1 互感	0.1~6553.5mH		机型确定	○
E02.10	异步电机1 空载电流	0.1~6553.5A		机型确定	○
E02.11	铁芯磁饱和 系数1	0.0-100.0%		机型确定	○
E02.12	铁芯磁饱和 系数2	0.0-100.0%		机型确定	○
E02.13	铁芯磁饱和 系数3	0.0-100.0%		机型确定	○
E02.14	铁芯磁饱和 系数4	0.0-100.0%		机型确定	○
E02.15	同步电机1 额定功率	0.1-3000.0KW		机型确定	⊙

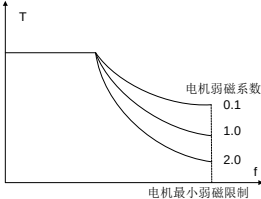
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E02.16	同步电机1 额定频率	0.01HZ- E00.03 (最大输出频率)	50.00HZ	☉
E02.17	同步电机1 极对数	1-128	2	☉
E02.18	同步电机1 额定电压	0-1200V	机型确定	☉
E02.19	同步电机1 额定电流	0.8-6000.0A	机型确定	☉
E02.20	同步电机1 定子电阻	0.001-65.5350(若未知请自学习)	机型确定	○
E02.21	同步电机1 直轴电感	0.01-655.35mH(若未知请自学习)	机型确定	○
E02.22	同步电机1 交轴电感	0.01-655.35mH(若未知请自学习)	机型确定	○
E02.23	同步电机1 反电动势	0-10000(反电动势)	300	○
	保留			
E02.26	电机1 过载保护选择	0: 不保护 1: 普通电机（带低速补偿）由于普通电机在低速情况下的散热效果变差，相应的电子热保护值也应作适当调整，这里所说的带低速补偿特性，就是把运行频率低于30Hz的电机过载保护阈值下调。 2: 变频电机（不带低速补偿）由于变频专用电机的散热不受转速影响，不需要进行低速运行时的保护值调整。	2	☉
E02.27	电机1 过载保护系数	电机过载倍数 $M = I_{out}/(I_n \cdot K)$ I_n 为电机额定电流， I_{out} 是变频器输出电流， K 为电机过载保护系数。 K 越小， M 值越大，越容易保护。 当 $M=116\%$,电机过载1小时保护；当 $M=150\%$ 时，电机过载12分钟保护；当 $M=180\%$ 时，电机过载5分钟保护；	100.0%	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		当M=200%时, 电机过载60秒保护, M≥400%立即保护。  设定范围: 20.0%~120.0%		
E02.28	电机1功率显示校正系数	可通过该功能码对电机1的功率显示值进行调整。仅对电机1的功率显示值有影响, 对变频器的控制性能无影响。 设定范围: 0.00~3.00	1.00	○

E03组 矢量控制组

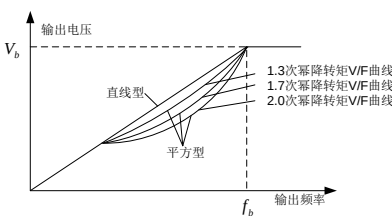
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E03.00	速度环比例增益1	E03.00~E03.05 的参数只适用于矢量控制模式。在切换频率1 (E03.02) 以下, 速度环PI参数为: E03.00和E03.01。在切换频率2 (E03.05) 以上, 速度环PI参数为: E03.03和E03.04。二者之间, PI参数由两组参数线性变化获得, 如下图示:  通过设定速度调节器的比例系数和积分时间, 可以调节矢量控制的速度环动态响应特性。增加比例增益, 减小积分时间, 均可加快速度环的动态响应, 但比例增益过大或积分时间过小均容易导致系统振荡, 超调过大。比例增益过小也容易导致系统稳态振荡, 且有可能存在速度静差。 速度环PI参数与系统的惯性关系密切, 针对不同的负载特性需要在缺省PI参数的基础上进行调整, 以满足各种场合的需求。 E03.00的设定范围: 0~200.0 E03.01的设定范围: 0.000~10.000s	20.0	○
E03.01	速度环积分时间1		0.200s	○
E03.02	切换低点频率		5.00Hz	○
E03.03	速度环比例增益2		20.0	○
E03.04	速度环积分时间2		0.200s	○
E03.05	切换高点频率		10.00Hz	○

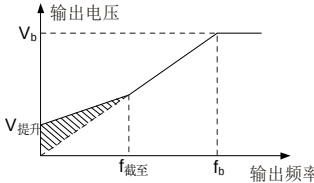
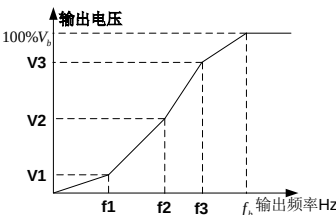
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		E03.02 的设定范围：0.00Hz~ E03.05 E03.03 的设定范围：0~200.0 E03.04 的设定范围：0.000~10.000s E03.05 的设定范围： E03.02 ~ E00.03 （最大输出频率）		
E03.06	速度环输出滤波	0~8（对应0~2 ⁸ /10ms）	0	○
E03.07	矢量控制转差补偿系数（电 动）	转差补偿系数用于调整矢量控制的转差频率，改善系统的速度控制精度，适当调整该参数，可以有效抑制速度静差。 设定范围：50~200%	100%	○
E03.08	矢量控制转差补偿系数（发 电）		100%	○
E03.09	电流环比例系数P	注意： 1、这两个参数调节的是电流环的PI调节参数，它直接影响系统的动态响应速度和控制精度，一般情况下用户无需更改该缺省值。 2、只适用于无PG矢量控制模式0（E00.00=0） 设定范围：0~65535	1000	○
E03.10	电流环积分系数I		1000	○
E03.11	转矩设定方式 选择	用来使能转矩控制模式，并设置转矩设定方式。 0：转矩控制无效 1：键盘设定转矩（ E03.12 ） 2：模拟量AI1设定转矩（通过键盘上模拟电位器设） 3：模拟量AI2设定转矩 4：模拟量AI3设定转矩 5：脉冲频率HDI设定转矩 6：多段转矩设定 7：MODBUS通讯设定转矩 注意：设定方式 2~5，100%对应于 3 倍的电机额定电流。	0	○
E03.12	键盘设定转矩	设定范围：-300.0%~300.0%（电机额定电流）	50.0%	○
E03.13	转矩给定滤波时间	0.000~10.000s	0.010s	○
E03.14	转矩控制正转 上限频率设定 源选择	0：键盘设定上限频率（ E03.16 设定 E03.14 ， E03.17 设定 E03.15 ） 1：模拟量AI1设定上限频率（通过键盘上模拟电位器设定） 2：模拟量AI2设定上限频率 3：模拟量AI3设定上限频率	0	○
E03.15	转矩控制反转 上限频率设定 源选择		0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		4: 脉冲频率HDI设定上限频率 5: 多段设定上限频率 6: MODBUS通讯设定上限频率 注意：设定方式1~6，100%相对于最大频率。		
E03.16	转矩控制正转上限频率键盘限定值	此功能码用来设置频率上限。100%相对于最大频率。 E03.16 设定 E03.14 =1 时的值， E03.17 设定 E03.15 =1 时的值。	50.00 Hz	○
E03.17	转矩控制反转上限频率键盘限定值	设定范围：0.00 Hz~ E00.03 （最大输出频率）	50.00Hz	○
E03.18	电动转矩上限设定源选择	此功能码用来选择电动、制动转矩上限设定源。	0	○
E03.19	制动转矩上限设定源选择	0: 键盘设定转矩上限（ E03.20 设定 E03.18 的值， E03.21 设定 E03.19 的值） 1: 模拟量AI1设定转矩上限（通过键盘上模拟电位器设定） 2: 模拟量AI2设定转矩上限 3: 模拟量AI3设定转矩上限 4: 脉冲频率HDI设定转矩上限 5: MODBUS通讯设定转矩上限 注意：设定方式1~4，100%相对于3倍电机电流。	0	○
E03.20	电动转矩上限键盘设定	此功能码用来设置转矩限值。	180.0%	○
E03.21	制动转矩上限键盘设定	设定范围：0.0~300.0%（电机额定电流）	180.0%	○
E03.22	恒功区弱磁系数	电机在弱磁控制时使用。	0.3	○
E03.23	恒功区最小弱磁点	 电机弱磁系数 0.1 1.0 2.0 电机最小弱磁限制 功能码E03.22和E03.23在恒功率时有效，当电机转速在额定转速以上运行时，电机即进入弱磁运行状态。通过修改弱磁控制系数可以改变弱磁曲线曲率，该值越大弱磁曲线越陡，该值越小弱磁曲线越平缓。 E03.22仅对矢量模式1有效，设定范围：0.1~2.0 E03.23设定范围：10%~100%	20%	○
E03.24	最大电压限制	E03.24 设定变频器可以输出的最大电压，这个值要根据现场实际情况来设定。 设定范围：0.0~120.0%	100.0%	◎

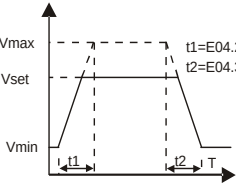
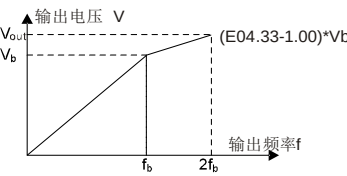
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E03.25	预励磁时间	变频器启动时进行电机预励磁，在电机内部建立磁场，可以有效改善电机启动过程中的力矩特性。 设定范围：0.000~10.000s	0.300s	○
E03.26	弱磁比例增益	0~8000 注意： E03.24~E03.26 对矢量模式1无效。	1000	○
E03.27	矢量控制速度显示选择	0：按实际值显示 1：按设定值显示	0	○
E03.28	静摩擦补偿系数	0.0~100.0% 调节静摩擦补偿系数 E03.28 可进行低频转矩补偿，该值仅在1Hz以内设置有效。	0.0%	
E03.29	动摩擦补偿系数	0.0~100.0% 调节动摩擦补偿系数 E03.29 可进行运行中转矩补偿，该值在运行频率在大于1Hz时有效。	0.0%	○

E04组 空间电压矢量控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E04.00	电机1 V/F 曲线设定	该组功能码定义了 慕为易控系列电机 1 的 V/F 曲线，以满足不同的负载特性需求。 0：直线 V/F 曲线；适用于恒转矩负载 1：多点 V/F 曲线 2：1.3 次幂降转矩 V/F 曲线 3：1.7 次幂降转矩 V/F 曲线 4：2.0 次幂降转矩 V/F 曲线 曲线 2~4 适用于风机水泵类变转矩负载，用户可根据负载特性调整，以达到最佳的节能效果。 5：自定义 V/F (V/F 分离)；在这种模式下，V 与 f 分离，可以通过 E00.06 设定的频率给定通道来调节 f，改变曲线特性，也可以通过 E04.27 设定的电压给定通道来调节 V，改变曲线特性。 注意：下图中的 V_b 对应为电机额定电压、f_b 对应为电机额定频率。  The graph plots Output Voltage (输出电压) on the y-axis against Output Frequency (输出频率) on the x-axis. A dashed horizontal line represents the rated voltage V_b, and a dashed vertical line represents the rated frequency f_b. A solid diagonal line from the origin is labeled '直线型' (Linear). A curve starting from the origin and leveling off before f_b is labeled '平方型' (Square). Three curves starting from the origin and leveling off at V_b are labeled '1.3次幂降转矩V/F曲线', '1.7次幂降转矩V/F曲线', and '2.0次幂降转矩V/F曲线'.	0	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E04.01	电机1 转矩提升	为了补偿低频转矩特性，可对输出电压作一些提升补偿。 E04.01 是相对最大输出电压 V_b 而言的。	0.0%	○
E04.02	电机1 转矩提升截止	 E04.02 定义手动转矩提升的截止频率相对电机额定频率 f_b 的百分比，转矩提升可以改善空间电压矢量的低频转矩特性。 应根据负载大小适当选择转矩提升量，负载大可以增大提升，但提升值不应设置过大，转矩提升过大时，电机将过励磁运行，变频器输出电流增大，电机发热加大，效率降低。 当转矩提升设置为 0.0% 时，变频器为自动转矩提升。 转矩提升截止点：在此频率点之下，转矩提升有效，超过此设定频率，转矩提升失效。 E04.01 的设定范围：0.0%：（自动）0.1%~10.0% E04.02 的设定范围：0.0%~50.0%	20.0%	○
E04.03	电机1 V/F 频率点1	当 E04.00 =1（多点 V/F 曲线）时，用户可通过 E04.03 ~ E04.08 设置 V/F 曲线。	0.00Hz	○
E04.04	电机1 V/F 电压点1	V/F 曲线通常根据电机的负载特性来设定。	00.0%	○
E04.05	电机1 V/F 频率点2	注意：V1<V2<V3，f1<f2<f3。低频电压设定过高可能会导致电机过热甚至烧毁，变频器可能会过流失速或过电流保护。	00.00Hz	○
E04.06	电机1 V/F 电压点2		00.0%	○
E04.07	电机1 V/F 频率点3		00.00Hz	○
E04.08	电机1 V/F 电压点3	 E04.03 的设定范围：0.00Hz~E04.05 E04.04 的设定范围：0.0%~110.0%（电机1额定电压） E04.05 的设定范围：E04.03~E04.07 E04.06 的设定范围：0.0%~110.0%（电机1额定电压） E04.07 的设定范围：E04.05~E02.02（电机1额定频率） E04.08 的设定范围：0.0%~110.0%（电机1额定电压）	00.0%	○

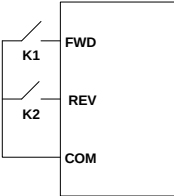
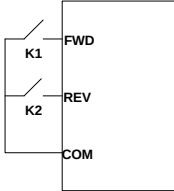
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E04.09	电机1 V/F 转差补偿增益	用于补偿空间电压矢量控制时负载变化所产生的电机转速变化，以提高电机机械特性的硬度。应计算电机的额定转差频率。 $\Delta f = f_b - n \cdot p / 60$ 其中：f _b 为电机额定频率，对应功能码 E02.02 ；n为电机额定转速，对应功能码 E02.03 ；p为电机极对数。 100.0%对应电机的额定转差频率Δf。 设定范围：0.0~200.0%	100.0%	○
E04.10	电机1低频抑制振荡因子	空间电压矢量控制模式下，电机特别是大功率电机，容易在某些频率出现电流震荡，轻者电机不能稳定运行，重者会导致变频器过流。可适量调节本参数，消除该现象。 E04.10 设定范围：0~100 E04.11 设定范围：0~100 E04.12 设定范围：0.00Hz~ E00.03 （最大输出频率）	10	○
E04.11	电机1高频抑制振荡因子		10	○
E04.12	电机1抑制振荡分界点		30.00 Hz	○
E04.26	节能运行选择	0：不动作 1：自动节能运行 电机在轻载状态下，自动调节输出电压，以达到节能的目的。	0	◎
E04.27	电压设定通道选择	选择 V/F 曲线分离时，输出电压设定的通道。 0：键盘设定电压；输出电压由 E04.28 决定。 1：AI1 设定电压（通过键盘上模拟电位器设定） 2：AI2 设定电压 3：AI3 设定电压 4：HDI1 设定电压 5：多段设定电压 6：PID 设定电压 7：MODBUS 通讯设定电压 注意：100%对应电机额定电压。	0	○
E04.28	键盘设定电压值	当电压设定通道选择为“键盘设定”时，该功能码值为电压数字设定值。 设定范围：0.0%~100.0%	100.0%	○
E04.29	电压增加时间	电压增加时间指变频器从输出最小电压加速到输出最大电压所需时间。	5.0s	○
E04.30	电压减少时间	电压减少时间指变频器从输出最大电压减速到输出最小电压所需时间。 设定范围：0.0~3600.0s	5.0s	○

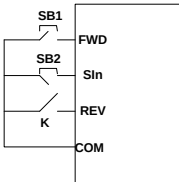
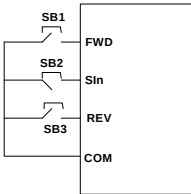
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E04.31	输出最大电压	设定输出电压的上下限值。	100.0%	⊙
E04.32	输出最小电压	E04.31的设定范围: E04.32~100.0% (电机额定电压) E04.32的设定范围: 0.0%~E04.31 (电机额定电压) 	0.0%	⊙
E04.33	恒功区 弱磁系数	弱磁时, 用于空间电压矢量模式下调节, 变频器的输出电压。 注意: 恒转矩模式下无效。  E04.33的设定范围: 1.00~1.30	1.00	○
E04.34	保留			

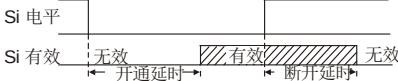
E05组 输入端子组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E05.00	HDI输入 类型选择	0: HDI为高速脉冲输入; 参见E05.50~E05.54。 1: HDI为开关量输入	0	⊙
E05.01	S1端子 功能选择	0: 无功能 1: 正转运行 (FWD)	1	⊙
E05.02	S2端子 功能选择	2: 反转运行 (REV) 3: 三线式运行控制 (SIn)	4	⊙
E05.03	S3端子 功能选择	4: 正转寸动 5: 反转寸动	7	⊙
E05.04	S4端子 功能选择	6: 自由停车 7: 故障复位	0	⊙
E05.05	S5端子 功能选择	8: 运行暂停 9: 外部故障输入	0	⊙
E05.06	S6端子 功能选择	10: 频率设定递增 (UP) 11: 频率设定递减 (DOWN)	0	⊙
E05.07	S7端子 功能选择	12: 频率增减设定清除 13: A设定与B设定切换	0	⊙

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																				
E05.08	S8端子 功能选择	14: 组合设定与A设定切换 15: 组合设定与B设定切换	0	⊙																				
E05.09	HDI端子 功能选择	16: 多段速端子1 17: 多段速端子2 18: 多段速端子3 19: 多段速端子4 20: 多段速暂停 21: 加减速时间选择端子1 22: 加减速时间选择端子2 23: 简易PLC停机复位 24: 简易PLC暂停 25: PID控制暂停 26: 摆频暂停（停在当前频率） 27: 摆频复位（回到中心频率） 28: 计数器复位 29: 转矩控制禁止 30: 加减速禁止 31: 计数器触发 33: 频率增减设定暂时清除 34: 直流制动 36: 命令切换到键盘 37: 命令切换到端子 38: 命令切换到通讯 39: 预励磁命令 40: 用电量清零 41: 用电量保持 61: PID极性切换 当端子作为加减速时间选择功能时，需要通过此两个端子（端子1选择21，端子2选择22时）的状态组合来选择4组加减速时间： <table><tr><th>端子1 (21)</th><th>端子2 (22)</th><th>加速或减速时间选择</th><th>对应参数</th></tr><tr><td>OFF</td><td>OFF</td><td>加减速时间 1</td><td>E00.11/E00.12</td></tr><tr><td>ON</td><td>OFF</td><td>加减速时间 2</td><td>E08.00/E08.01</td></tr><tr><td>OFF</td><td>ON</td><td>加减速时间 3</td><td>E08.02/E08.03</td></tr><tr><td>ON</td><td>ON</td><td>加减速时间 4</td><td>E08.04/E08.05</td></tr></table>	端子1 (21)	端子2 (22)	加速或减速时间选择	对应参数	OFF	OFF	加减速时间 1	E00.11/E00.12	ON	OFF	加减速时间 2	E08.00/E08.01	OFF	ON	加减速时间 3	E08.02/E08.03	ON	ON	加减速时间 4	E08.04/E08.05	0	⊙
端子1 (21)	端子2 (22)	加速或减速时间选择	对应参数																					
OFF	OFF	加减速时间 1	E00.11/E00.12																					
ON	OFF	加减速时间 2	E08.00/E08.01																					
OFF	ON	加减速时间 3	E08.02/E08.03																					
ON	ON	加减速时间 4	E08.04/E08.05																					
E05.10	输入端子 极性选择	该功能码用来对输入端子极性进行设置。 当位设置为 0 值时，输入端子正极性； 当位设置为 1 值时，输入端子负极性。	0x000	○																				

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																														
		<table><tr><td>BIT0</td><td>BIT1</td><td>BIT2</td><td>BIT3</td><td>BIT4</td></tr><tr><td>S1</td><td>S2</td><td>S3</td><td>S4</td><td>S5</td></tr><tr><td>BIT5</td><td>BIT6</td><td>BIT7</td><td>BIT8</td><td></td></tr><tr><td>S6</td><td>S7</td><td>S8</td><td>HDI</td><td></td></tr></table> 设定范围：0x000~0x1FF	BIT0	BIT1	BIT2	BIT3	BIT4	S1	S2	S3	S4	S5	BIT5	BIT6	BIT7	BIT8		S6	S7	S8	HDI													
BIT0	BIT1	BIT2	BIT3	BIT4																														
S1	S2	S3	S4	S5																														
BIT5	BIT6	BIT7	BIT8																															
S6	S7	S8	HDI																															
E05.11	开关量 滤波时间	设置 S1~S8，HDI 端子采样的滤波时间。在干扰大的情况下，应增大该参数，以防止误操作。 0.000~1.000s	0.010s	○																														
E05.12	虚拟端子设定	0x000~0x1FF（0：禁止，1：使能） BIT0： S1 虚拟端子使能 BIT1： S2 虚拟端子使能 BIT2： S3 虚拟端子使能 BIT3： S4 虚拟端子使能 BIT4： S5 虚拟端子使能 BIT5： S6 虚拟端子使能 BIT6： S7 虚拟端子使能 BIT7： S8 虚拟端子使能 BIT8： HDI 虚拟端子使能 注：虚拟端子使能后，只能通过通讯更改该端子状态，通讯地址 0x200A。	0x000	◎																														
E05.13	端子 控制运行模式	对端子控制运行模式进行设置。 0：两线式控制 1：使能与方向合一。此模式为最常使用的两线模式。由定义的 FWD、REV 端子命令来决定电机的正、反转。 <table><tr><td>FWD</td><td>REV</td><td>运行命令</td></tr><tr><td>OFF</td><td>OFF</td><td>停止</td></tr><tr><td>ON</td><td>OFF</td><td>正转运行</td></tr><tr><td>OFF</td><td>ON</td><td>反转运行</td></tr><tr><td>ON</td><td>ON</td><td>保持</td></tr></table> 1：两线式控制 2：使能与方向分离。用此模式时定义的 FWD 为使能端子。方向由定义的 REV 的状态来确定。 <table><tr><td>FWD</td><td>REV</td><td>运行命令</td></tr><tr><td>OFF</td><td>OFF</td><td>停止</td></tr><tr><td>ON</td><td>OFF</td><td>正转运行</td></tr><tr><td>OFF</td><td>ON</td><td>停止</td></tr><tr><td>ON</td><td>ON</td><td>反转运行</td></tr></table> 2：三线式控制 1：此模式定义 Sin 为使能端子，运行命	FWD	REV	运行命令	OFF	OFF	停止	ON	OFF	正转运行	OFF	ON	反转运行	ON	ON	保持	FWD	REV	运行命令	OFF	OFF	停止	ON	OFF	正转运行	OFF	ON	停止	ON	ON	反转运行	0	◎
FWD	REV	运行命令																																
OFF	OFF	停止																																
ON	OFF	正转运行																																
OFF	ON	反转运行																																
ON	ON	保持																																
FWD	REV	运行命令																																
OFF	OFF	停止																																
ON	OFF	正转运行																																
OFF	ON	停止																																
ON	ON	反转运行																																

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																																											
		令由 FWD 产生，方向由 REV 控制。变频器运行，需端子 Sin 为闭合状态，端子 FWD 产生一个上升沿信号，变频器开始运行，端子 REV 的状态决定运行方向；变频器停机，需断开端子 Sin 来完成停机。  运行时，方向控制如下： <table><tr><th>SIn</th><th>REV</th><th>之前运行方向</th><th>当前运行方向</th></tr><tr><td rowspan="2">ON</td><td rowspan="2">OFF→ON</td><td>正转运行</td><td>反转运行</td></tr><tr><td>反转运行</td><td>正转运行</td></tr><tr><td rowspan="2">ON</td><td rowspan="2">ON→OFF</td><td>反转运行</td><td>正转运行</td></tr><tr><td>正转运行</td><td>反转运行</td></tr><tr><td rowspan="2">ON→OFF</td><td>ON</td><td colspan="2" rowspan="2">减速停车</td></tr><tr><td>OFF</td></tr></table> SIn：三线式运行控制、FWD：正转运行、REV：反转运行 3：三线式控制 2；此模式定义 Sin 为使能端子，运行命令由 FWD 或 REV 产生，并且两者控制运行方向。变频器运行，需端子 Sin 处于闭合状态，端子 FWD 或 REV 产生一个上升沿信号，控制变频器运行和方向；变频器停机，需断开端子 Sin 来完成停机。  <table><tr><th>SIn</th><th>FWD</th><th>REV</th><th>运行方向</th></tr><tr><td rowspan="2">ON</td><td rowspan="2">OFF→ON</td><td>ON</td><td>正转运行</td></tr><tr><td>OFF</td><td>正转运行</td></tr><tr><td rowspan="2">ON</td><td>ON</td><td rowspan="2">OFF→ON</td><td>反转运行</td></tr><tr><td>OFF</td><td>反转运行</td></tr><tr><td rowspan="2">ON→OFF</td><td>/</td><td>/</td><td rowspan="2">减速停车</td></tr><tr><td>/</td><td>/</td></tr></table>	SIn	REV	之前运行方向	当前运行方向	ON	OFF→ON	正转运行	反转运行	反转运行	正转运行	ON	ON→OFF	反转运行	正转运行	正转运行	反转运行	ON→OFF	ON	减速停车		OFF	SIn	FWD	REV	运行方向	ON	OFF→ON	ON	正转运行	OFF	正转运行	ON	ON	OFF→ON	反转运行	OFF	反转运行	ON→OFF	/	/	减速停车	/	/		
SIn	REV	之前运行方向	当前运行方向																																												
ON	OFF→ON	正转运行	反转运行																																												
		反转运行	正转运行																																												
ON	ON→OFF	反转运行	正转运行																																												
		正转运行	反转运行																																												
ON→OFF	ON	减速停车																																													
	OFF																																														
SIn	FWD	REV	运行方向																																												
ON	OFF→ON	ON	正转运行																																												
		OFF	正转运行																																												
ON	ON	OFF→ON	反转运行																																												
	OFF		反转运行																																												
ON→OFF	/	/	减速停车																																												
	/	/																																													

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		SIn: 三线式运行控制、FWD: 正转运行、REV: 反转运行 注意: 对于两线式运转模式, 当 FWD/REV 端子有效时, 由其它来源产生停机命令而使变频器停机时, 即使控制端子 FWD/REV 仍然保持有效, 在停机命令消失后变频器也不会运行。如果要使变频器运行, 需再次触发 FWD/REV。例如 PLC 单循环停机、定长停机、端子控制时的有效 STOP/RST 停机 (见 E07.04)。		
E05.14	S1端子闭合延时时间	功能码定义了可编程输入端子从开通和断开时电平发生变化所对应的延迟时间。  设定范围: 0.000~50.000s	0.000s	○
E05.15	S1端子关断延时时间		0.000s	○
E05.16	S2端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.17	S2端子关断延时时间		0.000s	○
E05.18	S3端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.19	S3端子关断延时时间		0.000s	○
E05.20	S4端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.21	S4端子关断延时时间		0.000s	○
E05.22	S5端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.23	S5端子关断延时时间		0.000s	○
E05.24	S6端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.25	S6端子关断延时时间		0.000s	○
E05.26	S7端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.27	S7端子关断延时时间		0.000s	○
E05.28	S8端子闭合延时时间		0.000s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E05.29	S8端子关断延时时间		0.000s	○
E05.30	HDI端子闭合延时时间		0.000s	○
E05.31	HDI端子关断延时时间		0.000s	○
E05.32	AI1下限值	AI1（通过键盘上模拟电位器设定，由控制端子 AI2 设定，AI3 由控制端子 AI3 设定。 功能码定义模拟输入电压与模拟输入对应设定值之间的关系，当模拟输入电压超过设定的最大输入或最小输入的范围以外部分时，将以最大输入或最小输入计算。 模拟输入为电流输入时，0~20mA 电流对应为 0~10V 电压。 在不同的应用场合，模拟设定的 100.0%所对应的标称值有所不同，具体请参考各应用部分的说明。 以下图例说明了几种设定的情况：	0.00V	○
E05.33	AI1下限对应设定		0.0%	○
E05.34	AI1上限值		10.00V	○
E05.35	AI1上限对应设定		100.0%	○
E05.36	AI1输入滤波时间		0.100s	○
E05.37	AI2下限值		0.00V	○
E05.38	AI2下限对应设定		0.0%	○
E05.39	AI2上限值		10.00V	○
E05.40	AI2上限对应设定		100.0%	○
E05.41	AI2输入滤波时间		0.100s	○
E05.42	AI3下限值		-10.00V	○
E05.43	AI3下限对应设定		-100.0%	○
E05.44	AI3中间值		0.00V	○
E05.45	AI3中间对应设定		0.0%	○
E05.46	AI3上限值		10.00V	○
E05.47	AI3上限对应设定		100.0%	○
E05.48	AI3输入滤波时间		0.100s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		E05.40 的设定范围：-100.0%~100.0% E05.41 的设定范围：0.000s~10.000s E05.42 的设定范围：-10.00V~ E05.44 E05.43 的设定范围：-100.0%~100.0% E05.44 的设定范围： E05.42 ~ E05.46 E05.45 的设定范围：-100.0%~100.0% E05.46 的设定范围： E05.44 ~10.00V E05.47 的设定范围：-100.0%~100.0% E05.48 的设定范围：0.000s~10.000s		
E05.50	HDI下限频率	0.000kHz~ E05.52	0.000kHz	○
E05.51	HDI下限频率 对应设定	-100.0%~100.0%	0.0%	○
E05.52	HDI上限频率	E05.50 ~50.000kHz	50.000kHz	○
E05.53	HDI上限频率 对应设定	-100.0%~100.0%	100.0%	○
E05.54	HDI频率输入 滤波时间	0.000s~10.000s	0.100s	○

E06组 输出端子组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E06.00	HDO输出 类型选择	高速脉冲输出端子功能选择。 0：开路集电极高速脉冲输出：脉冲最高频率为 50.0kHz。 相关功能见 E06.27 ~ E06.31 。 1：开路集电极输出：相关功能见 E06.02 。	0	◎
E06.01	Y输出选择	0：无效	0	○
E06.02	HDO输出选择	1：运行中	0	○
E06.03	继电器RO1 输出选择	2：正转运行中 3：反转运行中	1	○
E06.04	继电器RO2 输出选择	4：点动运行中 5：变频器故障 6：频率水平检测FDT1 7：频率水平检测FDT2 8：频率到达 9：零速运行中（运行状态下输出） 10：上限频率到达 11：下限频率到达	5	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改								
		12: 运行准备就绪 13: 预励磁中 14: 过载预警 15: 欠载预警 16: 简易PLC阶段完成 17: 简易PLC循环完成 18: 设定记数值到达 19: 指定记数值到达 20: 外部故障有效 21: 0速运行中（运行、停机状态下都有输出） 22: 运行时间到达 23: MODBUS通讯虚拟端子输出 24: 对地短路输出预警（必须使能E08.23有效） 26: 直流母线电压建立完成 27: 辅助电机1起动 28: 辅助电机2起动										
E06.05	输出端子极性选择	该功能码用来对输出端子极性进行设置。 当位设置为 0 值时，输入端子正极性； 当位设置为 1 值时，输入端子负极性。 <table><tr><td>BIT0</td><td>BIT1</td><td>BIT2</td><td>BIT3</td></tr><tr><td>Y</td><td>HDO</td><td>RO1</td><td>RO2</td></tr></table> 设定范围：0~F	BIT0	BIT1	BIT2	BIT3	Y	HDO	RO1	RO2	0	○
BIT0	BIT1	BIT2	BIT3									
Y	HDO	RO1	RO2									
E06.06	Y开通延时时间	功能码定义了可编程输出端子从开通和断开时电平发生变化所对应的延迟时间。 Y 电平 Y 有效 无效 开通延时 有效 断开延时 无效 设定范围：0.000~50.000s 注意： E06.08 和 E06.09 仅在 E06.00=1 有效	0.000s									
E06.07	Y断开延时时间		0.000s	○								
E06.08	HDO开通延时时间		0.000s	○								
E06.09	HDO断开延时时间		0.000s	○								
E06.10	继电器RO1开通延时时间		0.000s	○								
E06.11	继电器RO1断开延时时间		0.000s	○								
E06.12	继电器RO2开通延时时间		0.000s	○								
E06.13	继电器RO2断开延时时间		0.000s	○								

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E06.14	AO1输出选择	0: 运行频率	0	○
E06.15	AO2输出选择	1: 设定频率	0	○
E06.16	HDO高速脉冲输出选择	2: 斜坡给定频率 3: 运行转速（相对于2倍电机同步转速） 4: 输出电流（相对于2倍变频器额定电流） 5: 输出电流（相对于2倍电机额定电流） 6: 输出电压（相对于1.5倍变频器额定电压） 7: 输出功率（相对于2倍电机额定功率） 8: 设定转矩值（相对于2倍电机额定转矩） 9: 输出转矩（相对于2倍电机额定转矩） 10: 模拟AI1输入值（通过键盘上模拟电位器设定） 11: 模拟AI2输入值 12: 模拟AI3输入值 13: 高速脉冲HDI输入值 14: MODBUS通讯设定值1 15: MODBUS通讯设定值2 22: 转矩电流（相对于3倍电机额定电流） 23: 斜坡给定频率（有符号）	0	○
E06.17	AO1输出下限	述功能码定义了输出值与模拟输出之间的对应关系，当输出值超过设定的最大输出或最小输出的范围以外部分，将以上限输出或下限输出计算。 模拟输出为电流输出时，1mA 电流相当于 0.5V 电压。在不同的应用场合，输出值的 100%所对应的模拟输出量有所不同，具体请参考 7.10 小节 PID 控制。	0.0%	○
E06.18	下限 对应AO1输出		0.00V	○
E06.19	AO1输出上限		100.0%	○
E06.20	上限 对应AO1输出		10.00V	○
E06.21	AO1输出 滤波时间		0.000s	○
E06.22	AO2输出下限		0.0%	○
E06.23	下限 对应AO2输出		0.00V	○
E06.24	AO2输出上限		100.0%	○
E06.25	上限 对应AO2输出		10.00V	○
E06.26	AO2输出 滤波时间		0.000s	○
E06.27	HDO 输出下限	E06.17 的设定范围-100.0%~ E06.19 E06.18 的设定范围0.00V~10.00V E06.19 的设定范围 E06.17 ~100.0%	0.00%	○
E06.28	下限 对应HDO输出	E06.20 的设定范围0.00V~10.00V E06.21 的设定范围0.000s~10.000s E06.22 的设定范围-100.0%~ E06.24 E06.23 的设定范围0.00V~10.00V E06.24 的设定范围 E06.22 ~100.0% E06.25 的设定范围0.00V~10.00V	0.00kHz	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E06.29	HDO 输出上限	E06.26 的设定范围0.000s~10.000s E06.27 的设定范围-100.0%~ E06.29	100.0%	○
E06.30	上限 对应HDO输出	E06.28 的设定范围0.00~50.00kHz E06.29 的设定范围 E06.27 ~100.0%	50.00kHz	○
E06.31	HDO输出 滤波时间	E06.30 的设定范围0.00~50.00kHz E06.31 的设定范围0.000s~10.000s	0.000s	○

E07组 人机界面组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E07.00	用户密码	0~65535 设定任意一个非零的数字，密码保护功能生效。 00000：清除以前设置用户密码值，并使密码保护功能无效。 当用户密码设置并生效后，如果用户密码不正确，用户将不能进入参数菜单，只有输入正确的用户密码，用户才能查看参数，并修改参数。请牢记所设置的用户密码。 退出功能码编辑状态，密码保护将在一分钟生效后，当密码生效后若按 PRG/ESC 键进入功能码编辑状态时，将显示“0.0.0.0.0”，操作者必须正确输入用户密码，否则无法进入。 注意：恢复缺省值可以清除用户密码，请大家谨慎使用。	0	○
E07.01	功能参数拷贝	该功能码决定参数拷贝的方式。 0：无操作 1：本机功能参数上传到键盘 2：键盘功能参数下载到本机（包括电机参数） 3：键盘功能参数下载到本机（不包括E02组电机参数） 4：键盘功能参数下载到本机（仅限于E02组电机参数） 注意：1~4项操作执行完成后，参数自动恢复到0，上传下载功能均不包含P29组厂家功能参数。	0	◎
E07.02	QUICK/JOG 键功能选择	个位：QUICK/JOG键功能选择 0：无功能 1：点动运行。按 QUICK/JOG 键实现点动运行。 2：移位键切换显示状态。按 QUICK/JOG 键实现向左顺序切换选中显示的功能码。 3：正转反转切换。按 QUICK/JOG 键实现切换频率指令的方向。只在键盘命令通道时有效。 4：清除UP/DOWN设定。按 QUICK/JOG 键对UP/DOWN的设定值进行清除。 5：自由停车。按 QUICK/JOG 键实现自由停机。	0x01	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		6: 实现运行命令给定方式按顺序切换。按 <code>QUICK/JOG</code> 键实现运行命令给定方式按顺序切换。 7: 快速调试模式（按非出厂参数调试）。 注意： 由 <code>QUICK/JOG</code> 键设定正转反转切换时，变频器在掉电过程并不会记忆切换后的状态，在下次上电时变频器将按照参数E00.13设定的运行方向运行。 十位：键盘锁定选择 0：键盘按键不锁定 1：键盘按键全锁定 2：键盘按键部分锁定（只锁PRG/ESC键） 注意： 1、若十位为1，则同时按下PRG+DAT键三次，键盘按键全锁定； 2、键盘按键解锁需要持续按下DAT，然后按下V键3次。 设定范围：0x00~0x27		
E07.03	<code>QUICK/JOG</code> 键运行命令通道切换顺序选择	E07.02=6时，设定运行运行命令通道切换顺序。 0：键盘控制→端子控制→通讯控制 1：键盘控制↔端子控制 2：键盘控制↔通讯控制 3：端子控制↔通讯控制	0	○
E07.04	<code>STOP/RST</code> 键停机功能选择	<code>STOP/RST</code> 键：对端子控制有效。 <code>STOP/RST</code> 键在任何状况下都有效。 0：只对键盘控制有效 1：对键盘和端子控制同时有效 2：对键盘和通讯控制同时有效 3：对所有控制模式均有效	0	○
E07.05	运行状态显示的参数选择1	0x0000~0xFFFF BIT0：运行频率（Hz点亮） BIT1：设定频率（Hz闪烁） BIT2：母线电压（V亮） BIT3：输出电压（V亮） BIT4：输出电流（A亮） BIT5：运行转速（rpm亮） BIT6：输出功率（%亮） BIT7：输出转矩（%亮） BIT8：PID给定值（%闪烁） BIT9：PID反馈值（%亮） BIT10：输入端子状态 BIT11：输出端子状态	0x03FF	○

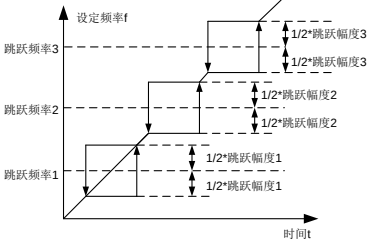
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		BIT12: 转矩设定值 (%亮) BIT13: 脉冲计数值 BIT15: PLC及多段速当前段数		
E07.06	运行状态显示 的参数选择2	0x0000~0xFFFF BIT0: 模拟量AI1值 (V亮) (通过键盘上模拟电位器设定) BIT1: 模拟量AI2值 (V亮) BIT2: 模拟量AI3值 (V亮) BIT3: 高速脉冲HDI频率 BIT4: 电机过载百分比 (%亮) BIT5: 变频器过载百分比 (%亮) BIT6: 斜坡频率给定值 (Hz亮) BIT7: 线速度 BIT8: 交流进线电流 (A亮) BIT9: 上限频率 (Hz亮)	0x0000	○
E07.07	停机状态显示 的参数选择	0x0000~0xFFFF BIT0: 设定频率 (Hz亮, 频率慢闪) BIT1: 母线电压 (V亮) BIT2: 输入端子状态 BIT3: 输出端子状态 BIT4: PID给定值 (%闪烁) BIT5: PID反馈值 (%亮) BIT7: 模拟量AI1值 (V亮) (通过键盘上模拟电位器设定) BIT8: 模拟量AI2值 (V亮) BIT9: 模拟量AI3值 (V亮) BIT10: 高速脉冲HDI频率 BIT11: PLC及多段速当前段数 BIT12: 脉冲计数值 BIT14: 上限频率 (Hz亮)	0x00FF	○
E07.08	频率显示系数	0.01~10.00 显示频率=运行频率* E07.08	1.00	○
E07.09	转速显示系数	0.1~999.9% 机械转速=120*显示运行频率× E07.09 /电机极对数	100.0%	○
E07.10	线速度 显示系数	0.1~999.9% 线速度=机械转速× E07.10	1.0%	○
E07.11	整流桥 模块温度	0~100.0°C	/	●

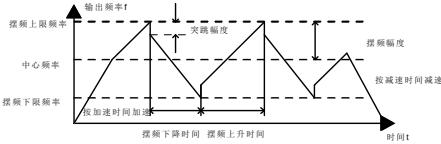
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E07.12	逆变模块温度	0~100.0℃	/	●
E07.13	控制板 软件版本	1.00~655.35	/	●
E07.14	本机 累积运行时间	0~65535h	/	●
E07.15	变频器 用电量高位	显示变频器的用电量。 变频器的用电量= E07.15 *1000+ E07.16	/	●
E07.16	变频器 用电量低位	E07.15 的设定范围：0~65535 kWh（*1000） E07.16 的设定范围：0.0~999.9 kWh	/	●
E07.17	变频器机型	0：G型机 1：P型机	/	●
E07.18	变频器 额定功率	0.4~3000.0kW	/	●
E07.19	变频器 额定电压	50~1200V	/	●
E07.20	变频器 额定电流	0.1~6000.0A	/	●
E07.21	厂家条形码1	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.22	厂家条形码2	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.23	厂家条形码3	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.24	厂家条形码4	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.25	厂家条形码5	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.26	厂家条形码6	0x0000~0xFFFF	/	●
E07.27	最近1次故障类型	0：无故障 1：逆变单元U相保护（OUT1）	/	●
E07.28	前1次 故障类型	2：逆变单元V相保护（OUT2） 3：逆变单元W相保护（OUT3）	/	●
E07.29	前2次 故障类型	4：加速过电流（OC1） 5：减速过电流（OC2）	/	●
E07.30	前3次 故障类型	6：恒速过电流（OC3） 7：加速过电压（OV1）	/	●
E07.31	前4次 故障类型	8：减速过电压（OV2） 9：恒速过电压（OV3）	/	●
E07.32	前5次 故障类型	10：母线欠压故障（UV） 11：电机过载（OL1） 12：变频器过载（OL2） 13：输入侧缺相（SPI） 14：输出侧缺相（SPO）	/	●

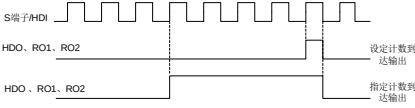
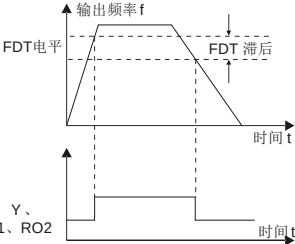
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		15: 整流模块过热 (OH1) 16: 逆变模块过热故障 (OH2) 17: 外部故障 (EF) 18: 485通讯故障 (CE) 19: 电流检测故障 (ItE) 20: 电机自学习故障 (tE) 21: EEPROM操作故障 (EEP) 22: PID反馈断线故障 (PIDE) 23: 制动单元故障 (bCE) 24: 运行时间达到 (END) 25: 电子过载 (OL3) 26: 键盘通讯错误 (PCE) 27: 参数上传错误 (UPE) 28: 参数下载错误 (DNE) 32: 对地短路故障1 (ETH1) 33: 对地短路故障2 (ETH2) 36: 欠载故障 (LL)		
E07.33	最近 1 次故障运行频率		0.00Hz	●
E07.34	最近 1 次故障斜坡给定频率		0.00Hz	●
E07.35	最近 1 次故障输出电压		0V	●
E07.36	最近 1 次故障输出电流		0.0A	●
E07.37	最近 1 次故障母线电压		0.0V	●
E07.38	最近 1 次故障时最高温度		0.0℃	●
E07.39	最近 1 次故障输入端子状态		0	●
E07.40	最近 1 次故障输出端子状态		0	●
E07.41	前 1 次故障运行频率		0.00Hz	●
E07.42	前 1 次故障斜坡给定频率		0.00Hz	●
E07.43	前 1 次故障输出电压		0V	●
E07.44	前 1 次故障输出电流		0.0A	●
E07.45	前 1 次故障母线电压		0.0V	●
E07.46	前 1 次故障时最高温度		0.0℃	●
E07.47	前 1 次故障输入端子状态		0	●
E07.48	前 1 次故障输出端子状态		0	●
E07.49	前2次故障运行频率		0.00Hz	●
E07.50	前2次故障斜坡给定频率		0.00Hz	●
E07.51	前2次故障输出电压		0V	●
E07.52	前2次故障输出电流		0.0A	●
E07.53	前2次故障母线电压		0.0V	●

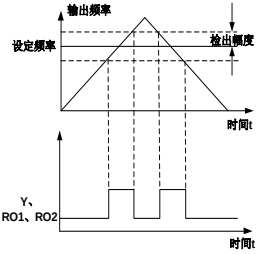
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E07.54	前2次故障时最高温度		0.0℃	●
E07.55	前2次故障输入端子状态		0	●
E07.56	前2次故障输出端子状态		0	●

E08组 增强功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E08.00	加速时间2	具体定义参见E00.11和E00.12。 慕为易控系列一共定义了四组加减速时间，可通过多功能数字输入端子（E05组）选择加减速时间。变频器加减速时间出厂默认为第一组加减速时间。 设定范围：0.0~3600.0s	机型确定	○
E08.01	减速时间2		机型确定	○
E08.02	加速时间3		机型确定	○
E08.03	减速时间3		机型确定	○
E08.04	加速时间4		机型确定	○
E08.05	减速时间4		机型确定	○
E08.06	点动运行频率	定义点动运行时变频器的给定频率。 设定范围：0.00Hz~E00.03（最大输出频率）	5.00Hz	○
E08.07	点动运行 加速时间	点动加速时间指变频器从 0Hz 加速到最大输出频率（E00.03）所需时间。	机型确定	○
E08.08	点动运行 减速时间	点动减速时间指变频器从最大输出频率（E00.03）减速到 0Hz 所需时间。 设定范围：0.0~3600.0s	机型确定	○
E08.09	跳跃频率1	当设定频率在跳跃频率范围之内时，变频器将运行在跳跃频率边界。 通过设置跳跃频率，使变频器避开负载的机械共振点。 本变频器可设置三个跳跃频率点。若将跳跃频率点均设为0，则此功能不起作用。	0.00Hz	○
E08.10	跳跃频率 幅度1		0.00Hz	○
E08.11	跳跃频率2		0.00Hz	○
E08.12	跳跃频率 幅度2		0.00Hz	○
E08.13	跳跃频率3		0.00Hz	○
E08.14	跳跃频率 幅度3		0.00Hz	○
				
		设定范围：0.00Hz~E00.03（最大输出频率）		
E08.15	摆频幅度	摆频功能适用于纺织、化纤等行业及需要横动、卷绕功能的场合。 摆频功能是指变频器输出频率以设定频率为中心进行上下摆动，运行频率在时间轴的轨迹如下图所示，其中摆动幅度由E08.15设定，当E08.15设为0时，即摆幅为0，摆频不起作用。	0.0%	○
E08.16	突跳频率幅度		0.0%	○
E08.17	摆频上升时间		5.0s	○
E08.18	摆频下降时间		5.0s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		 摆频幅度：摆频运行频率受上、下限频率约束。 摆幅相对于中心频率（设定频率）：摆幅$AW = \text{中心频率} \times \text{摆幅幅度}$ E08.15。 突跳频率 = 摆幅 $AW \times \text{突跳频率幅度}$ E08.16。即摆频运行时，突跳频率相对摆幅的值。 摆频上升时间：从摆频的最低点运行到最高点所用的时间。 摆频下降时间：从摆频的最高点运行到最低点所用的时间。 E08.15的设定范围：0.0~100.0%（相对设定频率） E08.16的设定范围：0.0~50.0%（相对摆频幅度） E08.17的设定范围：0.1~3600.0s E08.18的设定范围：0.1~3600.0s		
E08.19	显示小数点位数选择	个位：线速度小数点位数 0：无小数点 1：1 个小数点 2：2 个小数点 3：3 个小数点 十位：频率小数点位数 0：2 个小数点 1：1 个小数点 范围：0x00~0x13	0x00	○
E08.20	模拟量输入和输出校正选择	0：校正 1：不校正 设定范围 0~1	0	◎
	保留			
	保留			
	保留			
E08.25	设定计数值	计数器通过 S 端子（设置为“计数器触发”功能）或者 HDI（设置 E05.00 =1）输入脉冲信号进行计数。	0	○
E08.26	指定计数值	当计数值到达指定计数值时，多功能数字输出端子输出	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		“指定计数值到达”信号，计数器继续计数；当计数值到达设定计数值时，多功能数字输出端子输出“设定计数值到达”信号；计数器清零，并在下一个脉冲到来，重新继续计数。 指定计数值 E08.26 不应大于设定计数值 E08.25。 此功能如图所示：  E08.25 的设置范围：E08.26~65535 E08.26的设置范围：0~E08.25		
E08.27	设定运行时间	预设定变频器的运行时间。当累计运行时间到达此设定运行时间，多功能数字输出端子输出“运行时间到达”信号。 设定范围：0~65535min	0m	○
E08.28	故障自动复位次数	故障自动复位次数：当变频器选择故障自动复位时，用来设定可自动复位的次数。连续复位次数超过此值时，变频器将报故障停机，等待修复。	0	○
E08.29	故障自动复位间隔时间设置	故障自动复位间隔时间：选择从故障发生到自动复位动作之间的时间间隔。 E08.28设定范围：0~10 E08.29设定范围：0.1~3600.0s	1.0s	○
E08.30	下垂控制频率下降率	变频器输出频率随负载的变化量，主要用于多电机同时驱动同一负载时的功率平衡。 设定范围：0.00~10.00Hz	0.00Hz	○
E08.32	FDT1电平检测值	输出频率超过 FDT 电平对应频率时，多功能数字输出端子输出“频率水平检测 FDT”信号，直到输出频率下降到低于（FDT 电平—FDT 滞后检测值）对应的频率时，该信号才无效，具体波形如下图：  E08.32的设置范围：0.00Hz~E00.03（最大输出频率）	50.00Hz	○
E08.33	FDT1滞后检测值		5.0%	○
E08.34	FDT2电平检测值		50.00Hz	○
E08.35	FDT2滞后检测值		5.0%	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		E08.33 的设定范围：0.0~100.0%（FDT1电平） E08.34 的设定范围：0.00Hz~ E00.03 （最大输出频率） E08.35 的设定范围：0.0~100.0%（FDT2电平）		
E08.36	频率到达检出幅度值	当输出频率在设定频率的正负检出宽度范围之内时，多功能数字输出端子输出“频率到达”信号，具体如下图所示：  设定范围：0.00Hz~ E00.03 （最大输出频率）	0.00Hz	○
E08.37	能耗制动使能	控制变频器内部制动管的动作使能。 0：能耗制动禁止 1：能耗制动使能 注：仅对内置制动管的机型适用。	0	○
E08.38	能耗制动阈值电压	设置能耗制动的起始母线电压，适当调整该值可实现对负载的有效制动。缺省值随电压等级变化而变化。 设定范围：200.0~2000.0V	220V电压： 380.0V 380V电压： 700.0V 660V电压 1120.0V	○
E08.39	冷却散热风扇运行模式	设定散热风扇运行模式。 0：正常运行模式：当整流器接收运行命令后，或者当模块的检测温度高于45℃，或者当模块的电流高于20%额定电流，风扇运行。 1：上电后风扇一直运行（一般应用于高温湿度场合，其它不推荐使用）	0	○
E08.40	PWM选择	0x00~0x21 LED个位：PWM模式选择 0：PWM模式1，三相调制和两相调制 1：PWM模式2，三相调制	00	◎

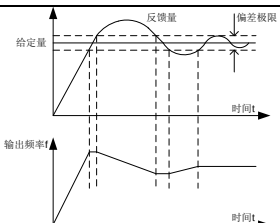
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		LED十位：低速载频限制模式 0：低速载频限制模式1：低速时，当载频高于2k时，载频限制到2k。 1：低速载频限制模式2：低速时，当载频高于4k时，载频限制到4k。 2：低速载频无限制		
E08.41	过调制选择	0x00~0x11 LED个位 0：过调制无效 1：过调制有效 LED十位 0：轻度过调制；过调制深度限定在1区范围内 1：深度过调制；过调制深度限定在2区范围内	0x01	☉
E08.42	键盘数字控制设定	0x000~0x1223 LED个位：频率使能选择 0：∧/∨键和数字电位器调节均有效 1：仅∧/∨键调节有效 2：仅数字电位器调节 3：∧/∨键和数字电位器调节均无效 LED十位：频率控制选择 0：仅对E00.06=0或E00.07=0设定有效 1：所有频率方式均有效 2：多段速优先时，对多段速无效 LED百位：停机时动作选择 0：设定有效 1：运行中有效，停机后清除 2：运行中有效，收到停机命令后清除 LED千位：∧/∨键和数字电位器积分功能 0：积分功能有效 1：积分功能无效	0x0000	○
E08.43	键盘数字电位器积分速率	0.01~10.00s	0.10s	○
E08.44	UP/DOWN端子控制设定	0x00~0x221 LED个位：频率使能选择 0：UP/DOWN端子设定有效 1：UP/DOWN端子设定无效 LED十位：频率控制选择 0：仅对E00.06=0或E00.07=0设定有效 1：所有频率方式均有效 2：多段速优先时，对多段速无效 LED百位：停机时动作选择 0：设定有效	0x000	○

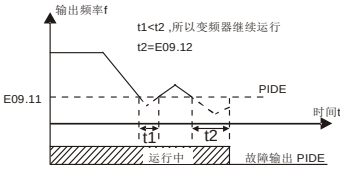
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 运行中有效, 停机后清除 2: 运行中有效, 收到停机命令后清除		
E08.45	UP端子频率增量变化率	0.01~50.00Hz/s	0.50 Hz/s	○
E08.46	DOWN端子频率增量变化率	0.01~50.00 Hz/s	0.50 Hz/s	○
E08.47	频率设定掉电时动作选择	0x000~0x111 LED个位: 数字调节频率掉电时动作选择 0: 掉电时存储 1: 掉电时清零 LED十位: MODBUS设定频率掉电时动作选择 0: 掉电时存储 1: 掉电时清零 LED百位: 其它通讯设定频率掉电时动作选择 0: 掉电时存储 1: 掉电时清零	0x000	○
E08.48	用电量初始值高位	设定用电量的初始值。 用电量的初始值= (E08.48*1000+E08.49) kWh	0	○
E08.49	用电量初始值低位	E08.48的设定范围: 0~59999 E08.49的设定范围: 0.0~999.9	0.0	○
E08.50	磁通制动系数	本功能码用来使能磁通制动功能。 0: 无效 100~150: 系数越大, 制动强度越大 变频器可以用增加电机磁通量的方法使电机快速减速。 通过增加电机磁通量, 电机在制动过程中产生的能量将被转化为热能。 变频器持续监控着电机状态, 在磁通制动期间亦是如此。因此磁通制动可以应用于电机停车, 也可以用于改变电机转速。磁通制动的其它优点有: 在发出停车指令后立即进行制动。该功能不必等待磁通衰减就能进行制动。 电机冷却效果更好。在磁通制动期间, 电机的定子电流增加, 转子电流不增加。而定子的冷却要比转子冷却要有效得多。	0	○
E08.51	输入侧显示电流	本功能码用来调节交流输入侧电流显示值。 设定范围: 0.00~1.00	0.56	○

E09组 PID 控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E09.00	PID 给定源选择	当频率指令选择 (E00.06、E00.07) 为7或者电压设定通道选择 (E04.27) 为6时, 变频器运行模式为过程PID控制。	0	○

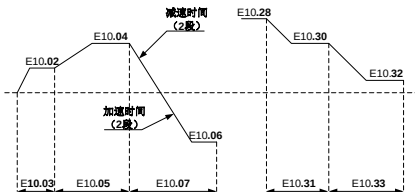
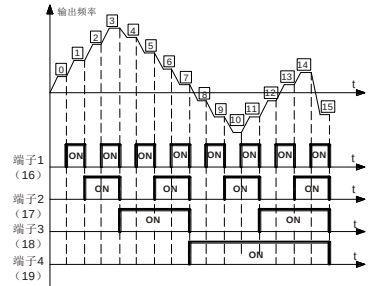
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		此参数决定过程PID的目标量给定通道。 0: E09.01 设定 1: 模拟通道AI1给定（通过键盘上模拟电位器设定） 2: 模拟通道AI2给定 3: 模拟通道AI3设定 4: 高速脉冲HDI设定 5: 多段给定 6: MODBUS通讯设定 过程PID的设定目标量为相对值，设定的100%对应于被控系统的反馈信号的100%。 系统始终按相对值（0~100.0%）进行运算的。 注意：多段给定，可以通过设置E10组的参数实现。		
E09.01	PID数值给定	E09.00 =0 时，需设定此参数，此参数的基准值为系统的反馈量。 设定范围：-100.0%~100.0%	0.0%	○
E09.02	PID 反馈源选择	通过此参数来选择 PID 反馈通道。 0: 模拟通道AI1反馈（通过键盘上模拟电位器设定） 1: 模拟通道AI2反馈 2: 模拟通道AI3反馈 3: 高速脉冲HDI反馈 4: MODBUS通讯反馈 5: MAX（AI2， AI3） 注意：给定通道和反馈通道不能重合，否则，PID不能有效控制。	0	○
E09.03	PID输出 特性选择	0: PID 输出为正特性：即反馈信号大于 PID 的给定，要求变频器输出频率下降，才能使 PID 达到平衡。如收卷的张力 PID 控制。 1: PID 输出为负特性：即反馈信号大于 PID 的给定，要求变频器输出频率上升，才能使 PID 达到平衡。如放卷的张力 PID 控制。	0	○
E09.04	比例增益（Kp）	此功能设定适用于 PID 输入的比例增益 P。 决定整个 PID 调节器的调节强度，P 越大，调节强度越大。该参数为 100 表示当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时，PID 调节器对输出频率指令的调节幅度为最大频率（忽略积分作用和微分作用）。 设定范围：0.00~100.00	1.00	○
E09.05	积分时间（Ti）	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差进行积分调节的快慢。设定范围：0.01~10.00s	0.01s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		当 PID 反馈量和给定量的偏差为 100%时，积分调节器（忽略比例作用和微分作用）经过该时间连续调整，调整量达到最大输出频率(E00.03)或最大电压(E04.31)。积分时间越短调节强度越大。 设定范围：0.00~10.00s		
E09.06	微分时间 (Td)	决定 PID 调节器对 PID 反馈量和给定量的偏差的变化率进行调节的强度。 若反馈量在该时间内变化 100%，微分调节器的调整量为最大输出频率（ E00.03 ）或最大电压（ E04.31 ）（忽略比例作用和积分作用）。微分时间越长调节强度越大。 设定范围： 0.00~10.00s	0.00s	○
E09.07	采样周期 (T)	指对反馈量的采样周期，在每个采样周期内调节器运算一次。采样周期越大响应越慢。当采样周期设置为 0.00s 时，采样周期为 1ms。 设定范围：0.00~10.000s	0.100s	○
E09.08	PID控制偏差极限	 PID 系统输出值相对于闭环给定值允许的最大偏差量，如图所示，在偏差极限内，PID 调节器停止调节。合理设置该功能码可调节 PID 系统的精度和稳定性。 设定范围：0.0~100.0%	0.0%	○
E09.09	PID 输出上限值	用来设定 PID 调节器输出值的上下限值。 100.0%对应最大输出频率（ E00.03 ）或最大电压（ E04.31 ）	100.0%	○
E09.10	PID 输出下限值	E09.09 设定范围： E09.10 ~100.0% E09.10 设定范围：-100.0%~ E09.09	0.0%	○
E09.11	反馈断线检测值	设定PID反馈断线检测值，当反馈值小于或者等于反馈断线检测值，且持续时间超过 E09.12 中设定的值，则变频器报“PID反馈断线故障”，键盘显示PIDE。	0.0%	○
E09.12	反馈断线检测时间		1.0s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		 E09.11 设定范围：0.0~100.0% E09.12 设定范围：0.0~3600.0s		
E09.13	PID调节选择	0x0000~0x1111 LED个位： 0：频率到达上下限继续积分调节；积分量实时响应给定量和反馈量之间的变化，除非已经到达内部的积分限定。当给定量和反馈量之间的大小趋势发生变化时，需要更长的时间来抵消继续积分的影响，积分量才能跟随该趋势的变化。 1：频率到达上下限停止积分调节；积分量保持不变，当给定和反馈量之间的大小趋势发生变化时，积分量会很快跟随该趋势的变化。 LED十位： 0：与设定方向一致；PID调节的输出量和当前的运行方向设定不一致时，内部强制当前输出量为0。 1：与设定方向相反；PID调节的输出量和当前的运行方向设定不一致时，执行和当前设定运行方向相反的闭环调节输出量。 LED百位： 0：按照最大频率限幅 1：按照A频率限幅 LED千位： 0：A+B频率，主给定A频率源缓冲加减速无效 1：A+B频率，主给定A频率源缓冲加减速有效，加减速由E08.04加速时间4确定	0x0001	○
E09.14	低频比例增益(Kp)	0.00~100.00	1.00	○
E09.15	PID指令加减速时间	0.0~1000.0s	0.0s	○
E09.16	PID输出滤波时间	0.000~10.000s	0.000s	○

E10组 简易 PLC 及多段速控制组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E10.00	简易PLC方式	0：运行一次后停机。变频器完成一个单循环后自动停机，需要再次给出运行命令才能启动。	0	○

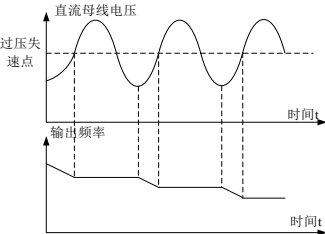
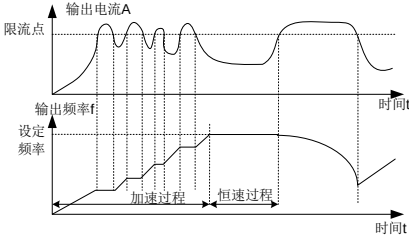
功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 运行一次后保持最终值运行。变频器完成一个单循环后自动保持最后一段的运行频率、方向。 2: 循环运行。变频器完成一个循环后自动开始进行下一个循环,直到有停机命令时,系统停机。		
E10.01	简易PLC记忆选择	0: 掉电不记忆 1: 掉电记忆; PLC 掉电时记忆掉电前 PLC 的运行阶段、运行频率。	0	○
E10.02	多段速0	频率设定 100.0%对应最大输出频率 E00.03 。 当选择简易 PLC 运行时,需设置 E10.02~E10.33 来确定其各段的运行频率和方向。 注:多段速的符号决定了简易 PLC 的运行方向。负值表示反向运行。 	0.0%	○
E10.03	第0段运行时间		0.0s	○
E10.04	多段速1		0.0%	○
E10.05	第1段运行时间		0.0s	○
E10.06	多段速2		0.0%	○
E10.07	第2段运行时间		0.0s	○
E10.08	多段速3		0.0%	○
E10.09	第3段运行时间		0.0s	○
E10.10	多段速4		0.0%	○
E10.11	第4段运行时间		0.0s	○
E10.12	多段速5	多段速度在 $-f_{\max} \sim f_{\max}$ 范围内,可连续设定。 慕为易控分布式变频器可设定 16 段速度,由多段速端子 1~4 的组合编码选择,分别对应多段速度 0 至多段速度 15。 	0.0%	○
E10.13	第5段运行时间		0.0s	○
E10.14	多段速6		0.0%	○
E10.15	第6段运行时间		0.0s	○
E10.16	多段速7		0.0%	○
E10.17	第7段运行时间		0.0s	○
E10.18	多段速8		0.0%	○
E10.19	第8段运行时间		0.0s	○
E10.20	多段速9		0.0%	○
E10.21	第9段运行时间		0.0s	○
E10.22	多段速10	端子的优先级高于键盘、模拟量、高速脉冲、PLC、通讯频率输入,通过端子 1、端子 2、端子 3、端子 4 组合编码,最多可选择 16 段速度。	0.0%	○
E10.23	第10段运行时间		0.0s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																																																																																																																										
E10.24	多段速11	端子 1 (16)、端子 2 (17)、端子 3 (18)、端子 4 (19)	0.0%	○																																																																																																																										
E10.25	第11段运行时间	与多段速度段的关系如下表所示。	0.0s	○																																																																																																																										
E10.26	多段速12	端子 1 OFF ON OFF ON OFF ON OFF ON	0.0%	○																																																																																																																										
E10.27	第12段运行时间	端子 2 OFF OFF OFF OFF ON ON ON ON	0.0s	○																																																																																																																										
E10.28	多段速13	端子 3 OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF	0.0%	○																																																																																																																										
E10.29	第13段运行时间	端子 4 OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF OFF	0.0s	○																																																																																																																										
E10.30	多段速14	段 0 1 2 3 4 5 6 7	0.0%	○																																																																																																																										
E10.31	第14段运行时间	端子 1 OFF ON OFF ON OFF ON OFF ON	0.0s	○																																																																																																																										
E10.32	多段速15	端子 2 OFF OFF ON ON OFF OFF ON ON	0.0%	○																																																																																																																										
E10.33	第15段运行时间	端子 3 OFF OFF OFF OFF ON ON ON ON	0.0s	○																																																																																																																										
		端子 4 ON ON ON ON ON ON ON ON	0.0%	○																																																																																																																										
		段 8 9 10 11 12 13 14 15	0.0%	○																																																																																																																										
		E10. (2n, 1<n<17) 的设定范围: -100.0~100.0%	0.0s	○																																																																																																																										
		E10. (2n+1, 1<n<17) 的设定范围: 0.0~6553.5s (min)																																																																																																																												
E10.34	简易PLC第0~7段的加减速时间选择	详细说明如下表:	0x0000	○																																																																																																																										
E10.35	简易PLC第8~15段的加减速时间选择	<table><tr><th>功能码</th><th colspan="2">二进制位</th><th>段数</th><th>加减速时间 1</th><th>加减速时间 2</th><th>加减速时间 3</th><th>加减速时间 4</th></tr><tr><td rowspan="8">E10.34</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td><td>0</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>1</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT5</td><td>BIT4</td><td>2</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>3</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT9</td><td>BIT8</td><td>4</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT11</td><td>BIT10</td><td>5</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT13</td><td>BIT12</td><td>6</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT15</td><td>BIT14</td><td>7</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td rowspan="8">E10.35</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td><td>8</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>9</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT5</td><td>BIT4</td><td>10</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>11</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT9</td><td>BIT8</td><td>12</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT11</td><td>BIT10</td><td>13</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT13</td><td>BIT12</td><td>14</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr><tr><td>BIT15</td><td>BIT14</td><td>15</td><td>00</td><td>01</td><td>10</td><td>11</td></tr></table>	功能码	二进制位		段数	加减速时间 1	加减速时间 2	加减速时间 3	加减速时间 4	E10.34	BIT1	BIT0	0	00	01	10	11	BIT3	BIT2	1	00	01	10	11	BIT5	BIT4	2	00	01	10	11	BIT7	BIT6	3	00	01	10	11	BIT9	BIT8	4	00	01	10	11	BIT11	BIT10	5	00	01	10	11	BIT13	BIT12	6	00	01	10	11	BIT15	BIT14	7	00	01	10	11	E10.35	BIT1	BIT0	8	00	01	10	11	BIT3	BIT2	9	00	01	10	11	BIT5	BIT4	10	00	01	10	11	BIT7	BIT6	11	00	01	10	11	BIT9	BIT8	12	00	01	10	11	BIT11	BIT10	13	00	01	10	11	BIT13	BIT12	14	00	01	10	11	BIT15	BIT14	15	00	01	10	11	0x0000	○
功能码	二进制位		段数	加减速时间 1	加减速时间 2	加减速时间 3	加减速时间 4																																																																																																																							
E10.34	BIT1	BIT0	0	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT3	BIT2	1	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT5	BIT4	2	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT7	BIT6	3	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT9	BIT8	4	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT11	BIT10	5	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT13	BIT12	6	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT15	BIT14	7	00	01	10	11																																																																																																																							
E10.35	BIT1	BIT0	8	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT3	BIT2	9	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT5	BIT4	10	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT7	BIT6	11	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT9	BIT8	12	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT11	BIT10	13	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT13	BIT12	14	00	01	10	11																																																																																																																							
	BIT15	BIT14	15	00	01	10	11																																																																																																																							

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		用户选择相应段的加、减速时间以后，把组合的 16 位二进制数换算成十进制数，设定相应的功能码即可。 设定范围：0x0000~0xFFFF		
E10.36	PLC再启动方式选择	0：从第一段开始重新运行；运行中停机（由停机命令、故障或掉电引起），再启动后从第一段开始运行。 1：从中断时刻的阶段频率继续运行；运行中停机（由停机命令或故障引起），变频器自动记录当前阶段已运行的时间，再启动后自动进入该阶段，以该阶段定义的频率继续剩余时间的运行。	0	☉
E10.37	多段时间单位选择	0：秒；各阶段运行时间用秒计时。 1：分钟；各阶段运行时间用分计时。	0	☉

E11组 保护参数组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改								
E11.00	缺相保护	0x000~0x111 LED个位： 0：输入缺相保护禁止 1：输入缺相保护允许 LED十位： 0：输出缺相保护禁止 1：输出缺相保护允许 LED百位： 0：输入缺相硬件保护禁止 1：输入缺相硬件保护允许	110	○								
E11.01	瞬间掉电 降频功能选择	0：禁止 1：允许	0	○								
E11.02	瞬间掉电频率 下降率	设定范围：0.00Hz/s~ E00.03 （最大输出频率） 在电网掉电以后，母线电压降到瞬间掉电降频点时，变频器开始按照瞬间掉电频率下降率（ E11.02 ）降低运行频率，使电机处于发电状态，让回馈的电能去维持母线电压，保证变频器的不停机，直到变频器再一次上电，变频器恢复到掉电前状态。 <table border="1"><tr><td>电压等级</td><td>220V</td><td>380V</td><td>660V</td></tr><tr><td>瞬间掉电降频点</td><td>260V</td><td>460V</td><td>800V</td></tr></table> 注意： 1、适当地调整这个参数，可以避免在电网切换时，由于变频器保护而造成的生产停机。 2、必须禁止输入缺相保护功能，才能使能该功能。	电压等级	220V	380V	660V	瞬间掉电降频点	260V	460V	800V	10.00Hz/ s	○
电压等级	220V	380V	660V									
瞬间掉电降频点	260V	460V	800V									

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E11.03	过压失速保护	0: 禁止 1: 允许 	1	○
E11.04	过压失速保护电压	120~150%（标准母线电压）（380V）	136%	○
		120~150%（标准母线电压）（220V）	120%	
E11.05	限流选择	变频器在加速运行过程中，由于负载过大，电机转速的实际上升率低于输出频率的上升率，如果不采取措施，则会造成加速过流故障而引起变频器跳闸。	01	◎
E11.06	自动限流水平	限流保护功能在变频器运行过程中通过检测输出电流，并与E11.06定义的限流水平进行比较，如果超过限流水平，且在加速运行时，则变频器进行稳频运行；如为恒速运行时，则变频器进行降频运行，如果持续超过限流水平，变频器输出频率会持续下降，直到下限频率。当再次检测到输出电流低于限流水平后，再继续加速运行。	G型机： 160.0%	◎
			P型机： 120.0%	
E11.07	限流时频率下降率	 E11.05的设定范围： 0x00~0x11 个位：限流动作选择 0：限流动作无效 1：限流动作一直有效 十位：硬件限流过载报警选择 0：硬件限流过载报警有效 1：硬件限流过载报警无效 E11.06的设定范围：50.0~200.0%（相对于变频器额定输出电流的百分比） E11.07的设定范围：0.00~50.00Hz/s	10.00Hz/ s	◎

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E11.08	变频器/电机过 欠载预警报警选 择	变频器或电机输出电流大于过载预警检出水平（ E11.09 ），并且持续时间超出过载预警延迟时间（ E11.10 ），则输出过载预警信号。	0x000	☐
E11.09	过载预警警 检出水平		G型机: 150% P型机: 120%	☐
E11.10	过载预警警 检出时间	E11.08使能并定义变频器和电机的预过载报警功能。 LED个位: 0: 电机过欠载预警, 相对于电机的额定电流 1: 变频器过欠载预警, 相对于变频器额定输出电流 LED十位: 0: 变频器过欠载报警后继续运行 1: 变频器欠载报警后继续运行, 过载故障后停止运行 2: 变频器过载报警后继续运行, 欠载故障后停止运行 3: 变频器报过欠载故障后停止运行 LED百位: 0: 一直检测 1: 恒速运行中检测 LED千位: 过载积分选择 0: 过载积分无效 1: 过载积分有效 E11.08设定范围: 0000~1131 E11.09设定范围: E11.11~200% (由E11.08个位确定相对值) E11.10设定范围: 0.1~3600.0s	0x0000	☐
E11.11	欠载预警警 检出水平	变频器或电机输出电流小于欠载预警报警检出水平（ E11.11 ），并且持续时间超出欠载预警延迟时间（ E11.12 ），则输出欠载预警信号。	50%	☐
E11.12	欠载预警警 检出时间	E11.11的设定范围: 0~E11.09 (由E11.08个位确定相对值) E11.12的设定范围: 0.1~3600.0s	1.0s	☐
E11.13	故障时 故障输出端子 动作选择	用来选择故障输出端子在欠压和故障自动复位时的动作。	0x00	☐
		LED个位:		
		0: 欠压故障时动作		

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		1: 欠压故障时不动作 LED十位: 0: 自动复位期间动作 1: 自动复位期间不动作		
E11.16	扩展功能选择	0x00~0x11 LED个位: 电压跌落自动降频选择 0: 电压跌落自动降频选择无效 1: 电压跌落自动降频选择有效 LED十位: 第2加减速时间选择 0: 第2加减速时间检出选择无效 1: 第2加减速时间检出选择有效, 当运行高于 E08.36 值时, 加减速时间切换到第2加减速时间。	00	○

E13组 增强功能参数组 2

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E13.13	短路制动电流	当变频器在启动时, 启动方式为直接频率启动	0.0%	○
E13.14	起动前短路制动保持时间	(E01.00 =0)时, 设置 E13.14 为非零值, 进入短路制动。当变频器在停机时, 当运行频率小于停机制动开始频率	0.00s	○
E13.15	停机短路制动保持时间	(E01.09)时, 设置 E13.15 为非零值, 进入停机短路制动。再以 E01.12 所设的时间进行直流制动。(参见 E01.09 ~ E01.12 的说明) E13.13 设定范围: 0.0~150.0% (相对于变频器额定输出电流的百分比) E13.14 设定范围: 0.00~50.00s E13.15 设定范围: 0.00~50.00s	0.00s	○

E14组 串行通讯功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E14.00	本机通讯地址	设定范围: 1~247 当主机在编写帧中, 从机通讯地址设定为0时, 即为广播通讯地址, MODBUS总线上的所有从机都会接受该帧, 但从机不做应答。 本机通讯地址在通讯网络中具有唯一性, 这是实现上位机与变频器点对点通讯的基础。 注意: 从机地址不可设置为0。	1	○
E14.01	通讯波特率设置	设定上位机与变频器之间的数据传输速率。 0: 1200BPS 1: 2400BPS 2: 4800BPS 3: 9600BPS	4	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
		4: 19200BPS 5: 38400BPS 6: 57600BPS 注意：上位机与变频器设定的波特率必须一致，否则，通讯无法进行。波特率越大，通讯速度越快。		
E14.02	数据位 校验设置	上位机与变频器设定的数据格式必须一致，否则，通讯无法进行。 0: 无校验 (N, 8, 1) for RTU 1: 偶校验 (E, 8, 1) for RTU 2: 奇校验 (O, 8, 1) for RTU 3: 无校验 (N, 8, 2) for RTU 4: 偶校验 (E, 8, 2) for RTU 5: 奇校验 (O, 8, 2) for RTU 6: 无校验 (N, 7, 1) for ASCII 7: 偶校验 (E, 7, 1) for ASCII 8: 奇校验 (O, 7, 1) for ASCII 9: 无校验 (N, 7, 2) for ASCII 10: 偶校验 (E, 7, 2) for ASCII 11: 奇校验 (O, 7, 2) for ASCII 12: 无校验 (N, 8, 1) for ASCII 13: 偶校验 (E, 8, 1) for ASCII 14: 奇校验 (O, 8, 1) for ASCII 15: 无校验 (N, 8, 2) for ASCII 16: 偶校验 (E, 8, 2) for ASCII 17: 奇校验 (O, 8, 2) for ASCII	1	○
E14.03	通讯应答延时	0~200ms 指变频器数据接受结束到向上位机发送应答数据的中间间隔时间。如果应答延时小于系统处理时间，则应答延时以系统处理时间为准，如应答延时长于系统处理时间，则系统处理完数据后，要延迟等待，直到应答延迟时间到，才往上位机发送数据。	5	○
E14.04	通讯超时 故障时间	0.0（无效），0.1~60.0s 当该功能码设置为0.0时，通讯超时时间参数无效。 当该功能码设置成非零值时，如果一次通讯与下一次通讯的间隔时间超出通讯超时时间，系统将报“485通讯故障”（CE）。 通常情况下，都将其设置成无效。如果在连续通讯的系统中，设置此参数，可以监视通讯状况。	0.0s	○
E14.05	传输错误处理	0: 报警并自由停车 1: 不报警并继续运行 2: 不报警按停机方式停机（仅通讯控制方式下） 3: 不报警按停机方式停机（所有控制方式下）	0	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E14.06	通讯处理 动作选择	LED个位： 0：写操作有回应；变频器对上位机的读写命令都有回应。 1：写操作无回应；变频器仅对上位机的读命令有回应，对写命令无回应，通过此方式可以提高通讯效率。 LED十位：通讯加密处理 0：通讯加密设置无效 1：通讯加密设置有效 LED百位：485通信机器类型选择 0：慕为易控 1：慕为易控自定义地址 注：LED百位选择1，则E14.07和E14.08有效。	0x000	○
E14.07	运行命令自定义地址	0x0000~0xffff	0x1000	○
E14.08	频率设定自定义地址	0x0000~0xffff	0x2000	○

E17组 状态查看功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E17.00	设定频率	显示变频器当前设定频率。 范围：0.00Hz~E00.03		●
E17.01	输出频率	显示变频器当前输出频率。 范围：0.00Hz~E00.03		●
E17.02	斜坡给定频率	显示变频器当前斜坡给定频率。 范围：0.00Hz~E00.03		●
E17.03	输出电压	显示变频器的当前输出电压。 范围：0~1200V		●
E17.04	输出电流	显示变频器的当前输出电流有效值。 范围：0.0~3000.0A		●
E17.05	电机转速	显示当前电机的转速。 范围：0~65535RPM		●
E17.08	电机功率	显示当前电机的功率，100.0%相对于电机的额定功率值，正值为电动状态，负值为发电状态 范围：-300.0~300.0%（相对于电机额定功率）		●
E17.09	输出转矩	显示变频器的当前输出转矩，100.0%相对于电机的额定转矩，正值为电动状态，负值为发电状态 范围：-250.0~250.0%		●
E17.10	估测电机频率	估算的电机转子频率。 范围：0.00Hz~ E00.03		●

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改																				
E17.11	直流母线电压	显示变频器的当前直流母线电压。 范围：0.0~2000.0V		●																				
E17.12	开关量输入端子状态	显示变频器的当前开关量输入端子状态。 <table><tr><td></td><td>BIT8</td><td>BIT7</td><td>BIT6</td><td>BIT5</td></tr><tr><td></td><td>HDI</td><td>S8</td><td>S7</td><td>S6</td></tr><tr><td>BIT4</td><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td></tr><tr><td>S5</td><td>S4</td><td>S3</td><td>S2</td><td>S1</td></tr></table> 范围：0000~01FF		BIT8	BIT7	BIT6	BIT5		HDI	S8	S7	S6	BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	S5	S4	S3	S2	S1		●
	BIT8	BIT7	BIT6	BIT5																				
	HDI	S8	S7	S6																				
BIT4	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0																				
S5	S4	S3	S2	S1																				
E17.13	开关量输出端子状态	显示变频器的当前开关量输出端子状态。 <table><tr><td>BIT3</td><td>BIT2</td><td>BIT1</td><td>BIT0</td></tr><tr><td>RO2</td><td>RO1</td><td>HDO</td><td>Y</td></tr></table> 范围：0000~000F	BIT3	BIT2	BIT1	BIT0	RO2	RO1	HDO	Y		●												
BIT3	BIT2	BIT1	BIT0																					
RO2	RO1	HDO	Y																					
E17.14	数字调节量	显示变频器通过键盘的调节量。 范围：0.00Hz~E00.03		●																				
E17.15	转矩给定量	相对当前电机的额定转矩的百分比，显示转矩给定。 范围：-300.0%~300.0%（电机额定电流）		●																				
E17.16	线速度	显示变频器的当前线速度。 范围：0~65535		●																				
E17.18	计数值	显示变频器的当前计数值。 范围：0~65535		●																				
E17.19	AI1输入电压	通过键盘上模拟电位器设定。 显示模拟量AI1输入信号。 范围：0.00~10.00V		●																				
E17.20	AI2输入电压	显示模拟量AI2输入信号。 范围：0.00~10.00V		●																				
E17.21	AI3输入电压	显示模拟量AI3输入信号。 范围：-10.00~10.00V		●																				
E17.22	HDI输入频率	显示HDI输入频率。 范围：0.000~50.000kHz		●																				
E17.23	PID给定值	显示PID给定值。 范围：-100.0~100.0%		●																				
E17.24	PID反馈值	显示PID反馈值。 范围：-100.0~100.0%		●																				
E17.25	电机功率因数	显示当前电机的功率因数。 范围：-1.00~1.00		●																				
E17.26	本次运行时间	显示变频器的本次运行时间。 范围：0~65535min		●																				
E17.27	简易PLC及多段速当前段数	显示简易PLC及多段速当前段数。 范围：0~15		●																				

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E17.35	交流进线电流	显示交流输入侧进线电流值有效值 范围：0.0~5000.0A		●
E17.36	输出转矩	显示输出转矩值，正值为电动状态，负值为发电状态， 范围：-3000.0Nm~3000.0Nm		●
E17.37	电机过载 计数值	0~100（100跳OL1故障）		●
E17.38	PID输出值	-100.00~100.00%	0.00%	●
E17.39	参数下载错误 功能参数	0.00~99.99	0.00	●

E24组 供水功能组

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E24.00	供水休眠功能 选择	0：无效 1：有效	0	◎
E24.01	压力反馈源 选择	0：AI1设定值（通过键盘上模拟电位器设定） 1：AI2 设定值 2：AI3 设定值 3：HDI 设定值	0	○
E24.02	休眠检查方式 选择	0：按设定频率小于休眠开始频率（ E24.03 ）的方式休眠 1：按反馈压力值大于休眠开始压力设定值（ E24.04 ）的方式休眠	0	◎
E24.03	休眠开始频率	0.00~ E00.03 (最大输出频率)	10.00Hz	○
E24.04	休眠开始压力	0-30公斤	5.0	○
E24.05	休眠延时时间	0.0~3600.0s	5.0s	○
E24.06	休眠唤醒方式 选择	0：按设定频率大于休眠唤醒频率（ E24.07 ）的方式唤醒 1：按反馈压力值低于休眠唤醒压力设定值（ E24.08 ）的方式唤醒	0	◎
E24.07	休眠唤醒频率	0.00~ E00.03 (最大输出频率)	20.00Hz	○
E24.08	休眠唤醒压力 设定值	0-30公斤	1.0	○
E24.09	最小休眠时间	0.0~3600.0s	5.0s	○
E24.10	辅助电机有效 选择	E24.10~E24.12 是完成一拖三简易供水功能：一台变频器，两台工频泵（辅助泵）完成恒压供水的简易系统。 相关逻辑如下图所示：	0	○
E24.11	辅助电机 1 起 停延迟时间		5.0s	○

功能码	名称	参数详细说明	缺省值	更改
E24.12	辅助电机 2 起停延迟时间	<pre>graph TD; A[变频器输出频率] --> B{等于上限频率?}; B -- 是 --> C[辅助电机启动延迟计时开始]; B -- 否 --> D{等于下限频率?}; C --> E{启动延迟时间?}; E -- 是 --> F[依次重新启动辅助电机1、2]; E -- 否 --> G[结束]; D -- 是 --> H[辅助电机停止延迟计时开始]; D -- 否 --> G; H --> I{停止延迟时间?}; I -- 是 --> J[依次停止辅助电机2、1]; I -- 否 --> G;</pre> E24.10 用来选择有效的辅助电机。 0：没有辅助电机 1：辅助电机 1 有效 2：辅助电机 2 有效 3：辅助电机 1、2 都有效 E24.11 的设置范围：0.0~3600.0s E24.12 的设置范围：0.0~3600.0s	5.0s	○
E24.13	压力表量程	0-30公斤	10	◎
E24.14	休眠压力百分比	0.0-100.0%	0.0	○
E24.15	唤醒压力百分比	0.0-100.0%	0.0	○
E24.16	压力设定百分比	0.0-100.0%	0.0	○
E24.27	压力反馈实际值	0.0-100.0%	0.0	○
E24.18	模式选择	0：上行数码管显示运行电流 1：上行数码管显示设定压力值	0	○

7 基本操作说明

7.1 本章内容

本章介绍变频器内部各功能模块。

	✧ 请确认所有的端子已正确紧固连接。 ✧ 请确认电机与变频器功率是否一致。
---	---

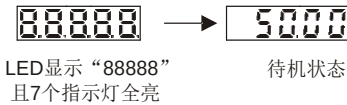
7.2 首次上电

1、上电前的检查

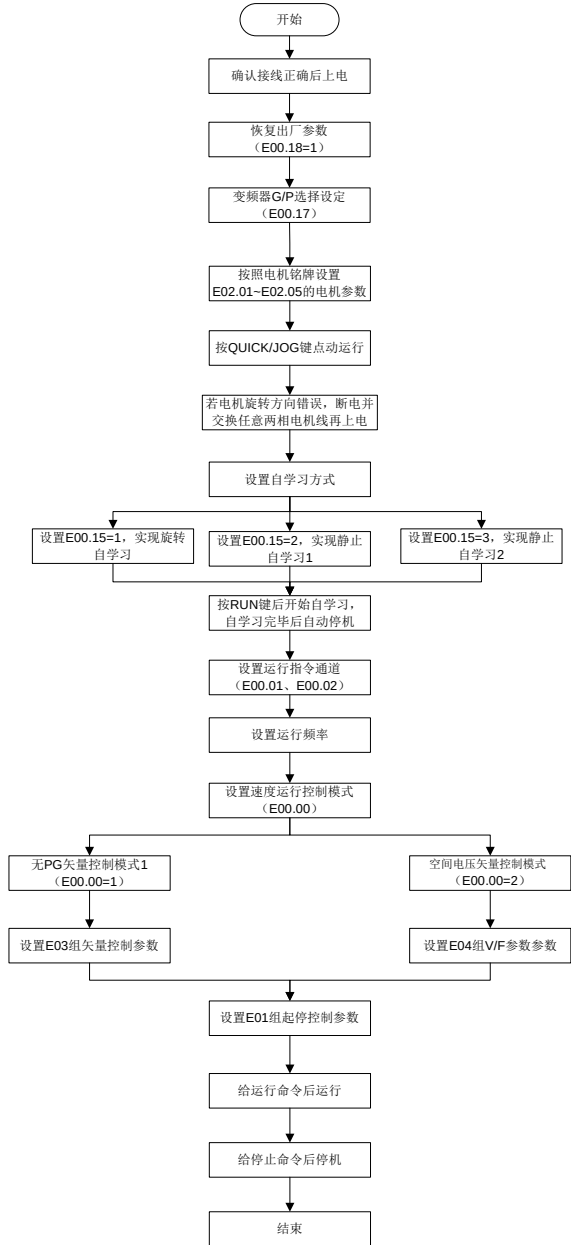
请按照“安装确认”小节所列项进行检查。

2、首次上电操作

接线及电源检查确认无误后，合上变频器输入侧交流电源的空气开关，给变频器加电，变频器键盘首先显示“8.8.8.8.8”，接触器正常吸合，当数码管显示字符变为设定频率时，表明变频器已初始化完毕，变频器处于待机状态。



首次操作如下图所示：（以电机 1 为例）



注意：如果发生故障，请按照“故障跟踪”判断发生原因，排除故障。

设置运行指令通道除了可以通过 E00.01 和 E00.02 设置之外，还可以通过端子命令设置。

当前运行指令通道 E00.01	多功能端子功能 36 命令切换到键盘	多功能端子功能 37 命令切换到端子	多功能端子功能 38 命令切换到通讯
键盘运行指令通道	/	端子运行指令通道	通讯运行指令通道
端子运行指令通道	键盘运行指令通道	/	通讯运行指令通道
通讯运行指令通道	键盘运行指令通道	端子运行指令通道	/

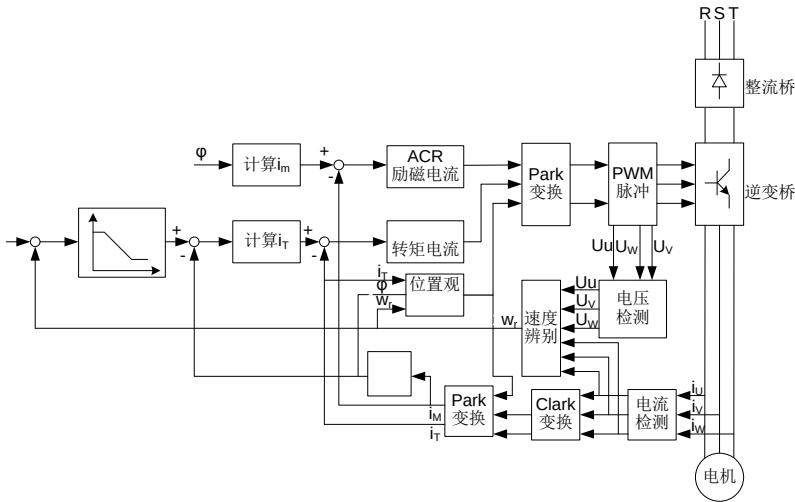
注：“/”表示在对应当前给定通道下，该多功能端子功能无效。

7.3 矢量控制

由于异步电机高阶、非线性、强耦合和多变量的系统特征，因而其实际控制非常困难，矢量控制理论主要是解决普通异步电机难于控制的一种控制方法，其主体的思想是：通过测量和控制异步电机的定子电流矢量，按照磁场定向的原则，将定子电流矢量分解为励磁电流（产生电机内部磁场的电流分量）和转矩电流（产生转矩的电流分量），分别对两个分量的幅值和相位进行控制（实际上就是对电机定子电流矢量的控制），实现励磁电流和转矩电流的解耦控制，最终实现异步电机的高性能调速。

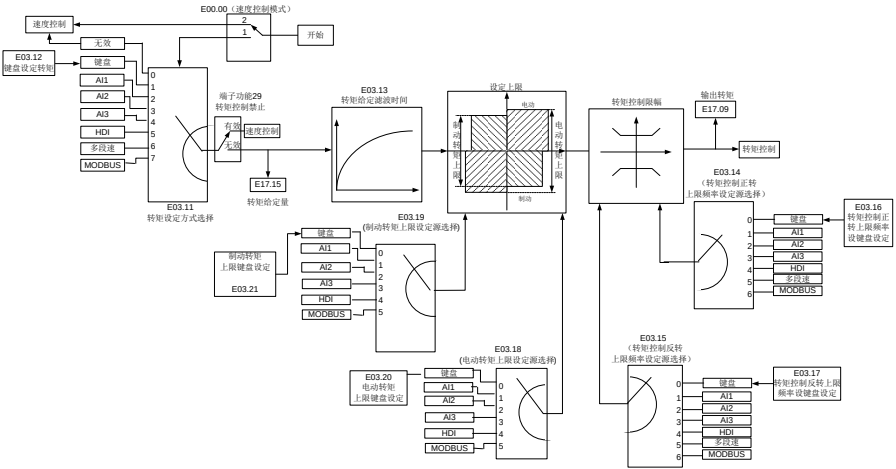
慕为易控系列内置了无速度传感器矢量控制算法。由于矢量控制的核心算法基于准确的电机参数模型，电机参数的准确性将会对矢量控制的控制性能有所影响。因而在进行矢量运行之前，建议客户准确输入电机参数，并对电机进行参数自学习。

由于矢量控制算法比较复杂，进行内部参数调整时需要用户较高的理论水平，因而建议客户对矢量控制专用功能参数谨慎调整。



7.4 转矩控制

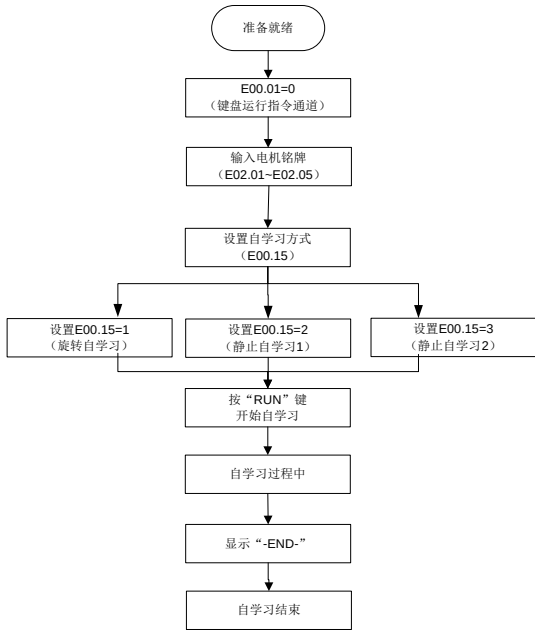
慕为易控分布式变频器支持转矩控制和转速控制两种控制方式，转速控制的核心是整个控制以稳定速度为核心，确保设定速度与实际运行速度一致，同时最大带载能力受转矩限幅的限制；转矩控制的核心是整个控制以稳定转矩为核心，确保设定转矩与实际输出转矩一致，同时输出频率受速度上下限制制。



7.5 电机参数

	✧ 自学习时，可能会因电机突然启动而导致人身事故，进行自学习之前，请确认电机和负载机械周围的安全状况。 ✧ 进行静止自学习，电机虽然不运行，但仍处于通电状态，触摸电机可能导致触电。在自学习结束前，请勿触摸电机。
	✧ 如果电机已经连接负载，请不要进行旋转自学习。否则会导致变频器动作不良或者机械设备损坏。对已经连接负载的电机进行旋转自学习时，可能会出现不能正确计算电机参数，电机动作异常等情况。必要时，请脱离负载学习。

变频器控制性能需基于所建立的精确的电机模型，因此在首次运行电机前，需要用户进行电机参数自学习。



注意：

- 1、 必须按照电机铭牌来正确设置电机参数。
- 2、 电机自学习时，选择旋转自学习时，必须将电机与负载脱开，使电机处于静止、空载状态，否则电机参数自学习的结果有可能不正确。此时，异步机可以学习 E02.06~E02.10 的参数。
- 3、 电机自学习时，选择静止自学习 1 时，不必将电机与负载脱开，但是由于只学习了电机的部分参数，对控制性能有一定影响。此时，异步机可以学习 E02.06~E02.10 的参数。
- 4、 电机自学习时，选择静止自学习 2 时，不必将电机与负载脱开，但是由于只学习了电机的部分参数，对控制性能有一定影响。此时，异步机可以学习 E02.06~E02.08 的参数。

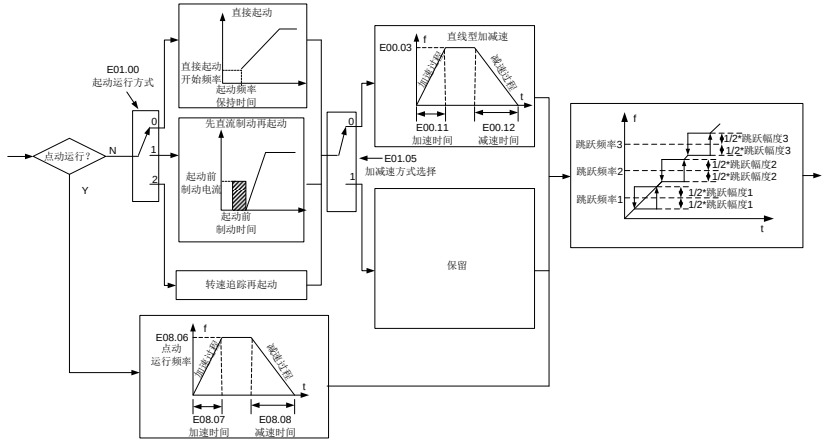
7.6 起停控制

变频器的起停控制包括三种不同的状态：变频器正常上电后给运行命令起动、变频器停电再起动功能有效后起动、变频器故障自动复位后起动，下面分别针对这三种不同的起停控制状态进行说明。

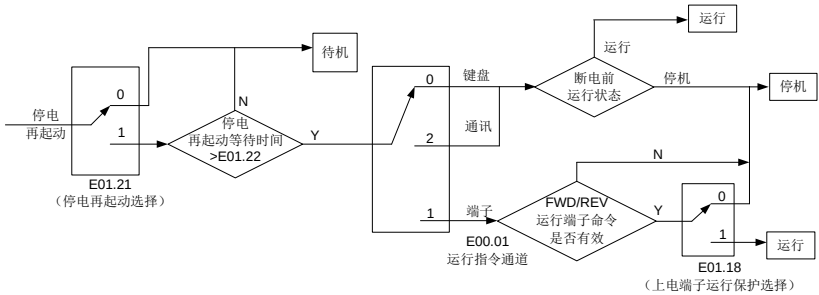
变频器的起动方式一共有三种，分别对应为：直接从启动频率起动、先直流制动再起、转速跟踪后再起动。用户可以根据不同的现场工况，选择满足要求的起动方式。

对于大惯性的负载，特别是可能会产生反转的场合，可以选择先直流制动再起，或者是转速追踪再起。

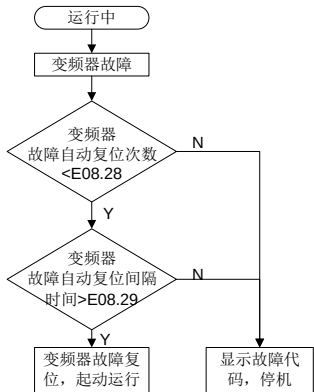
1、变频器正常上电后给运行命令启动逻辑框图：



2、变频器停电再启动逻辑框图



3、变频器故障自动复位后再启动逻辑框图



8 故障跟踪

8.1 本章内容

本章介绍如何对故障进行复位和查看故障历史。本章还列出了所有报警和故障信息，以及可能的原因和纠正措施。



✧ 只有具备培训并合格的专业人员才能进行本章所描述的工作。请按照“安全注意事项”中的说明进行操作。

8.2 报警和故障指示

故障通过指示灯指示。请参见“键盘操作流程”。当 **TRIP** 指示灯点亮时，键盘盘上显示的报警或故障代码表明变频器处于异常状态。利用本章给出的信息，可以找出大部分报警或故障产生的原因及其纠正措施。如果不能找出报警或故障的原因，请与当地的 ECT 办事处联系。

8.3 故障复位

通过键盘上的 **STOP/RS1**、数字输入、切断变频器电源灯等方式都可以使变频器复位。当故障排除之后，电机可以重新启动。

8.4 故障历史

功能码 E07.27~E07.32 记录最近发生的 6 次故障类型。功能码 E07.33~E07.40、E07.41~E07.48、E07.49~E07.56 记录了最近三次故障发生时变频器的运行数据。

8.5 变频器故障内容及对策

发生故障后，处理步骤如下：

- 1、当变频器发生故障后，请确认键盘显示是否异常？如果是，请咨询 ECT 及其办事处。
- 2、如果不存在异常，请查看 E07 组功能码，确认对应的故障记录参数，通过所有参数确定当前故障发生时的真实状态；
- 3、查看下表，根据具体对策，检查是否存在所对应的异常状态？
- 4、排除故障或者请求相关人员帮助；
- 5、确认故障排除后，复位故障，开始运行。

8.5.1 变频器故障内容及对策

备注：“面板代码”是在LED屏上的故障代码，“通讯代码”是PROFINET通讯读取的故障代码

面板代码	通讯代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
OU11	101	逆变单元 U 相保护	加速太快；	增大加速时间； 更换功率单元； 请检查驱动线； 检查外围设备是否有强干扰源
OU22	102	逆变单元 V 相保护	该相 IGBT 内部损坏； 干扰引起误动作；	
OU33	103	逆变单元 W 相保护	驱动线连接不良； 是否对地短路	

面板代码	通讯代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
OV1	107	加速过电压	输入电压异常； 存在较大能量回馈； 缺失制动组件； 能耗制动功能未打开	检查输入电源； 检查负载减速时间是否过短， 或者存在电机旋转中启动的现象； 需增加能耗制动组件； 检查相关功能码的设置
OV2	108	减速过电压		
OV3	109	恒速过电压		
OC1	1	加速过电流	加减速太快； 电网电压偏低； 变频器功率偏小； 负载突变或者异常； 对地短路，输出缺相； 外部存在强干扰源； 过压失速保护未开启	增大加减速时间； 检查输入电源； 选用功率大一档的变频器； 检查负载是否存在短路（对地短路或者线间短路）或者堵转现象； 检查输出配线； 检查是否存在强干扰现象； 检查相关功能码的设置
OC2		减速过电流		
OC3		恒速过电流		
UV	110	母线欠压故障	电网电压偏低； 过压失速保护未开启	检查电网输入电源； 检查相关功能码的设置
OL1	84	电机过载	电网电压过低； 电机额定电流设置不正确； 电机堵转或负载突变过大	检查电网电压； 重新设置电机额定电流； 检查负载，调节转矩提升量
OL2	112	变频器过载	加速太快； 对旋转中的电机实施再启动； 电网电压过低； 负载过大； 小马拉大车	增大加速时间； 避免停机再启动； 检查电网电压； 选择功率更大的变频器； 选择合适的电机
SPI	6	输入侧缺相	输入 R, S, T 有缺相或者波动大	检查输入电源； 检查安装配线
SPO	114	输出侧缺相	U, V, W 缺相输出（或负载三相严重不对称）	检查输出配线； 检查电机及电缆
OH1	11	整流模块过热	风道堵塞或风扇损坏；	疏通风道或更换风扇； 降低环境温度；
OH2		逆变模块过热故障	环境温度过高； 长时间过载运行	
EF	117	外部故障	SI 外部故障输入端子动作；	检查外部设备输入；
CE	47	485 通讯故障	波特率设置不当； 通讯线路故障； 通讯地址错误； 通讯受到强干扰	设置合适的波特率； 检查通讯接口配线； 设置正确通讯地址； 更换或更改配线，提高抗扰性

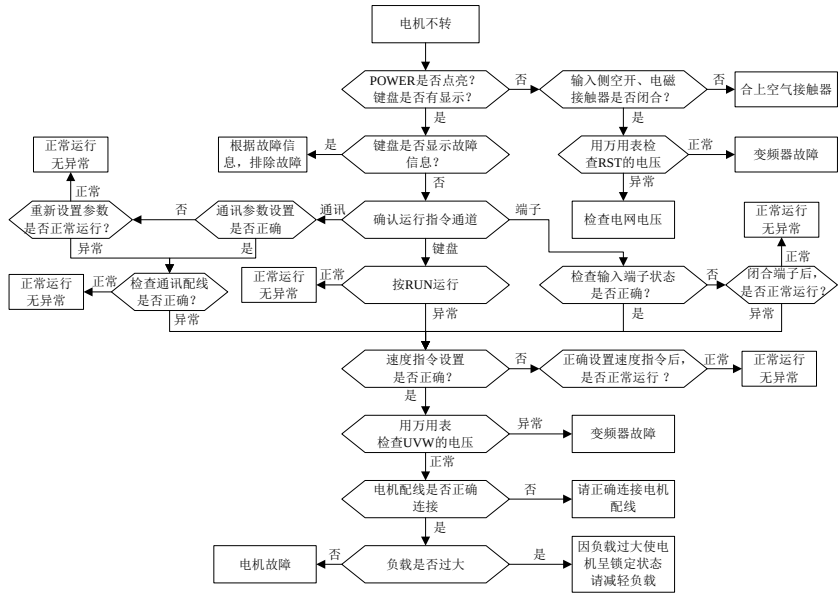
面板代码	通讯代码	故障类型	可能的原因	纠正措施
ItE	119	电流检测故障	控制板连接器接触不良； 霍尔器件损坏； 放大电路异常	检查连接器，重新插线； 更换霍尔； 更换主控板
tE	120	电机自学习故障	电机容量与变频器容量不匹配； 电机参数设置不当； 自学习出的参数与标准参数偏差过大； 自学习超时	更换变频器型号； 正确设置电机类型和铭牌参数； 使电机空载，重新辨识； 检查电机接线，参数设置； 检查上限频率是否大于额定频率的 2/3
EEP	121	EEPROM 操作故障	控制参数的读写发生错误； EEPROM 损坏	按 STOP/RST 复位； 更换主控板
PIDE	122	PID 反馈断线故障	PID 反馈断线； PID 反馈源消失	检查 PID 反馈信号线； 检查 PID 反馈源
bCE	4	制动单元故障	制动线路故障或制动管损坏； 外接制动电阻阻值偏小	检查制动单元，更换新制动管； 增大制动电阻
END	124	运行时间到达	变频器实际运行时间大于内部设定运行时间	寻求供应商，调节设定运行时间
OL3	125	电子过载故障	变频器按照设定值进行过载预警	检测负载和过载预警点
PCE	126	键盘通讯错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘或主板通讯部分电路故障	检查键盘线，确认故障是否存在； 检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务
UPE	127	参数上传错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘或主板通讯部分电路故障	检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务； 更换硬件，需求维修服务
DNE	128	参数下载错误	键盘线接触不良或断线； 键盘线太长，受到强干扰； 键盘中存储数据错误	检查环境，排除干扰源； 更换硬件，需求维修服务； 重新备份键盘中数据
ETH1	132	对地短路故障 1	变频器输出与地短接； 电流检测电路出故障；	检查电机接线是否正常； 更换霍尔；
ETH2	133	对地短路故障 2	实际电机功率设置和变频器功率相差太大	更换主控板； 重新设置正确的电机参数
LL	136	电子欠载故障	变频器按照设定值进行欠载预警	检测负载和欠载预警点

8.5.2 其他状态

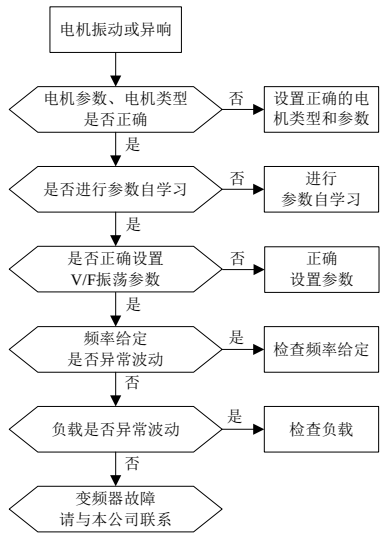
显示代码	通讯代码	状态类型	可能的原因	纠正措施
PoFF		系统掉电	系统断电或母线电压过低	检查电网环境
		键盘与主控板通讯失败	键盘未正常连接	检查键盘的安装环境

8.6 变频器常见故障分析

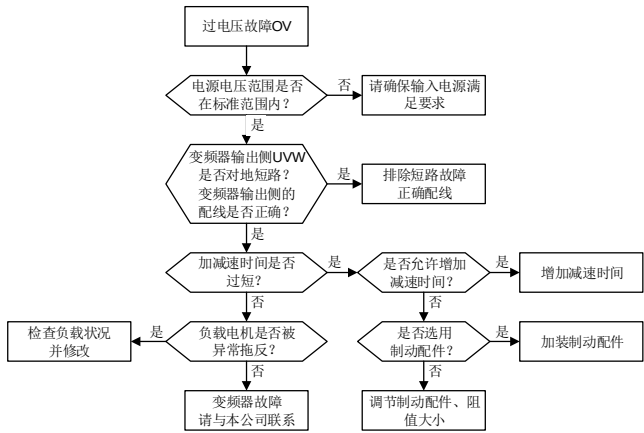
8.6.1 电机不转



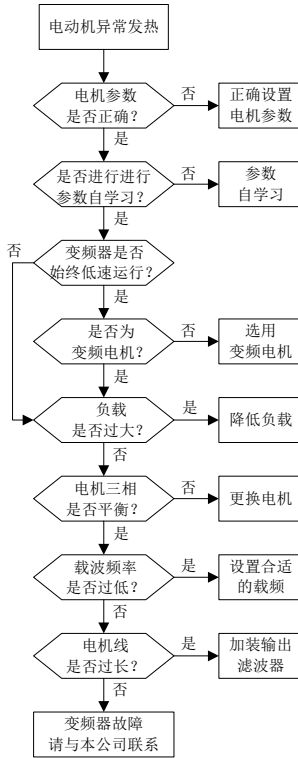
8.6.2 电机振动



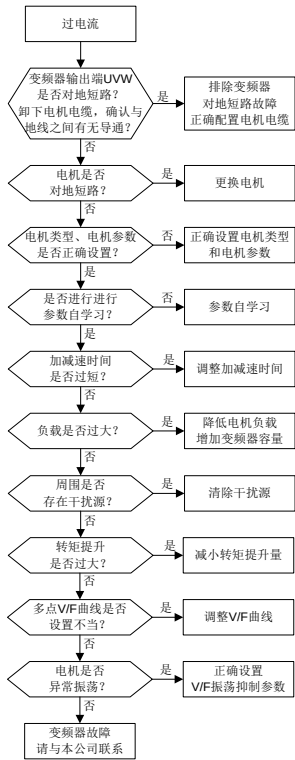
8.6.3 过电压



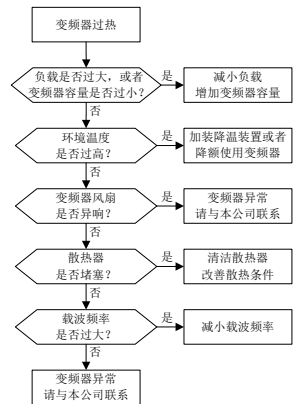
8.6.4 电机异常发热



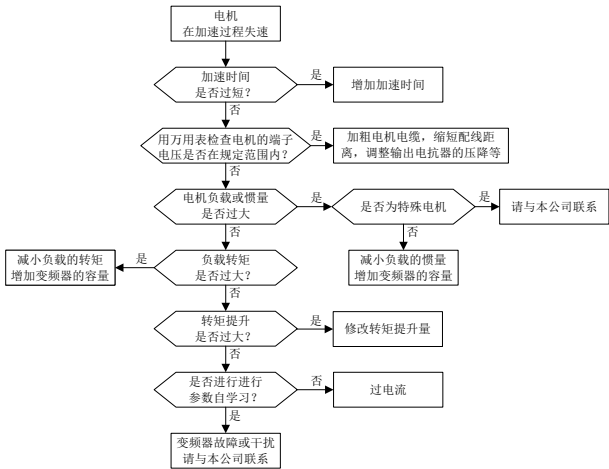
8.6.5 过电流



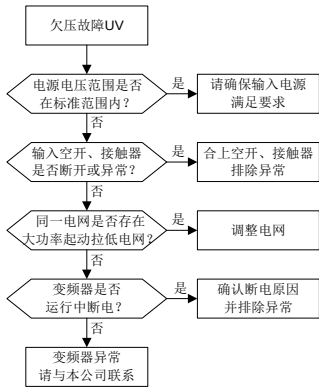
8.6.6 变频器过热



8.6.7 电机在加速过程失速



8.6.8 欠压故障



8.8 维护和硬件故障诊断

8.8.1 定期检查

如果变频器安装在满足要求的环境中，所需要的维护工作量非常小。下表给出了 ECT公司推荐的日常维护周期。

检查部分		检查项目	检查方法	判定标准
周围环境		请确认环境温度、湿度、振动和有无灰尘、气体、油雾、水滴等。	目测和仪器测量	符合产品说明书。
		周围有没有放置工具等异物和危险品？	目测	周围没有工具和危险品。
电压		主电路、控制电路电压是否正常？	用万用表等测量	符合产品说明书。
键盘		显示是否清楚？	目测	字符正常显示。
		是否有字符显示不全的现象？	目测	符合产品说明书
主回路	公用	螺栓等没有松动和脱落吗？	拧紧	无异常。
		机器有没有变形、裂纹，破损或由于过热和老化而变色吗？	目测	无异常。
		有没有附着污损、灰尘吗？	目测	无异常。 注意：铜铝排变色不表示特性有问题。
	导体导线	导体没有由于过热而变色或变形吗？	目测	无异常。
		电线护层没有破裂和变色吗？	目测	无异常。
	端子仓及端子	有没有松动？有没有损伤？	目测	无异常。
		有没有漏液、变色、裂纹和外壳膨胀？	目测	无异常。
	滤波电容器	安全阀有没有出来？	根据维护信息判断寿命或用静电容量测量	无异常。
		按照需要测量静电容量？	仪器测定电容量	静电容量大于等于初始值*0.85。
	电磁接触器、继电器	工作室有没有振动声音？	听觉	无异常。
		接点接触是否良好？	目测	无异常。
控制电路	控制印刷电路板、接插器	螺丝和连接器有没有松动？	拧紧	无异常。
		有没有异味和变色？	嗅觉，目测	无异常。
		有没有裂缝、破损、变形、锈迹？	目测	无异常。
		电容器有没有漏液和变形痕迹？	目测及根据维护信息判断寿命	无异常。

检查部分		检查项目	检查方法	判定标准
冷却系统	冷却风扇	有没有异常声音和异常振动？	听觉、目测、用手转一下	平稳旋转。
		螺栓等有没有松动？	拧紧	无异常。
		有没有由于过热而变色？	目测并按维护信息判断寿命	无异常。
	通风道/散热片	冷却风扇、进风口、排气口有没有堵塞和附着异物？散热片是否积灰严重？	目测	无异常。

8.8.2 冷却风扇

变频器冷却风扇的寿命超过 25000 个工作时。实际的使用寿命与变频器的使用和周围环境温度有关。可以通过 E07.14（本机累计运行时间）查看变频器的运行时间。

风扇发生故障的前兆通常是轴承噪音的增加。如果变频器应用于关键岗位，那么请在风扇刚开始发生异常噪声时就更换风扇。ECT公司提供风扇备件。

更换冷却风扇：

	◇ 仔细阅读并按照“安全注意事项”中的说明进行操作。忽视这些安全注意事项可能会造成人身伤亡或设备损坏。
---	---

- 1、停机并切断交流电源，等待不短于变频器上标注的时间。
- 2、用螺丝刀将风扇的安装板从柜体上撬起，并将风扇安装板往上抬。
- 3、从线夹上松开风扇电缆。
- 4、拆下风扇电缆。
- 5、取下风扇安装板。
- 6、将安装了风扇的安装板按照相反的顺序装回变频器。
- 7、接通电源。

8.8.3 电容

8.8.3.1 电容重整

如果变频器闲置时间过久，使用之前必须根据操作说明对直流母线电容进行电容重整。存放时间从交货日期起计算。

时间	操作原则
存放时间小于 1 年	无须充电操作。
存放时间 1~2 年	第一次运行之前，变频器必须通电 1 小时。

时间	操作原则
存放时间 2~3 年	使用调压电源给变频器充电： • 加 25%额定电压 30 分钟， • 然后加 50%额定电压 30 分钟， • 再加 75%额定电压 30 分钟， • 最后加 100%额定电压 30 分钟。
存放时间大于 3 年	使用调压电源给变频器充电： • 加 25%额定电压 2 小时， • 然后加 50%额定电压 2 小时， • 再加 75%额定电压 2 小时， • 最后加 100%额定电压 2 小时。

使用调压电源对变频器充电的操作方法：

可调电源的选择取决于变频器的供电电源，对于进线电压为单相/三相 220V AC 的变频器，可采用单 220V AC/2A 调压器。单相或三相变频器均可以采用单相调压电源充电（L+接 R、N 接 S 或 T）。由于是同一个整流器，因此所有的直流母线电容将同时充电。

高电压等级的变频器充电时必须要保证所需的电压（如 380V）。因为电容充电时几乎不需要电流，所以可以使用小容量的电源（2A 足够）。

使用电阻（白炽灯）对变频器充电的操作方法：

如果直接连接供电电源给驱动装置的直流母线电容充电，充电时间应至少为 60 分钟。这项操作必须在正常室温和没有连接负载的情况下进行，并且必须在供电电源的三相回路中串联电阻（各相所接电阻之间距离应满足≥5.5mm 的安规要求）。

380V 驱动装置：使用 1k/100W 电阻。在电源电压不大于 380V 的情况下，也可以使用 100W 白炽灯。如果使用白炽灯，在整个充电过程中有可能熄灭或者灯光非常微弱。

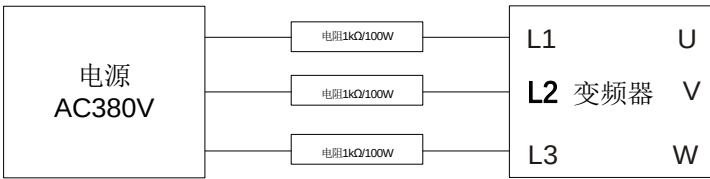


图 8-1 380V 驱动装置充电电路示例

8.8.3.2 更换电解电容



✧ 仔细阅读并按照“安全注意事项”中的说明进行操作。忽视这些安全注意事项可能会造成人身伤亡或设备损坏。

当变频器内的电解电容使用超过 35000 个工作时，须更换电解电容。具体操作方法，请联系当地 ECT 办事处。

8.8.4 动力电缆

	◇ 仔细阅读并按照“安全注意事项”中的说明进行操作。忽视这些安全注意事项可能会造成人身伤亡或设备损坏。
---	---

- 1、 停机并切断电源。等待不短于变频器上标注的时间。
- 2、 检察动力电缆连接的紧固程度。
- 3、 接通电源。

9 本公司质量承诺

9.1 保修期

慕为易控系列的保修期为从 ECT 发货日期起 18 个月。

在保修期内，零部件的维修或更换不影响原产品整体的保修期。若原产品的保修期不足 3 个月，维修或更换过的零部件仍将享受 3 个月的保修期。

9.2 慕为易控系列售后说明

非常感谢您选用 ECT 的产品，慕为易控系列采用了最先进的传动技术，在严格先进的生产管理控制下制造完成。一旦产品出现故障，上海慕为工程技术股份有限公司及其办事处将竭诚为您提供及时优质的服务。

9.3 服务

本公司郑重承诺，自用户从我公司（以下简称厂家）购买产品之日起，用户享有如下产品售后保修服务。

- 1、本产品自用户从厂家购买之日起，实行为期 18 个月的免费保修（出口国外及港澳台地区/非标机产品除外）。
- 2、本产品自用户从厂家购买之日起一个月内发生质量问题，厂家包退、包换、包修。
- 3、本产品自用户从厂家购买之日起三个月内发生质量问题，厂家包换、包修。
- 4、本产品自用户从厂家购买之日起，享有有偿终生服务。
- 5、免责条款：因下列原因造成的产品故障不在厂家 18 个月免费保修服务承诺范围之内：
 - （1） 用户不依照《产品说明书》中所列程序进行正确的操作；
 - （2） 用户未经与厂家沟通自行修理产品或擅自改造产品造成产品故障；
 - （3） 用户超过产品的标准使用范围使用产品引发产品故障；
 - （4） 因用户使用环境不良导致产品器件异常老化或引发故障；
 - （5） 由于地震、火灾、风水灾害、雷击、异常电压或其它自然灾害等不可抗力原因造成的产品损坏；
 - （6） 用户购买产品后在运输过程中因运输方式选择不当发生跌损或其它外力侵入导致产品损耗；（运输方式由用户合理选择，本公司协助代为办理托运手续）
- 6、在下列情况下，厂家有权不予提供保修服务：
 - （1） 厂家在产品中标示的品牌、商标、序号、铭牌等标识毁损或无法辨认时；
 - （2） 用户未按双方签订的《购销合同》付清货款时；
 - （3） 用户对厂家的售后服务提供单位故意隐瞒产品在安装、配线、操作、维护或其它过程中的不良使用情况时。

9.4 责任

无论从合同、保修期、疏忽、民事侵权行为、严格的责任、或其它任何角度讲，ECT 和它的供货商及分销商都不对以下由于使用设备所造成的特殊的、间接的、继发性的损失负责。其中包括但不仅仅局限

于利润和收入的损失，使用供货设备和相关设备的损失，资金的花费，代用设备的花费，工具费和服务费，停机时间的花费，延误，及购买者的客户或任何第三方的损失。另外，除非用户能够提供有力的证据，否则 ECT 公司及它的供货商将不对某些指控如：因使用不合格原材料、错误设计、或不规范生产所引发的问题负责。

如果你对 ECT 的变频器还有疑问，请与 ECT 公司或其办事处联系。技术数据、信息、规范均为出版时的最新资料。ECT 公司保留不事先通知而更改的权利。

10 通讯协议

10.1 本章内容

介绍慕为易控系列的通讯协议。

慕为易控分布式变频器，提供PROFINET通讯接口，采用国际标准的 PROFINET通讯协议进行的主从通讯。用户可通过 PLC实现集中控制（设定变频器控制命令、运行频率、相关功能码参数的修改，变频器工作状态及故障信息的监控等），以适应特定的应用要求。

10.2 PROFINET协议简介

PROFINET是一种用于控制器和设备之间数据交换的通信协议，它支持实时通信，满足工业自动化对精确控制的需求。PROFINET在工业自动化领域具有广泛的应用，如连接传感器、执行器、控制器和其他设备，以实现实时监控、数据采集、远程控制等功能。它还可以用于构建复杂的工业自动化系统，实现设备间的高效通信和协作。

10.3 PROFINET技术特点

实时性：PROFINET支持时间同步和精确的控制周期，可以在微秒级别内完成数据传输和控制命令传递，保证了现场数据的实时性和可靠性。

可扩展性：PROFINET允许构建从简单到复杂的各种工业自动化系统，支持多种不同的拓扑结构和设备类型，并且可以方便地进行系统和设备的扩展和更新。

安全性：PROFINET支持多种安全机制和加密方式，可以有效地保护数据的机密性和完整性。

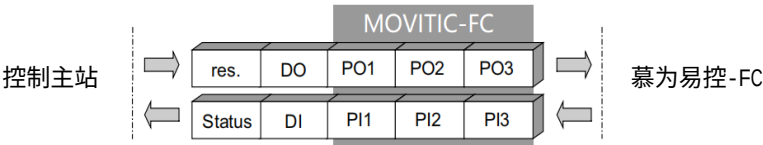
开放性：PROFINET采用标准以太网网作为物理层和数据链路层，与其他标准以太网设备具有兼容性和互操作性。同时，它也支持通用的应用层协议，并且可以方便地进行系统和设备的集成。

10.4 控制字和状态字-FC

FC

本章介绍慕为易控-FC系列变频器PROFINET通讯协议中的控制字和状态字

。以下是控制字和状态字的整体情况：

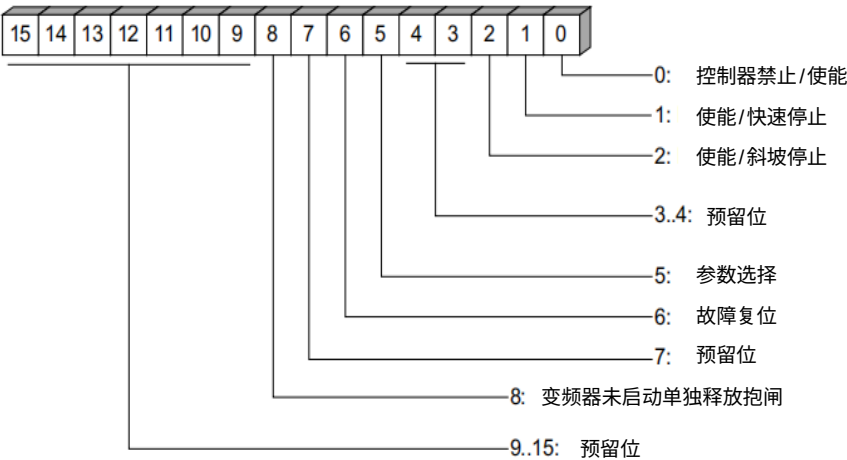


控制字	状态字
P01:控制字1	PI:状态字1
P02:给定速度	PI2:当前电流
P03:预留	PI3:预留

10.4.1 控制字

控制字1

用于控制电机的启停，以下说明控制字中每个位的具体功能：

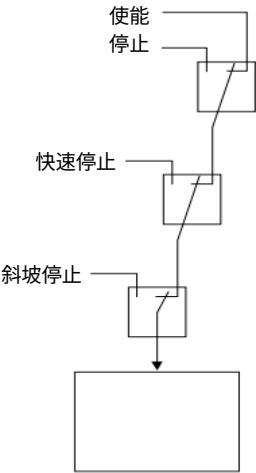


以下展示控制字1中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	控制器禁止/使能	0：使能；1：控制器禁止
1	使能/快速停止	0：快速停止；1：使能
2	使能/斜坡停止	0：斜坡停止；1：使能
3..4	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
5	参数选择	0：参数1；1：参数2
6	故障复位	复位故障，从0变为1时复位故障
7	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
8	变频器未启动单独释放抱闸	在变频器未启动的时候单独释放抱闸（ 需要谨慎使用 ）
9..15	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用

通过控制字1使能变频器的逻辑

以下展示使用控制字1来使能变频器运行的逻辑：



速度换算

FC

变频器接收的速度范围为-16384到+16384，线性转换，其中的“+”代表正转，“-”代表反转

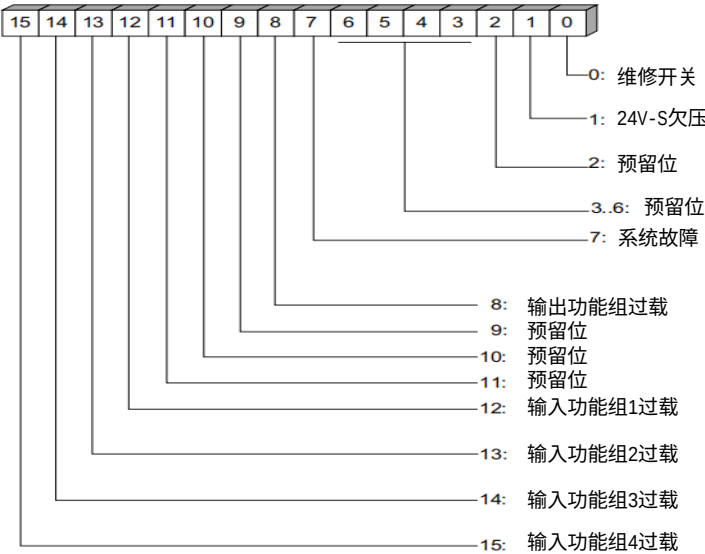
10.4.2 状态字

FC

用于采集变频器的当前状态

变频器状态字

用于采集变频器的通用状态，比如维修开关、变频器系统故障等等，以下说明控制字中每个位的具体功能：

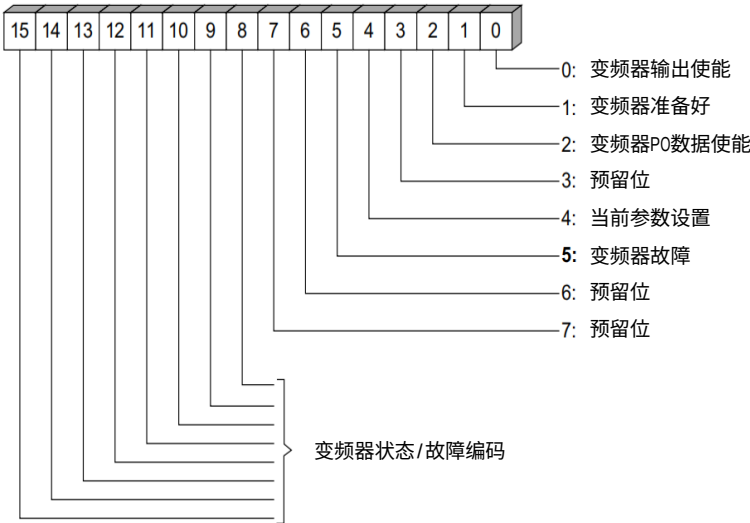


以下展示变频器状态字中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	维修开关	0：维修开关正常；1：维修开关断开
1	24V-S欠压	0：正常；1：24V-S欠压
2..6	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
7	系统故障	0：变频器系统正常1：变频器系统故障
8	输出功能组过载	0：正常；1：输出功能组短路或者过载
9..11	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
12	输入功能组1过载	0：正常；1：输入功能组1短路或者过载
13	输入功能组2过载	0：正常；1：输入功能组2短路或者过载
14	输入功能组3过载	0：正常；1：输入功能组3短路或者过载
15	输入功能组4过载	0：正常；1：输入功能组4短路或者过载

状态字1

用于采集变频器的运行状态，以下说明状态字1中每个位的具体功能：



以下展示状态字1中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	变频器输出使能	0：输出功能未使能；1：输出功能已使能
1	变频器准备好	0：变频器未准备就绪；1：变频器准备就绪
2	变频器可通过网络控制	0：不可通过网络控制；1：可通过网络控制
3	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
4	当前参数设置	0：参数；1：参数2
5	变频器故障	0：正常；1：变频器存在故障
6..7	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
8..15	当位5为0时： 00 变频器未准备好 01 变频器禁止 02 变频器准备好未使能 04 变频器已使能 当位5为1时； 故障编码	位5为0时，显示变频器状态 位5为1时，显示故障代码，详见故障代码说明

电流换算

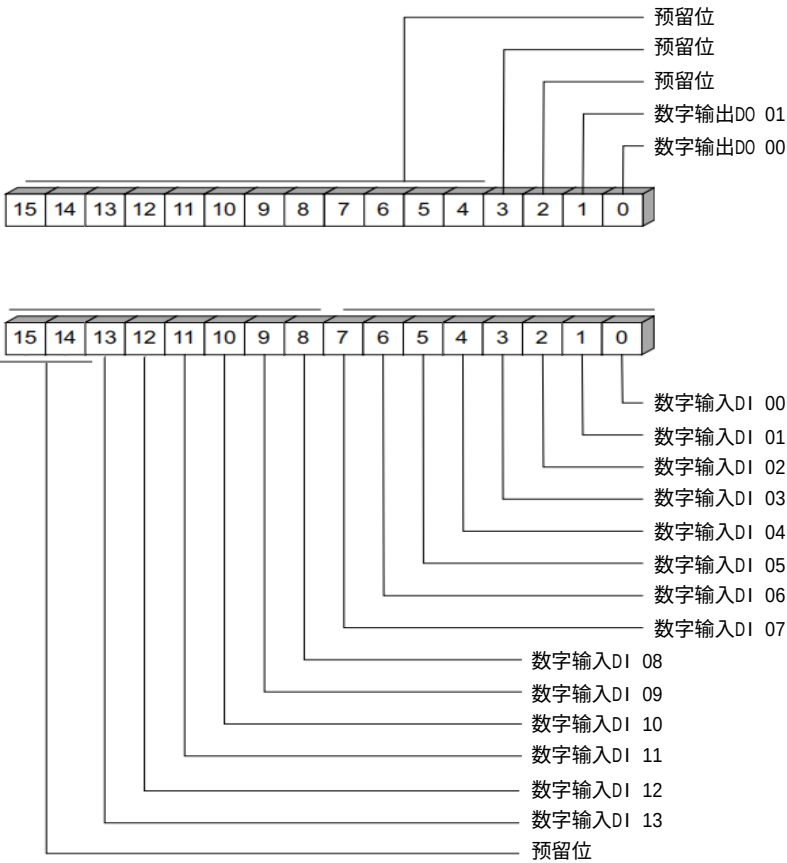
FC

PLC接收的电流 = 变频器当前电流 X 10

10.4.3 IO输入输出字

FC

用于采集外部输入信号及控制外部输出，以下说明IO输入输出字中每个位的具体功能：

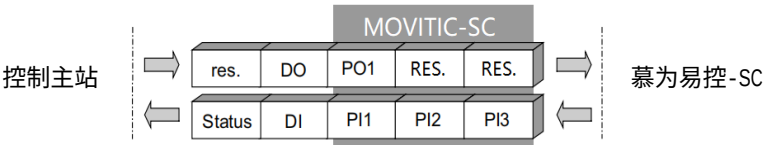


10.5 控制字和状态字-SC

SC

本章介绍慕为易控-SC系列变频器PROFINET通讯协议中的控制字和状态字

。以下是控制字和状态字的整体情况：

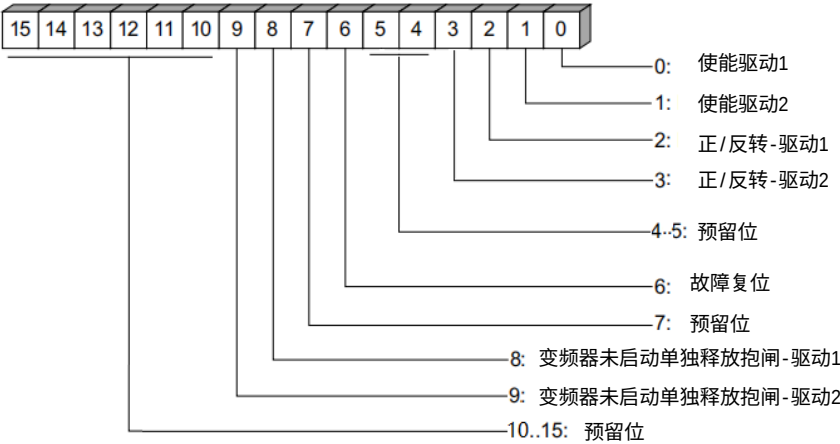


控制字	状态字
P01:控制字1	PI:状态字-驱动1
P02:预留	PI2:状态字-驱动2
P03:预留	PI3:电流驱动1和驱动2

10.5.1 控制字

控制字

用于控制电机的启停，以下说明控制字中每个位的具体功能：



SC

以下展示控制字中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	使能驱动1	0：禁止驱动1；1：使能驱动1
1	使能驱动2	0：禁止驱动2；1：使能驱动2
2	正/反转-驱动1	0：正转；1：反转，用于驱动1
3	正/反转-驱动2	0：正转；1：反转，用于驱动2
4..5	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
6	故障复位	复位故障，从0变为1时复位故障
7	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
8	变频器未启动单独释放抱闸-驱动1	在变频器未启动的时候单独释放抱闸（ 需要谨慎使用 ）
9	变频器未启动单独释放抱闸-驱动2	在变频器未启动的时候单独释放抱闸（ 需要谨慎使用 ）
10..15	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用

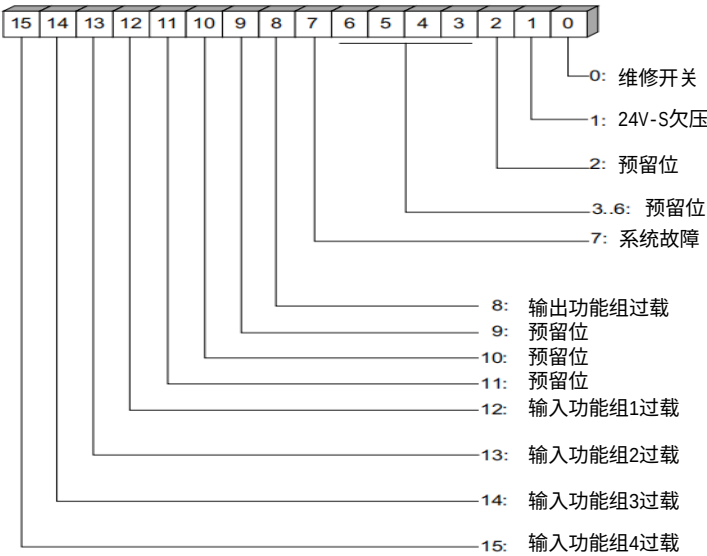
10.5.2 状态字

SC

用于采集变频器的当前状态

变频器状态字

用于采集变频器的通用状态，比如维修开关、变频器系统故障等等，以下说明控制字中每个位的具体功能：

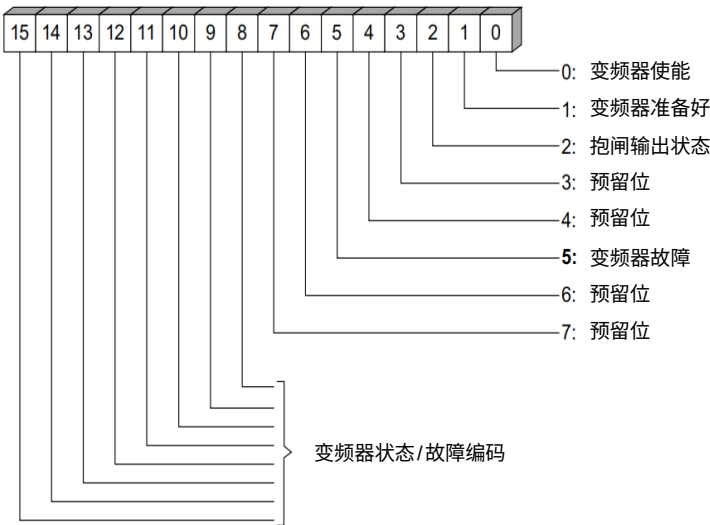


以下展示变频器状态字中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	维修开关	0：维修开关正常；1：维修开关断开
1	24V-S欠压	0：正常；1：24V-S欠压
2..6	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
7	系统故障	0：变频器系统正常1：变频器系统故障
8	输出功能组过载	0：正常；1：输出功能组短路或者过载
9..11	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
12	输入功能组1过载	0：正常；1：输入功能组1短路或者过载
13	输入功能组2过载	0：正常；1：输入功能组2短路或者过载
14	输入功能组3过载	0：正常；1：输入功能组3短路或者过载
15	输入功能组4过载	0：正常；1：输入功能组4短路或者过载

状态字（驱动1/驱动2）

用于采集变频器的运行状态，以下说明状态字中每个位的具体功能：

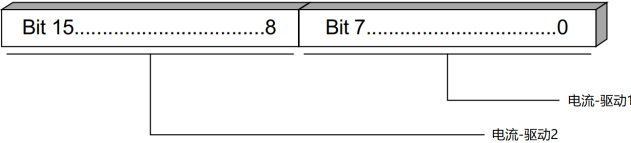


以下展示状态字中每个位的功能及定义：

位	功能	说明
0	变频器使能	0：未使能；1：已使能
1	变频器准备好	0：变频器未准备就绪；1：变频器准备就绪
2	抱闸输出状态	0：抱闸未输出；1：抱闸已输出
3	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
4	预留位	预留位
5	变频器故障	0：正常；1：变频器存在故障
6..7	预留位	预留位，全部为0，留给后续功能使用
8..15	当位5为0时： 00 变频器未准备好 01 变频器禁止 02 变频器准备好未使能 04 变频器已使能 当位5为1时； 故障编码	位5为0时，显示变频器状态 位5为1时，显示故障代码，详见故障代码说明

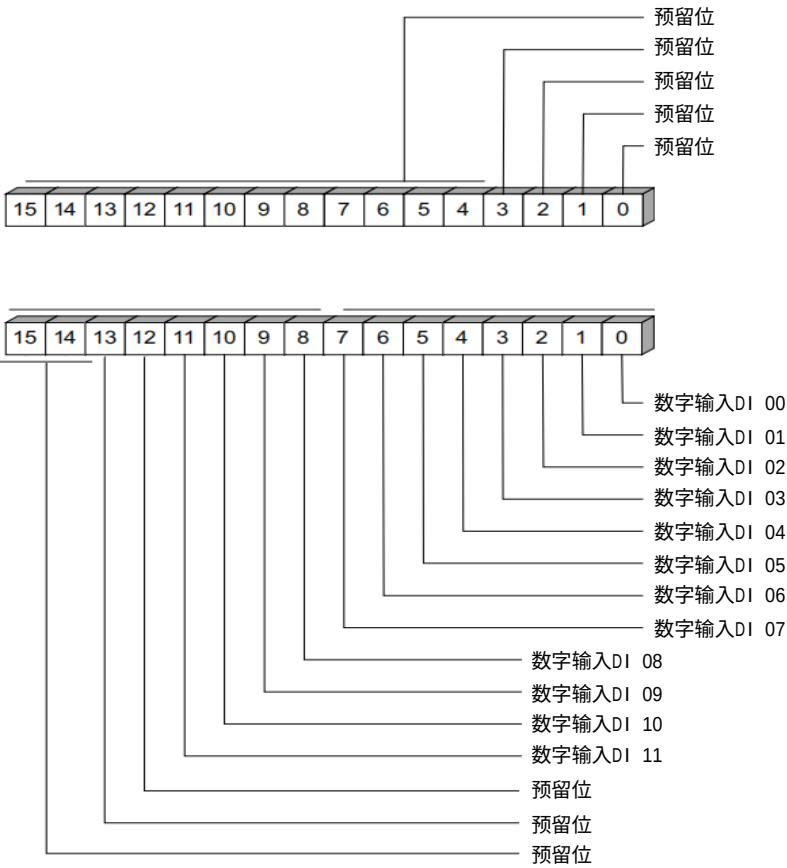
电流换算

PLC接收的电流 = 变频器当前电流 X 10



10.5.3 IO输入输出字

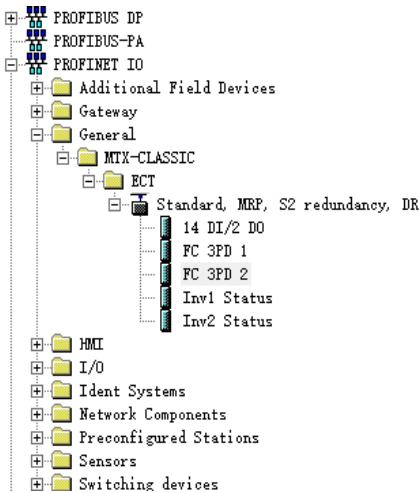
用于采集外部输入信号及控制外部输出，以下说明IO输入输出字中每个位的具体功能：



10.6 GSD及硬件组态

10.6.1 GSD说明

以下展示变频器GSD文件中各个组件的定义



组件名	说明
14 DI/2 DO	14个数字输入及2个数字输出
FC 3PD 1	变频器1的控制字和状态字
FC 3PD 2	变频器2的控制字和状态字（一拖二第二台使用）
Inv1 Status	变频器1的变频器状态字
Inv2 Status	变频器2的变频器状态字（一拖二第二台使用）

10.6.2 硬件组态举例

以下展示在STEP7中组态一个一拖二变频器的实例

(68) ECT-Driver-Double							
Slot	Module	Order number	I Add...	Q address	Diagnostic Address	Comment	Access
0	ECT-Driver-Double	MTX-CLASSIC			7456*		Full
K1	FN-IO				7455*		Full
K1 P1 R	Port 1				7171*		Full
K1 P2 R	Port 2				7170*		Full
1	Invt Status		50...51				Full
2	FC 3PD 1		52...57	52...57			Full
3	14 DI/2 DO		58...59	58...59			Full
4	Invt2 Status		60...61				Full
5	FC 3PD 2		62...67	62...67			Full
6							
7							

附录A 技术数据

A.1 本章内容

本章介绍了变频器的技术数据，以及符合 CE、其他质量认证体系的情况。

A.2 降额使用变频器

A.2.1 容量

基于额定电机电流和功率确定变频器的规格。为了达到表中给出的电机额定功率，变频器的额定输出电流必须大于或等于电机的额定电流。变频器的额定功率还必须大于或等于电机的额定功率。

注意：

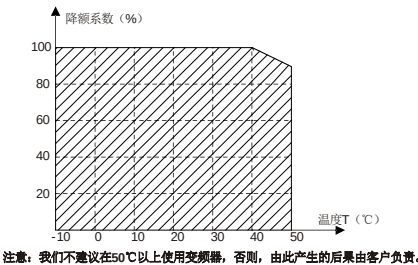
- 1、最大允许电机轴功率被限制在 1.5 倍的电机额定功率。如果超过该极限，变频器会自动限制电机的转矩和电流。该功能有效保护了输入桥的过载。
- 2、额定容量是环境温度为 40 °C 时的容量。
- 3、必须检查并确认在公共直流系统中，流经公共直流连接的功率不得超过电机额定功率。

A.2.2 降额

如果安装地点的环境温度超过 40°C、海拔高度超过 1000m 或开关频率从 4kHz 变为 8、12 或 15kHz，那么变频器必须降容使用。

A.2.2.1 温度降额

温度范围在+40 °C+50 °C 之间，温度每增加 1 °C，额定输出电流就降低 1%。实际降额请参照下表。



A.2.2.2 海拔高度降额

当海拔高度超过 1000m，请按照 100m 降额 1%的比例降额；当海拔高度超过 3000m，请与当地经销商或办事处联系，咨询详细信息。

A.2.2.3 载波频率降额

慕为易控分布式变频器不同功率等级有不同的载波频率设定范围，变频器的额定功率是基于其出厂载波频率来定义的，如果超过出厂值，则每增加 1kHz 载波频率，变频器降额 10%使用。

A.3 电网规格

电网电压	AC 3PH 380(-15%)~440(+10%)
短路容量	根据 IEC 60439-1 定义，在进线端最大允许短路电流值为 100 kA。变频器适用于在最大额定电压时电路传输电流有效值不大于 100 kA 的场合。
频率	50/60 Hz±5%，最大变化率为 20%/s

A.4 电机连接数据

电机类型	异步感应电机
电压	0 至 U1（电机额定电压），三相对称，在弱磁点电压为 Umax（变频器额定电压）
短路保护	电机输出的短路保护符合 IEC 61800-5-1
频率	0~400 Hz
频率分辨率	0.01 Hz
电流	请参见“产品额定值”
功率极限值	1.5 倍电机额定功率
弱磁点	10~400 Hz
载波频率	4、8、12 或 15 kHz

A.4.1 EMC 兼容性和电机电缆长度

为了满足欧盟 EMC 指令（2004/108/EC）的要求，载波频率为 4kHz 时，使用下列电机电缆最大长度为：

所选机型（带有外置 EMC 滤波器选件）	电机电缆最大长度（m）
第二类环境（C3）	30

通过变频器的运行参数确定电机电缆最大长度。要了解使用外置 EMC 滤波器时准确的最大长度，请联系当地的 ECT 办事处。

关于第二类环境（C3）、第一类环境（C2）的解释，请参见“EMC 规范”。

A.5 应用标准

变频器遵循下列标准：

EN/ISO 13849-1	机械安全-安全相关的控制系统部件-第 1 部分：设计的一般原则
IEC/EN 60204-1	机械安全。机械的电气设备。第 1 部分：一般要求。
IEC/EN 62061	机械安全 - 安全相关的电气、电子和可编程电子控制体系的功能安全性
IEC/EN 61800-3	调速电气传动系统。第 3 部分：电磁兼容（EMC）调速电气传动系统产品的电磁兼容性标准及其特定的试验方法
IEC/EN 61800-5-1	调速电气传动系统-第 5-1 部分：安全要求 - 电气、热和能量
IEC/EN 61800-5-2	调速电气传动系统-第 5-2 部分：安全要求-功能
GB/T 30844.1	1kV 及以下通用变频调速设备-第 1 部分：技术条件
GB/T 30844.2	1kV 及以下通用变频调速设备-第 2 部分：试验方法
GB/T 30844.3	1kV 及以下通用变频调速设备-第 3 部分：安全规程

A.5.1 CE 标记

我们铭牌上的 CE 标识，表明此变频器已通过 CE 认证，符合欧洲低电压指令（2014/35/EU）和电磁兼容指令（2014/30/EU）的规定。

A.5.2 遵循 EMC 规范申明

欧盟规定了在欧洲范围内销售的电子电气设备必须满足不能产生超过相关标准规定的电磁骚扰发射限值和具备在一定的电磁环境下能正常工作的电磁抗扰度能力。EMC 产品标准（EN 61800-3）详细说明了调速电气传动系统产品的电磁兼容性标准及其特定的试验方法。我们的产品严格遵循了这些 EMC 规范。

A.6 EMC 规范

EMC 产品标准（EN 61800-3）具体说明了对变频器产品的 EMC 要求。

应用环境分类：

第一类环境：民用环境。包括那些不经过中间变压器而直接连接到向民用供电的低压供电电网的应用环境。

第二类环境：除了直接连接到向民用供电的低压供电电网的应用环境之外的所有环境。

变频器的四种分类：

C1 类变频器：额定电压低于 1000V，且被应用在第一类环境中的变频器。

C2 类变频器：额定电压低于 1000V，非插头、插座或移动类装置；当应用于一类环境时，必须由专业人员安装和操纵的电源驱动系统。

注意：EMC 标准 IEC/EN 61800-3 不再限制变频器配电，但定义了使用、安装和调试。专业人员或组织需要具备安装和/或调试电气传动系统的必要技能，包括 EMC 相关知识。

C3 类变频器：额定电压低于 1000 V，用于第二类环境，不能用于第一类环境。

C4 类变频器：额定电压高于 1000V，或额定电流 $\geq 400A$ ，且应用于二类环境中的复杂系统。

A.6.1 C2 类

传导骚扰限度符合下列规定：

- 1、按照“外围选配件”选择可选 EMC 滤波器并按照 EMC 滤波器手册中的说明安装。请参见“滤波器”。
- 2、按照该手册中的说明选择电机和控制电缆。请参见“滤波器”。
- 3、按照该手册中介绍的方法来安装变频器。请参见“安装指导”。
- 4、关于电机电缆最大长度，请参见“EMC 兼容性和电机电缆长度”。

	✧ 在国内环境中，本产品可能产生无线电干扰，需要执行附加减轻措施。
---	-----------------------------------

A.6.2 C3 类

变频器的抗干扰性能符合 IEC/EN 61800-3 标准第二类环境的要求。

传导骚扰限度符合下列规定：

- 1、按照“外围选配件”选择可选 EMC 滤波器并按照 EMC 滤波器手册中的说明安装。请参见“滤波器”。
- 2、按照该手册中的说明选择电机和控制电缆。请参见“滤波器”。
- 3、按照该手册中介绍的方法来安装变频器。请参见“安装指导”。
- 4、关于电机电缆最大长度，请参见“EMC 兼容性和电机电缆长度”。

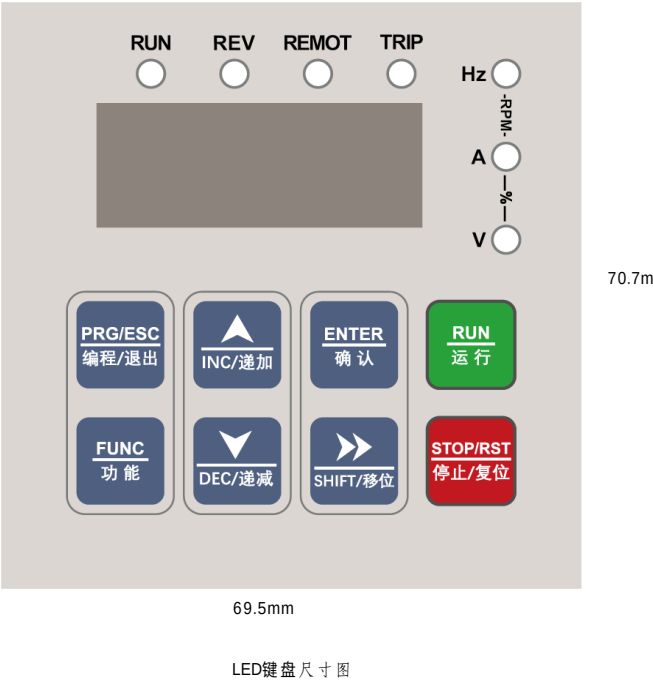
	✧ C3 类变频器不能用于一个民用低压公共电网。如果变频器用于这样的电网，那么就会产生射频电磁干扰。
---	--

附录B 尺寸图

B.1 本章内容

本章给出 慕为易控分布式变频器的尺寸图。尺寸图中的单位是毫米（mm）。

B.2 LED 键盘结构图



B.3 变频器尺寸图

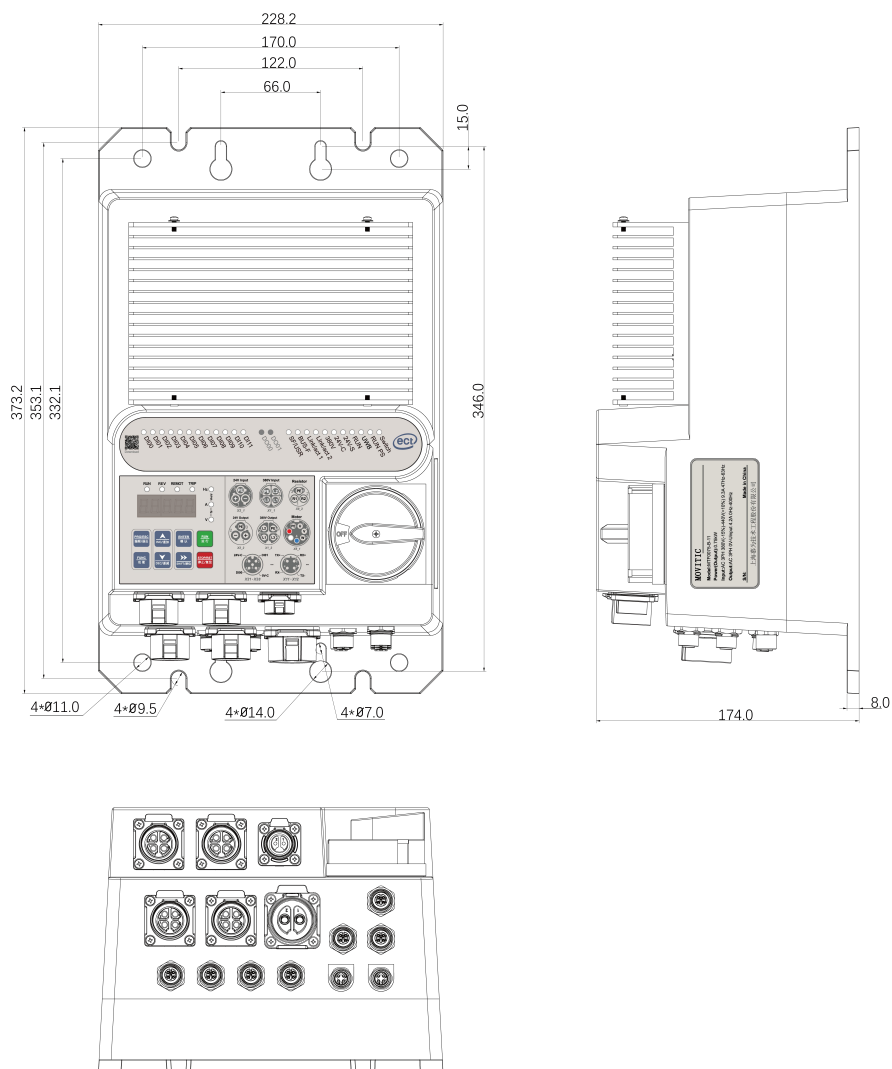
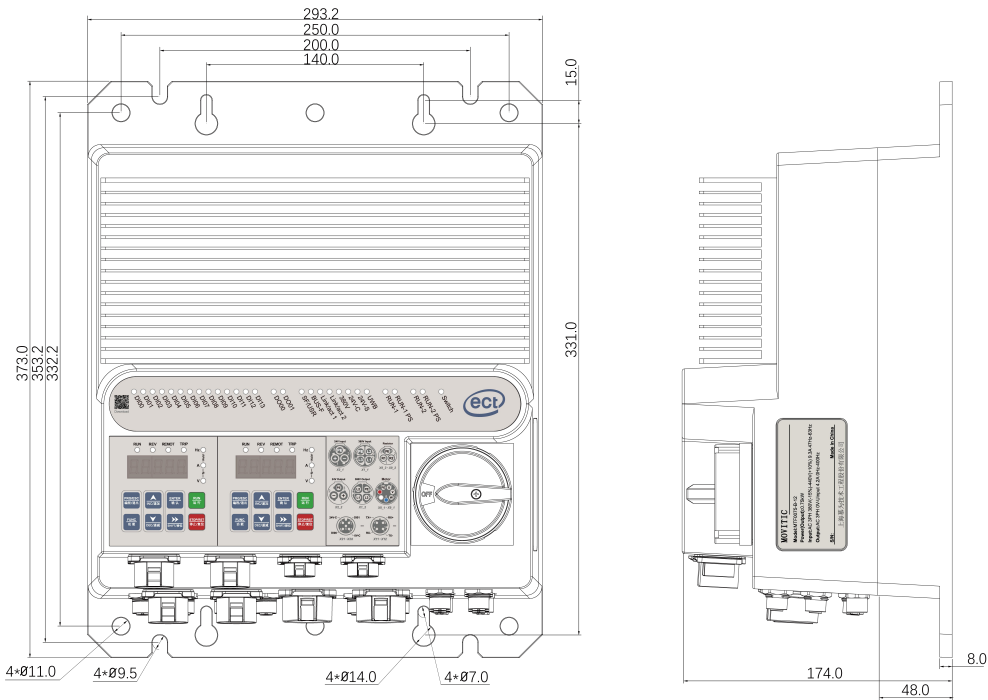


图 B-1 一拖一外观尺寸图(mm)



比例 1:1

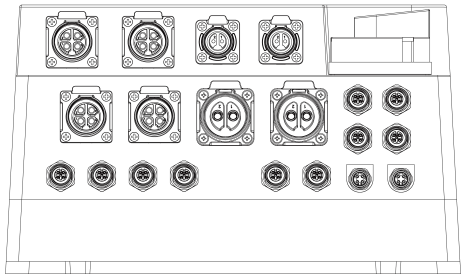


图 B-2 一拖二 外观尺寸图(mm)

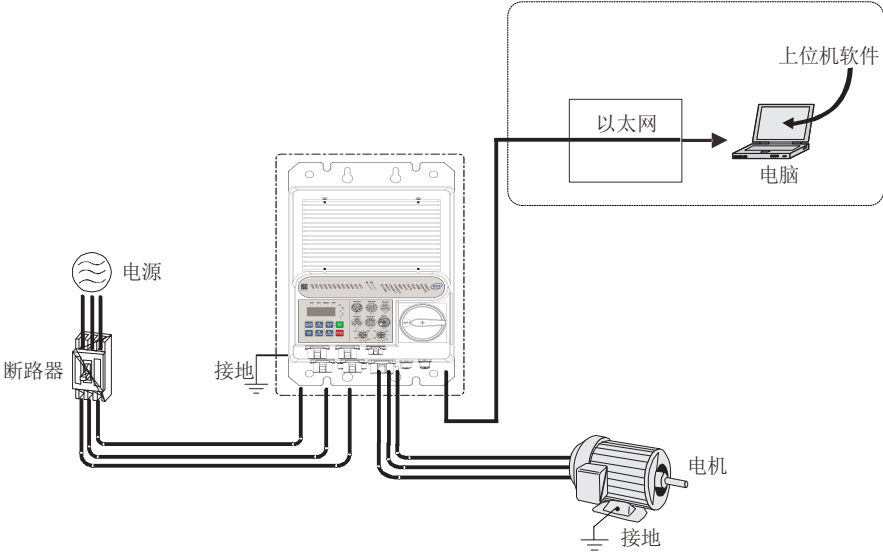
附录C 外围选配件

C.1 本章内容

本章介绍如何选择 慕为易控系列的选配件。

C.2 外围接线图

下图显示了 慕为易控分布式变频器的外部连线图。



图片	名称	说明
	电缆	传输电信号的装置
	断路器	防止触电事故及保护可能引发漏电流火灾的对地短路（请选用用于变频器装置、具有抑制高次谐波功能的漏电断路器，断路器额定敏感电流对 1 台变频器应大于 30mA。）

注意：

- 1、选配件均需额外采购，型号选件表

选配表：

型号	名称	说明
MV-USB	调试电缆电缆	连接变频器与PC电脑用的调试线缆
MV-LED-Panel	LED手持面板	用于本地设置参数的LED显示的手持面板

C.3 电源

请参照电气安装。

	✧ 确定变频器电压等级和电网电压一致。
---	---------------------

C.4 电缆

C.4.1 动力电缆

输入功率电缆和电机电缆的尺寸应该符合当地的规定。

- ✧ 输入动力电缆和电机电缆必须能承受对应的负载电流。
- ✧ 电机电缆持续工况下的最高额定温度裕度不应该低于 70°C。
- ✧ PE 接地导体的导电性能和相导体的导电能力相同。
- ✧ 关于 EMC 的要求，请参见“技术数据”。

为了满足 CE 对 EMC 的要求，必须采用对称屏蔽电机电缆（参见下图）。

对于输入电缆可以采用四芯电缆，但还是推荐使用屏蔽对称电缆。与四芯电缆相比，使用对称屏蔽电缆除了可以减小电机电缆流过的电流和损耗之外，还可以减小电磁辐射。

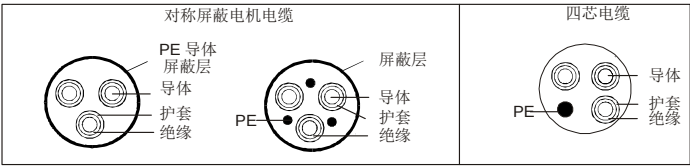


图 C-1 对称屏蔽电机电缆

注意：如果电机电缆屏蔽层的导电性能不能满足要求，必须使用单独的 PE 导体。

为了能起到保护导体的作用，当屏蔽线和相导体采用相同的材料时，屏蔽线的截面积必须和相导体的截面积相同，目的是降低接地电阻，使阻抗连续性更好。。

为了有效抑制射频干扰的发射和传导，屏蔽线的导电性能必须至少是相导体导电性的 1/10。对于铜制或铝制屏蔽层，此项要求非常容易满足。变频器电机电缆的最低要求如下图所示。电缆中包含一层螺旋状铜带。屏蔽层越紧越好，因为越紧就越能有效抑制电磁干扰的辐射。

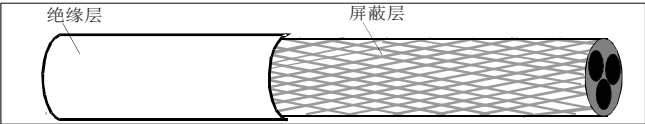


图 C-2 电缆剖面

在出厂前,每个变频器都进行过主电路对机壳的绝缘耐压测试。而且,变频器内部有限压电路,可以自动切断测试电压。因此不需要对变频器及其部件进行任何耐压或者绝缘电阻测试(例如高压绝缘试验或者用兆欧表测试绝缘电阻)。

注意：在连接变频器的输入动力电缆之前，请按照当地的法规检查输入动力电缆的绝缘。

[illegible]

注意:

- 1、主回路用的推荐电缆尺寸可在环境温度为 40 摄氏度以下、接线距离为 100m 以下以及额定电流值的条件下使用。

C.4.2 电缆布线

电机电缆的走线一定要远离其他电缆的走线。几个变频器的电机电缆可以并排布线。建议将电机电缆、输入动力电缆和控制电缆分别布在不同的线槽中。避免其他电缆和电机电缆并排走线的原因是：变频器输出的 du/dt 会增加对其他电缆的电磁干扰。

如果控制电缆和动力电缆必须交叉，那么必须保证控制电缆和动力电缆之间的夹角为 90° 度。

电缆线槽之间必须保持良好的连接，并且接地良好。铝制线槽可以使局部等电位。

电缆布线图如下图所示。

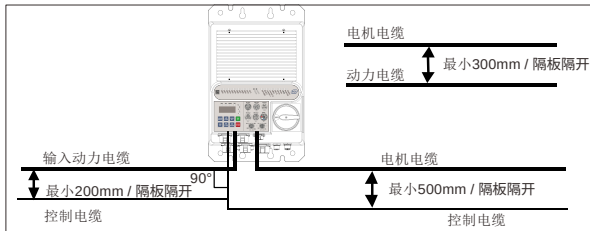


图 C-4 布线距离

C.4.3 绝缘检查

在运行之前，请检查电机和电机电缆绝缘：

- 1、保证电机电缆已经连接到电机上，然后将电机电缆从变频器的输出端子 U、V 和 W 上拆下。
- 2、用 500VDC 兆欧表测量每相导体和保护接地导体之间的绝缘电阻。电机的绝缘电阻，请参考制造商说明。

注意：如果电机内部潮湿，绝缘电阻会减小。如果怀疑有湿气，应干燥电机并重新测量。

C.5 断路器、电磁接触器和漏电保护开关

由于变频器输出高频 PWM 电压波形，且变频器内部存在 IGBT 对散热器的分布电容和电机定子之间的分布电容，会造成变频器不可避免的对地产生高频漏电流。这部分高频漏电流会通过大地回流到电网干扰漏电保护开关，从而造成漏电保护开关误动作。这是由变频器的输出固有电压特性决定的。

为保证系统运行的稳定性，推荐使用额定漏电动作电流为 30mA 以上的变频器专用漏电保护开关（例如对应 IEC60755 的 B 型）。若由于未使用变频器专用漏电保护开关造成的误动作，请尝试降低载波频率，或更换额定漏电动作电流为 200mA 以上的电磁式漏电保护开关。

为了防止过载，需要增加熔断器。

在交流电源和变频器之间需要安装一个手动操作的电源断路设备。该断路设备必须能锁死在断开位置，以方便安装和检修。断路器的容量选为变频器额定电流的 1.5~2 倍之间。



✧ 根据断路器的工作原理和结构，如果不遵守制造商规定，在短路时，热离子化气体可能从断路器外壳中逸出。为了确保安全使用，安装和放置断路器时必须特别小心。按照制造商说明进行操作。

为了能在系统故障时，有效的切断变频器的输入电源，可以在输入侧安装电磁接触器控制主回路电源的通断，以保证安全。

变频器型号	断路器额定电流（A）	快速熔断器（A）	推荐接触器额定电流(A)
MV0075-11-xxxxx-00	4	5	9
MV0150-11-xxxxx-00	6	10	9
MV0220-11-xxxxx-00	10	10	9
MV0075-12-xxxxx-00	10	10	11



上海慕为技术工程股份有限公司

保修卡



上海慕为技术工程股份有限公司

锯齿切割

合格证

客户名称:		
详细地址:		
联系人:	座机/手机:	
产品型号:		
产品编号:		
购买日期:	发生故障时间:	
匹配电机功率:	使用设备名称:	
是否使用制动单元功能 ☐ 是 ☐ 否	故障时是否有异响 ☐ 是 ☐ 否	故障时是否有冒烟 ☐ 是 ☐ 否
故障说明:		

检验员: _____

生产日期: _____

本产品经我们品质控制、品质保证部门检验，其性能参数符合随机附带《使用说明书》标准，准许出厂。

注: 请将此卡与故障产品一起发到我司，谢谢！

保修条款

本公司郑重承诺，自用户从我公司（以下简称厂家）购买产品之日起，用户享有如下产品售后保修服务。

- 1、 本产品自用户从厂家购买之日起，实行为期 18 个月的免费保修（出口国外及港澳台地区非标机产品除外）。
- 2、 本产品自用户从厂家购买之日起一个月内发生质量问题，厂家包退、包换、包修。
- 3、 本产品自用户从厂家购买之日起三个月内发生质量问题，厂家包换、包修。
- 4、 本产品自用户从厂家购买之日起，享有有偿终生服务。

5、 免责条款：因下列原因造成的产品故障不在厂家 18 个月免费保修服务承诺范围之内：

- (1) 用户不依照《产品说明书》中所列程序进行正确的操作；
 - (2) 用户未经与厂家沟通自行修理产品或擅自改造产品造成产品故障；
 - (3) 用户超过产品的标准使用范围使用产品引发产品故障；
 - (4) 因用户使用环境不良导致产品器件异常老化或引发故障；
 - (5) 由于地震、火灾、风水灾害、雷击、异常电压或其它自然灾害等不可抗力原因造成的产品损坏；
 - (6) 用户购买产品后在运输过程中因运输方式选择不当发生跌落或其它外力侵入导致产品损坏；（运输方式由用户合理选择，本公司协助代为办理托运手续）
- 6、 在下列情况下，厂家有权不予提供保修服务：
- (1) 厂家在产品中标示的品牌、商标、序号、铭牌等标识毁损或无法辨认时；
 - (2) 用户未按双方签订的《购销合同》付清货款时；
 - (3) 用户对厂家的售后服务提供单位故意隐瞒产品在安装、配线、操作、维护或其它过程中的不良使用情况时。

锯齿切剖